

安川Yaskawa伺服电机维修、安川放大器报警维修

产品名称	安川Yaskawa伺服电机维修、安川放大器报警维修
公司名称	天津满源自动化技术有限公司
价格	500.00/台
规格参数	安川:Yaskawa
公司地址	天津市滨海新区北塘中关村融创锦晟广场712号
联系电话	18322059741

产品详情

安川伺服驱动器常见故障维修：[安川伺服驱动器的常用故障代码](#)

A.00绝对值数据错误不能接受绝对值数据或接受的绝对值数据异常 A.02 参数破坏

用户常数的“和数校验”结果异常 A.04 用户常数设定错误 设定的“用户常数”超过设定范围 A.10

电流过大 功率晶体管电流过大 A.30 测出再生异常 再生处理回路异常 A.31

位置偏差脉冲溢出位置偏差脉冲超出了用户常数“溢出(Cn-1E)”的值 A.40

测出主回路电压异常主回路异常 A.51 速度过大 电机的回转速度超出检测电平 A.71 超高负荷

大幅度超过额定转矩运转数秒-数十秒 A.72 超低负荷 超过额定转矩连续运转 A.80

绝对值编码器错误绝对值编码器一转的脉冲数异常 A.81 绝对值编码器备份错误

绝对值编码器的三个电源(+5v,电池组内部电容器)都没电了 A.82

绝对值编码器和数校验错误绝对值编码器内存的“和数校验”结果异常 A.83

绝对值编码器电池组错误绝对值编码器的电池组电压异常 A.84

绝对值编码器数据错误接受的绝对值数据异常 A.85

绝对值编码器超速绝对值编码器通电源时，转速达400r/min以上 A.A1 散热片过热 伺服单元的散热器过热

A.b1 指令输入阅读错误 伺服单元的CPU不能检测指令输入 A.C1 伺服失控；伺服电机(编码器)失控

1、示波器检查驱动器的电流监控输出端时，发现它全为噪声，无法读出；

故障原因：电流监控输出端没有与交流电源相隔离(变压器)。

处理方法：可以用直流电压表检测观察。

2、电机在一个方向上比另一个方向跑得快；

(1) 故障原因：无刷电机的相位搞错。

处理方法：检测或查出正确的相位。

(2) 故障原因：在不用于测试时，测试/偏差开关打在测试位置。

处理方法：将测试/偏差开关打在偏差位置。

(3) 故障原因：偏差电位器位置不正确。

处理方法：重新设定。

3、电机失速;

(1) 故障原因：速度反馈的极性搞错。

处理方法：可以尝试以下方法。

a. 如果可能，将位置反馈极性开关打到另一位置。(某些驱动器上可以)

b. 如使用测速机，将驱动器上的TACH+和TACH-对调接入。

c. 如使用编码器，将驱动器上的ENC A和ENC B对调接入。

d. 如在HALL速度模式下，将驱动器上的HALL-1和HALL-3对调，再将Motor-A和Motor-B对调接好。