

现代机器人伺服驱动器维修

产品名称	现代机器人伺服驱动器维修
公司名称	常州凌肯自动化科技有限公司
价格	.00/个
规格参数	凌科自动化:诚信为本，快速修复 凌科自动化:技术精湛，收费合理 凌科自动化:为你降低成本，创造价值
公司地址	江苏省常州市武进经济开发区政大路1号力达工业园4楼
联系电话	13961122002 13961122002

产品详情

三相输出电压值。如出现三相不平衡，缺相等情况，则可判定模块或驱动板等有故障。在输出电压正常（三相平衡，无缺相）的情况下，负载测试，尽量是满负载测试。故障判断：整流模块损坏般情况下是由于电网电压或内部短路引起。在排除内部短路情况下，更换整流桥。在现场处理故障时，应重点检查用户电网情况，如电网电压，有无电焊机等对电网有污染的设备等。逆变模块损坏般情况下是由于电机或电缆损坏及驱动电路故障引起。U在修复驱动电路之后，测驱动波形良好状态下，更换模块。在现场服务中更换驱动板之后，须注意检查马达及连接电缆。在确定无任何故障下，才能运行变频器。上电无显示。

如启动电阻损坏，操作面板损坏同样会产生这种状况。显示过电压或欠电压般情况下由于输入缺相，电路老化及电路板受潮引起。解决方法是找出其电压检测电路及检测点，更换损坏的器件。显示过电流或接地短路般情况下是由于电流检测电路损坏。如霍尔元件，运放电路等。电源与驱动板启动显示过电流般情况下是由于驱动电路或逆变模块损坏引起。空载输出电压正常，带载后显示过载或过电流般情况下是由于参数设置错误或驱动电路老化。一般情况下是由于开关电源损坏或软充电电路损坏使直流电路无直流电引起模块损坏引起。

伺服电机接收到1个脉冲，就会旋转1个脉冲对应的角度，从而实现位移，因为，伺服电机本身具备发出脉冲的功能，所以伺服电机每旋转一个角度，都会发出对应数量的脉冲，这样，和伺服电机接受的脉冲形成了呼应，或者叫闭环，如此一来，系统就会知道发了多少脉冲给伺服电机，同时又收了多少脉冲回来，这样，就能够很精确的控制电机的转动，从而实现精确的定位，可以达到。伺服电机内部的转子是永磁铁。常见伺服电机的13种故障及维修知识伺服电机原理伺服主要靠脉冲来定位驱动器控制的U/V/W三相电形成电磁场，转子在此磁场的作用下转动，同时电机自带的编码器反馈信号给驱动器，驱动器根据反馈值与目标值进行比较，调整转子转动的角度。伺服电机的精度决定于编码器的精度（线数）。

结构简单，启动转矩大，调速范围宽，控制容易，需要维护，但维护方便（换碳刷），产生电磁干扰，对环境有要求。因此它可以用于对成本敏感的普通工业和民用场合。交流伺服电动机定子的构造基本上

与电容分相式单相异步电动机相似。其定子上装有两个位置互差90度的绕组，一个是励磁绕组 R_f ，它始终接在交流电压 U_f 上；另一个是控制绕组 L ，联接控制信号电压 U_c 。所以交流伺服电动机又称两个伺服电动机。直流伺服电机分为有刷和无刷电机。有刷电机成本低。