ZH 动物步态分析系统 小动物三维步态分析仪 运动足印姿态分析系统

产品名称	ZH 动物步态分析系统 小动物三维步态分析仪 运动足印姿态分析系统
公司名称	安徽正华生物仪器设备有限公司
价格	.00/套
规格参数	品牌:安徽正华 适用范围:动物实验 供货区域:大陆
公司地址	濉溪县经济开发区白杨路濉溪电子商务产业园D1栋厂房一楼
联系电话	0561-6062307 13818341261

产品详情

技术亮点

全自动、高通量的智能步态实验分析系统

具有高透压力敏感玻璃跑道

配备高速高清晰度摄像系统

基于软硬件性能，提取多项创新指标

多通道的跑道设置大大提升实验效率

全封闭的结构设计隔绝外界干扰，设备内部光线环境优化，提升实验的稳定性

细致全面的实验指导服务让科研之路

指标评价体系

步行周期 动物行走时一侧足跟着地到该侧足跟再次着地的过程被称为一个步行周期，一个步行周期可分为支撑相（stance phase）和摆动相（swing phase）

支撑时长 在一个步行周期中始终与地接触的阶段

摆动时长 在一个步行周期中始终与地无接触的阶段

支撑时相 支撑时长所占步态周期的百分数（cycle%）作为单位来表达。

单支撑时相 通常指一足着地到该足离地的过程。

双支撑时相 在一个步行周期中产生的双足同时着地的阶段。

三支撑时相 在一个步行周期中产生的三足同时着地的阶段

摆动时相 摆动时长所占步态周期的百分数（cycle%）作为单位来表达

制动时长 从该足开始接触时刻到该足与地面zui大接触面积时刻所需的时长

制动指数 制动时长/支撑时长

推进时长 从该足与地面zui大接触面积时刻到该足离地时刻所需的时长

推进指数 推进时长/支撑时长

同源协调性 被观测足爪(RH or LH)的摆动时间或支撑时间与对照足爪(LH or LF)的步行周期的比值

同侧协调性 被观测足爪(RH or LH)的摆动时间或支撑时间与对照足爪(RF or LF)的步行周期的比值

对侧协调性 被观测足爪(RH or LH)的摆动时间或支撑时间与对照足爪(LF or RF)的步行周期的比值

步幅 动物在一个步行周期中，同一前肢或后肢连续两个zui大脚印横坐标中点之间的距离

左侧步基 动物在一个步行周期中，左前肢连续两个zui大脚印横坐标中点与左后肢连续两个zui大脚印横坐标中点之间的距离

右侧步基 同上