

# 凯恩帝数控系统不启动郑州售后维修大全KND

产品名称	凯恩帝数控系统不启动郑州售后维修大全KND
公司名称	郑州明川自动化设备有限公司
价格	.00/个
规格参数	
公司地址	郑州市金水区北环路116号中方园东区8号楼6单元一楼
联系电话	037155501720 13333864455

## 产品详情

定位控制模式 作为定位控制伺服进行动作。 P

速度控制模式 作为速度控制伺服进行动作。 S

转矩控制模式 作为转矩控制伺服进行动作。 T

P55-12

位置/速度切换模式 通过信号输入进行位置/速度控制切换。 P/S

位置/转矩切换模式 通过信号输入进行位置/转矩控制切换。 P/T

速度/转矩切换模式 通过信号输入进行速度/转矩控制切换。 S/T

P58-3

输入信号选择 可进行所需输入信号的端子分配和逻辑变更的选择。

全部

输出信号选择 可进行所需输出信号端子分配和逻辑变更的选

第55章

绝对位置传感器

搭载有绝对位置编码器的传动装置，一旦设定了绝对位置，则以后接通电源时，能够识别当前位置。

全部 P4-854-5

P4-185 5

缩短定位时间 将传动装置具备的谐波驱动特性运用到控制逻辑中，缩短定位时间。 P P53-14

自动调节 在JOG 模式下能够估测负载，自动设定合适的伺服增益。

全部 P59-11

再生处理 当发生的再生超出驱动器的容许值时，用于再生电阻的外置用途。

全部 P2-17

警报履历显示 最多显示最近8 次的警报内容和发生时间。 全部 P57-9

警报履历清除 清除警报履历。 全部 P57-11

警报代码输出 发生警报时显示警报内容和输出警报。 全部

警告输出 发生警告时显示警告内容和输出警告。 全部

P57-10

电子齿轮 通过设定电子齿轮的分子、分母值，可更改脉冲输入的加权（倍数）。 P P58-5

JOG 运转 与上一级输入输出信号无关，能够对电源、电动机线、编码器配线是否正常进行动作确认。

全部 P59-4

状态显示模式 可根据伺服驱动器的状态显示和要求进行监控。 全部 P57-1

测试模式 具备输入输出信号监控、输出信号操作、JOG 操作及自动调节等功能。

全部 第59章

调节模式 进行与伺服增益及定位完成范围等伺服系统相关的各种设定。