

WACOGIKEN伺服驱动器无显示维修

产品名称	WACOGIKEN伺服驱动器无显示维修
公司名称	常州凌肯自动化科技有限公司
价格	.00/个
规格参数	凌肯自动化:工控维修专家 凌肯自动化:技术精湛 凌肯自动化:收费合理
公司地址	江苏省常州市武进区力达工业园4楼
联系电话	13961122002

产品详情

这种现象是由于驱动器脉冲输出反馈到计算机的A/B正交信号相序错误、形成正反馈而造成，B.将驱动器脉冲输出信号的A+和A-(或者B+和B-)对调，C.修改驱动器参数No45，改变其脉冲输出信号的相序。在我们研制的一台检测设备中，发现松下交流伺服系统对我们的检测装置有一些干扰，由于交流伺服驱动器采用了逆变器原理，所以它在控制、检测系统中是一个较为突出的干扰源，为了减弱或消除伺服驱动器对其它电子设备的干扰，C.所有控制信号和检测信号线使用屏蔽线。干扰问题在电子技术中是一个很棘手的难题，没有固定的方法可以完全有效地排除它，通常凭经验和试验来寻找抗干扰的措施。伺服电机驱动器接收电机编码器的反馈信号，并和指令脉冲进行比较。

从而构成了一个位置的半闭环控制。所以伺服电机不会出现丢步现象，每一个指令脉冲都可以得到可靠响应。目前，几乎所有日本产交流伺服电机都是三相200V供电，国内电源标准不同，A.对于750W以下的交流伺服，一般情况下可直接将单相220V接入驱动器的L1，B.对于其它型号电机，建议使用三相变压器将三相380V变为三相200V，接入驱动器的L1，L2，L3。对伺服电机进行机械安装时，由于每台伺服电机后端部都安装有旋转编码器，它是一个十分易碎的精密光学器件，过大的冲击力肯定会使其损坏。伺服参数共有200多个，但一般的控制场合只需要掌握少数几个即可。伺服系统有位置控制、速度控制、转矩控制以及三者的组合等多种控制模式。

但大多数场合都是将伺服系统用于精密定位，其次是转矩控制，速度控制则多使用变频器，因为变频器性能已经足够满足要求了，而价格比伺服低。本项目即是用于定位控制。松下伺服用于定位控制，伺服旋转方向切换。常常有这样的情形，伺服驱动需要调换旋转方向，只需要将Pr0.00中的值由“1”改为“0”，或由“0”改为“1”（出厂值是“1”）。伺服控制模式的设置。位置控制是缺省模式（Pr0.01=0），伺服控制脉冲输入方式。PLC发送高速脉冲给伺服驱动器，有几种方式，可以是正转一路脉冲，反转一路脉冲；也可以是只用一路脉冲，而增加一个方向控制信号（高低电平即可），当然也可以是90°相

位差的2相脉冲，Pr0.07分别设为“1”、“3”、“0”或“2”。