

大正百恒注塑机械手 立式注塑机机械手 注塑机机械手

产品名称	大正百恒注塑机械手 立式注塑机机械手 注塑机机械手
公司名称	芜湖大正百恒智能装备有限公司
价格	面议
规格参数	
公司地址	芜湖县安徽新芜开发区西支七路2518号
联系电话	19955323453

产品详情

桁架机械手的组成

桁架机械手实现了机床制造过程的完全自动化，注塑机机械手厂家，并采用了集成加工技术，注塑机机械手，适用于生产线的上下料、工件翻转、工件转序等。桁架机械手由主体、驱动系统和控制系统三个基本部分组成。按机器人结构分类为直角坐标型，机械手沿二维直角坐标系移动。

- 1、主体部分通常采用龙门式结构，由y向横梁与导轨、z向滑枕、十字滑座、立柱、过渡连接板和基座等部分组成，z向的直线运动皆为交流伺服电动机通过2、蜗轮减速器驱动齿轮与y向横梁、z向滑枕上固定的齿条作滚动，驱动移动部件沿导轨快速运动。
- 3、移动部件为质量较轻的十字滑座和z向滑枕，立式注塑机机械手，滑枕采用由铝合金拉制的型材。
- 4、横梁采用方钢型材，在横梁上安装有导轨和齿条，通过滚轮与导轨接触，整个机械手都悬挂在其上。
- 5、桁架机械手的控制核心通过工业控制器实现。
- 6、通过控制器对各种输入信号的分析处理，做出一定的逻辑判断后，对各个输出元件下达执行命令，完成X，Y，Z三轴之间的联合运动，以此实现一整套的全自动作业流程。

注塑机械手有哪些种类？

对于注塑生产中使用的机械手，一般可按其功能分为以下三种类型：

- 1、简易型注塑机械手

简易型注塑机械手可分为固定模式程序型和可变程序型两种。固定程序型注塑机械手不能改变其工作程序，它具有可伸缩、移动的手臂，利用自动控制装置做简单、规格和重复的动作；可变程序型注塑机械手的工作程序可以改变，一般多为气动或液动，其结构简单，比较容易改变程序，多用于点位控制，近年来普遍采用可编程序控制器或者微型电脑来组成控制系统，扩展了其应用范围。

2、记忆再现型注塑机械手

这种机械手具有记忆及可变程序的能力，多为电液伺服驱动，有较多的自由度，能够进行比较复杂的操作。

3、智能型注塑机械手

这种机械手由电脑通过各种传感器进行控制，注塑机械手多少钱，具有视觉、触觉和热觉功能，可执行各种操作，是能力最强的一种机械手，目前国内使用较少。

机械手的执行机构分为手部、手臂、躯干：

1、手部

手部安装在手臂的前端。手臂的内孔中装有传动轴，可把运动传给手腕，以转动、伸曲手腕、开闭手指。

机械手手部的构造系模仿人的手指，分为无关节、固定关节和自由关节3种。手指的数量又可分为二指、三指、四指等，其中以二指用的较多。可根据夹持对象的形状和大小配备多种形状和大小的夹头以适应操作的需要。所谓没有手指的手部，一般都是指真空吸盘或磁性吸盘。

2、手臂

手臂的作用是引导手指准确地抓住工件，并运送到所需的位置上。为了使机械手能够正确地工作，手臂的3个自由度都要准备地定位。

3、躯干躯干是安装手臂、动力源和各种执行机构的支架

大正百恒注塑机械手(图)-立式注塑机械手-注塑机械手由芜湖大正百恒智能装备有限公司提供。芜湖大正百恒智能装备有限公司（www.dzjixieshou.com）是安徽芜湖工业制品的翘楚，多年来，公司贯彻执行科学管理、创新发展、诚实守信的方针，满足客户需求。在大正百恒机械手领导携全体员工热情欢迎各界人士垂询洽谈，共创大正百恒机械手更加美好的未来。