

# 东元伺服驱动器故障维修

产品名称	东元伺服驱动器故障维修
公司名称	常州凌肯自动化科技有限公司
价格	.00/个
规格参数	凌肯自动化:工控维修专家 凌肯自动化:技术精湛 凌肯自动化:收费合理
公司地址	江苏省常州市武进区力达工业园4楼
联系电话	13961122002

## 产品详情

一般需要调整多个控制回路，同时每个控制回路都需要调整自己的增益额外的参数，如加速度和速度前馈增益以及减少振荡的过滤器。虽然多年来手动调谐是业内的主要方法，然而现在华大伺服驱动器都具有自动调节系统的功能。不同于一开始自动调谐功能仅在负载刚性耦合并且系统动力学相对简单的时候才有用，随着复杂算法的出现和计算机能力的提升，如今机器自带的自动调节功能即使在没有人手动操作的情况下，也能自主解决大部分复杂问题。当伺服系统安装完后，须调整参数使系统稳定旋转。先调整速度比例增益KVP值，调整之前必须把积分增益KVI及微分增益KVD调整至零，然后将KVP值渐渐加大；同时观察伺服电机停止时足否产生振荡，并且以手动方式调整KVP参数。

观察旋转速度是否明显忽快忽慢。KVP值达到产生以上现象时，必须将KVP值往回调小，使振荡消除、旋转速度稳定。此时的KVP值即初步确定的参数值。如有必要，经K 和KVD调整后，可再作反复修正以达到理想值。将积分增益KVI值渐渐加大，使积分效应渐渐产生。从前述对积分控制的介绍可以知道，KVP值配合积分效应增加到临界值后将产生振荡而不稳定，如同KVP值一样，将KVI值往回调小，使振荡消除、旋转速度稳定，此时的KVI值即初步确定的参数值。事实上，自动增益调整也有选项设置，一般将控制响应分为几个等级，如高响应、中响应、低响应，用户可依据实际需求进行设置。现代华大伺服驱动器均已微计算机化，大部分提供自动增益调整的功能。

可应付多数负载状况。在参数调整时，可先使用自动参数调整功能，必要时再手动调整。伺服驱动器凡是对位置，速度和力矩的控制精度要求比较高的场合，都可以采用交流伺服驱动。如机床、印刷设备、包装设备、纺织设备、激光加工设备、机器人、电子、、金融机具、自动化生产线等。因为伺服多用在定位、速度控制场合，所以伺服又称为运动控制。伺服驱动器是用来控制伺服电机的一种控制器其作用类似于变频器作用于普通交流马达，属于伺服电机伺服系统的一部分。目前主流的伺服驱动器均采用数字信号处理器（DSP）作为控制核心，可以实现比较复杂的控制算法，实现数字化、网络化和智能化。功率器件普遍采用以智能功率模块（IPM）为核心设计的驱动电路,IPM内部集成了驱动电路,同时具有过电压、过电流、过热、欠压等故障检测保护电路,在主回路中还加入软启动电路,以减小启动过程对驱动器的冲击。