

喷涂机器人 常州柯勒玛智能1 车门喷涂机器人

产品名称	喷涂机器人 常州柯勒玛智能1 车门喷涂机器人
公司名称	常州柯勒玛智能装备有限公司
价格	面议
规格参数	
公司地址	常州市天宁区青洋北路143号
联系电话	13732639060

产品详情

为了追求喷涂过程更大的灵活性和更高的效率，车门喷涂机器人，从上世纪九十年代起，门板喷涂机器人，工业生产开始引入机器人来代替喷涂机械，同时开始使用机器人进行内表面的自动喷涂。

在喷涂过程中产生“三废”是不可避免的，其中喷涂废气是“三废”的主要部分。喷涂废气来自于稀释剂的挥发，you机溶剂不会随油漆附着在喷漆物表面，在喷漆和固化过程将全部释放，形成挥发性有机物（VOCs），主要成分有苯、jia苯及二jia苯等苯系物及其他非甲烷总烃等，这些物质的危害性极大，被誉为人类的“隐形sha手”。特别是在无防护的情况下喷涂，作业场所空气中苯浓度相当高，对工人的身体危害也很大，轻则出现再生障碍性贫血，重则患上bai血病。直接排放至大气中，会导致酸雨、雾霾及光化学烟雾等污染问题，危害人类健康和生态环境安全。

待喷涂物产生位置偏差的原因主要有以下几个方面：

- 1)、滑撬与双链的护板存在较为严重的摩擦，导致滑撬与双链之间出现相对运动，偏差由此产生。此种问题的出现一方面是双链的护板发生形变下垂，另一方面则是滑撬发生变形再与盖板发生干涉卡死。双链护板阻挡滑撬的前行。
- 2)、双链本身运转不平稳，存在爬行的情况。这样也会使滑撬与双链之间存在相对运动。
- 3)、位置跟踪系统出现偏差。机器人本体接收到的位置信号出现误差。机器人接收工件位置信息是依靠双链驱动轮带动编码器齿轮，从而编码器发出脉冲信号传送给机器人进行位置数据的计数。当编码器出现计数偏差时必然导致机器人接收的位置数据的偏差。

喷涂机器人种类特点

一、有气喷涂机器人

有气喷涂机器人也称低压有气喷涂，喷涂机依靠低压空气使油漆在喷出枪口后形成雾化气流作用于物体表面（墙面或木器面），家具喷涂机器人，有气喷涂相对于手刷而言无刷痕，而且平面相对均匀，单位工作时间短，可有效地缩短工期。但有气喷涂有飞溅现象，存在漆料浪费，在近距离查看时，可见极细微的颗粒状。一般有气喷涂采用装修行业通用的空气压缩机，相对而言一机多用、投资成本低，喷涂机器人，市面上也有抽气式有气喷涂机、自落式有气喷涂机等专用机械。

二、无气喷涂机器人

无气喷涂机器人可用于高黏度油漆的施工，而且边缘清晰，甚至可用于一些有边界要求的喷涂项目。视机械类型，其可分为气动式无气喷涂机、电动式无气喷涂机、内燃式无气喷涂机、自动喷涂机等多种。另外要注意的是，如果对金属表面进行喷涂处理，要选用金属漆（磁漆类）。

喷涂机器人-常州柯勒玛智能1-车门喷涂机器人由常州柯勒玛智能装备有限公司提供。喷涂机器人-常州柯勒玛智能1-车门喷涂机器人是常州柯勒玛智能装备有限公司（www.zhaoshang100.com）今年全新升级推出的，以上图片仅供参考，请您拨打本页面或图片上的联系电话，索取联系人：陈经理。