

视觉龙智能相机高精度视觉对位贴合技术

产品名称	视觉龙智能相机高精度视觉对位贴合技术
公司名称	深圳市视觉龙科技有限公司
价格	.00/个
规格参数	视觉龙:龙睿 龙睿:v1.0 深圳:龙华
公司地址	深圳市龙华新区明清路光辉科技园（龙华富士山西二门对面）2号楼2单元603
联系电话	0755-82721850 18033445254

产品详情

“龙睿DragonVision智能相机”是一款不用编程的可配置的通用型视觉软件平台，使用简单无技术背景也可上手操作。DragonVision包含了上百种算法，架构开放，支持多线程多任务并行处理。可以对接2D视觉+3D视觉+彩色视觉+深度学习检测等需求。

“龙睿DragonVision智能相机”专用型新增了自动标定功能、坐标转换工具、纠偏计算工具、抓取工具、组合定位工具、记录点位工具、切换配置工具等。可以用于贴辅料、背光板膜片贴合、液晶屏组装、IC芯片贴合等。

龙睿智能相机拥有业内领先的高速、高精度对位技术，不惧恶劣环境可区分高相似度的物体，并可同时识别多个物体，无论其方位、大小，可以实现 μ 级定位精度。

校准工具的自动标定

根据拟定好的通讯协议，可完成运动平台与相机的自动标定流程。

旋转中心工具的自动标定

根据拟定好的通讯协议，可完成运动平台与相机的自动旋转中心标定流程。

坐标转换工具

设定引用的定位数据结果，点集的选择可从记录点位或读取文本中获取，选取点集中基准点，即可根据

新的定位数据转换成新的点集数据。

纠偏计算工具

可以引导运动机构完成对位贴合功能

。

抓取工具

可以引导运动机构抓取目标物体。

组合定位工具

多用于双相机拍摄物体的两个Mark点，计算出对象靶标与目标靶标的相对位置偏差。

记录点位工具

可以记录固定点位的数据，便于其它工具的引用。

切换配置工具

根据拟定的通讯协议，可完成各个配置的自动切换功能。