

# 工业机器人厂家 工业机器人 昆山威普特

产品名称	工业机器人厂家 工业机器人 昆山威普特
公司名称	昆山威普特机器人科技有限公司
价格	面议
规格参数	
公司地址	昆山市玉山镇高新区华创路18号4号
联系电话	13913224565

## 产品详情

### 历史

1973年 世界上一次机器人和小型计算机携手合作，就诞生了美国Cincinnati Milacron公司的机器人T3。1978年

美国Unimation公司推出通用工业机器人PUMA，这标志着工业机器人技术已经完全成熟。PUMA至今仍然工作在工厂一线。1984年

英格伯格再推机器人Helpmate，这种机器人能在医院里为病人送饭、送药、送邮件。同年，他还预言：“我要让机器人擦地板，工业机器人应用领域，做饭，出去帮我洗车，工业机器人编程语言，检查安全”。模拟交际机器人1990年

中国著名学者周海中教授在《论机器人》一文中预言：到二十一世纪中叶，纳米机器人将彻底改变人类的劳动和生活方式。

工业机器人控制系统分类？给每一个自由度施加一定规律的控制作用，工业机器人就可实现要求的空间轨迹。

### 1、自适应控制系统：

当外界条件变化时，工业机器人，为保证所要求的品质或为了随着经验的积累而自行改善控制品质，其过程是基于操作机的状态和伺服误差的观察，再调整非线性模型的参数，一直到误差消失为止。这种系统的结构和参数能随时间和条件自动改变。

#### (1) 网络接口

1) Ethernet接口：可通过以太网实现数台或单台机器人的直接PC通信，工业机器人厂家，数据传输速率高达10Mbit/s，可直接在PC上用windows库函数进行应用程序编程之后，支持TCP/IP通信协议，通过Ethernet接口将数据及程序装入各个机器人控制器中。

2) Fieldbus接口：支持多种流行的现场总线规格，如Device net、AB Remote I/O、Interbus-s、profibus-DP、M-NET等。

工业机器人的人工智能系统：

事先无法编制运动程序，而是要求在运动过程中根据所获得的周围状态信息，实时确定控制作用。

1、驱动方式：参见工业机器人驱动系统。

2、运动方式：

(1) 点位式。要求机器人准确控制末端执行器的位姿，而与路径无关；

(2) 轨迹式。要求机器人按示教的轨迹和速度运动。

3、控制总线：

(1) 国际标准总线控制系统。采用国际标准总线作为控制系统的控制总线，如VME、MULTI-bus、STD-bus、PC-bus。

(2) 自定义总线控制系统。由生产厂家自行定义使用的总线作为控制系统总线。

工业机器人厂家-工业机器人-[昆山威普特\(查看\)](#)由昆山威普特机器人科技有限公司提供。昆山威普特机器人科技有限公司(www.wpt-robotics.com)是江苏苏州,电子、电工产品制造设备的翘楚,多年来,公司贯彻执行科学管理、创新发展、诚实守信的方针,满足客户需求。在昆山威普特领导携全体员工热情欢迎各界人士垂询洽谈,共创昆山威普特更加美好的未来。