

青岛西门子6RA80调速控制柜维修各种疑难故障-可提供现场服务

产品名称	青岛西门子6RA80调速控制柜维修各种疑难故障-可提供现场服务
公司名称	上海市渠利自动化科技有限公司
价格	.00/台
规格参数	SIEMEN:西门子直流调速器维修 西门子:西门子调速器维修 德国:西门子全数字装置器维修
公司地址	上海市松江区新界路1号10号楼B210
联系电话	021-67896629 15221677966

产品详情

青岛西门子6RA80调速控制柜维修各种疑难故障-可提供现场服务，上海西门子直流调速器维修中心，嘉兴/苏州/南通/蚌埠/宁波/徐州西门子直流调速器显示故障代码维修，西门子直流调速器不能启动维修，维修速度快，维修价格合理，专业提供直流调速器无输出，开机无显示，启动无励磁电压，上电跳闸，通电烧可控硅，运行模块炸，速度不可控,主板故障，控制板坏，转速不正常，开不了机，过流，过压，过热，速度不稳,电机抖动，低速不稳，高速飞车，电机不转等故障。提供现场维修服务。

青岛西门子6RA80调速控制柜维修各种疑难故障-可提供现场服务，F004

电枢电源中的相电压故障

(在运行状态 o4 时有效)

由每一个电源半波面积计算的电源电压有效值(直流平均值 × 峰值系数)，必须大于相电压故障监控的响应值

P353 P078.001 ×

电源同一相两个相同过零点之间的距离一定不能超过 450 度

如果二个条件之一不能满足的故障时间长于在参数 P086 设置的“再启动”时间，则出现故障信息。合闸后，整流器在运行状

态 o4 和 o5 等待电压在电源端子(同样对于励磁回路)处出现，当不超过在参数 P089 中设置的时间周期时不出现故障信息。

可能的故障原因:

参数 P353 设置不正确

电枢相电压故障

运行中进线接触器断开

在电枢回路的交流侧的熔断器已断

功率部件的熔断器已断

晶闸管触发脉冲电缆断路(插头 X12, X14, X16 接到辅助阴极, 携带电压)

故障代码

故障值功能的起因

(在应答故障时, r047.001, r949.001 或 r949.009)

其他信息(r047.002 至 r047.016)

故障值:

1. 在电枢电源处(1U1, 1V1, 1W1)已出现电压故障(当 P086=0 时)
2. 在运行状态 o4, 已超过在参数 P089 中设置的延时时间
3. 功率部件的熔断器已断
4. 电压故障的持续时间大于在参数 P086 (如果 >0)中设置的周期
6. 在 P095 设定时间已到之前, “主接触器反馈信号”(控制字 2 位 31)[也见 P691]没转成“1”或在工作期间, 信号转成“0”

[自版本 1.8 起]

F005

励磁回路故障

(在运行状态 o5 有效)

由每一个电源半坡面积计算的电源电压有效值(直流平均值 \times 峰值系数), 必须大于相电压故障监控的响应值

%

P.P.

100

励磁电流实际值 $K0265 < 50\%$ 所要求的励磁电流给定值 $K0268$ 的时间大于 500ms。这个监控功能只在励磁电流的给定值 $> \%$

的整流器额定励磁电流才有效。

[自版本 1.9 起，这百分值(50%)和时间(500ms)可用 P396 和 P397 分别更改]

如果在运行中(或 o4)存在所描述的故障条件中的一个，其时间长于在参数 P086 设置的“再启动”时间，则输出故障信息。

合闸后，整流器在运行状态 o5 等待励磁电源电压或足够的励磁电流，在不超过在参数 P089 中设置的时间周期时不出现故障信息。

从 1.7 版本开始，在励磁反向开始后，可以监控励磁减小或建立的超时(故障值 6 和 7)。

相电压故障阈值(P353)设置不正确

励磁相电压故障

在励磁回路的熔断器已断

励磁电流调节器和/或励磁电流预控制没有优化或性能较差(检查 P112, P253 至 P256; 如有必要执行电流调节器优化运行)

检查 P396 (励磁电流监控阈值)和 P397 (励磁电流监控时间)

如果故障值是 6: 在励磁电流实际值检测中的偏置故障，相关参数: P825.i01-i03 (取决于 P076.i02 的偏置)或 P394, P395 (信

息 $I_{field} < I_{field\ min}$ 的阈值和滞环)必须检查。

如果故障值 7: 新励磁方向回路被中断(如由于新励磁方向接触器尚未闭合)，P398, P399 (信号 $I_{field} < I_{field\ x}$ 的阈值和滞环)

必须检查。

1. 励磁电源故障(端子 3U1 和 3W1) (当 P086=0 时)

2. 在运行状态 o5.1, 已超过在参数 P089 中设置的延时时间(在励磁功率部分的电压等待时间)

3. 在运行状态 o5.0, 已超过在参数 P089 中设置的延时时间

(等待时间, 直到 $I_{励磁实际值}(K0265) > 50\%$ 励磁电流给定值 $K0268$)

[在版本 1.9, 阈值可在 P396 中设定]

4. 在运行状态 o4 时, 在 P086>0 设置的自动再启动延时已到:

励磁电源故障或

I 励磁实际值(K0265)< 50% I 励磁给定(K0268)大于 500 ms

[在版本 1.9，通过 P396 和 P397 设定]

5. 当在运行状态 o4 时，P086=0 (无自动再启动):

6. 在励磁反向前，如果励磁减小，在 30 秒内尚不能 $I_{field} > I_{field\ min}$ (P394)

7 在励磁反向后，在励磁建立时间，在 30 秒内尚不能 $I_{field} > I_{field\ x}$ (P398)

故障说说明明

代码. 故障值功能的起因

(在应答故障时，r047.001，r949.001 或 r949.009)

其他信息(r047.002 至 r047.016) 一个传送带，在传送带的起点有两个按钮：用于起动的S1和用于停止的S2。在传送带的尾端也有两个按钮，用于启动的S3和用于停止的S4。要求能从任一端启动或停止传送带。另外，当传送带上的物件到达末端时，传感器S5使传送带停止。传送带示意图对于端子接线图其实很简单，相信大家都能看懂，如下图端子接线图接线图有了，对应的地址分配也就有了地址分配下面就是写程序很序了，这个程序很简单，相信很多懂电的同学不用PLC直接用继电器就可以控制，欢迎大家评论流图运动控制程序对于这个程序大家应该都能看的懂吧，I1.1和I1.3对应启动按钮，当闭合时Q4.0置位，输出1，电机启动，当I1.2和I1.4闭合时Q4.0复位输出0，电机停止，传感器为常闭，当物件接近时，传感器变常开，I1.5常闭触电接通，电机复位。