

深圳融合永道车辆交通自动抓拍系统

| | |
|------|------------------------------------|
| 产品名称 | 深圳融合永道车辆交通自动抓拍系统 |
| 公司名称 | 深圳融合永道科技有限公司 |
| 价格 | .00/套 |
| 规格参数 | |
| 公司地址 | 深圳市南山区南头街道马家龙社区南山大道3186号莲花广场B栋1402 |
| 联系电话 | 18038008686 18028783476 |

产品详情

深圳融合永道车辆交通违章自动抓拍系统组成：

1.视频采集系统

由星光级高清摄像机完成视频图像的采集工作，并通过网络将图像上传到智能分析服务器，智能分析服务器受综合管理平台堆叠管理。

2.网络传输系统

组建千兆带宽以上的局域网。主要是对视频图像的数字化传输或平台数据访问传输。

3.违章行为智能分析系统

系统建立多台智能分析服务器，设计逆行、违章停车、违变章线、不按导向车道行驶、违反禁止标线、打电话、不系安全带、超速、拥堵预警等规则，

自动过滤行人、非机动车、骑车、动物等非机动车对象，实现自动违章抓拍，并做到零误报、零漏报。

本子系统采用了GPU高速并发运算，实现高端、超高清的分辨率实战化应用。

4.综合管理平台

综合管理平台负责堆叠接入多个违章行为智能分析系统，实现大规模联网管理应用，多用户协同应用。

深圳融合永道车辆交通违章自动抓拍系统的功能和特点：

1.逆行检测

采用系统内置的拌AB线规则建立逆行检测功能，在规则中画A、B两条虚拟线条，设置A-->B或B-->A为逆行方向，

设置适用对象为相关类型的机动车（小汽车、货车、公共汽车），当行驶车辆依次通过并符合设置的方向时，触发抓拍事件。

支持抓拍后识别车牌号码，并是否转换为报警事件发送到综合平台接警客户端。

2.违停检测

采用系统内置的对象滞留规则建立车辆违停检测功能，在规则中绘制一个或多个检测区域，设置适用对象为相关类型的机动车（小汽车、货车、公共汽车）

和车辆进入区域停留的时间（秒）阈值，当超过阈值时触发抓拍事件，保存进入A区和B区时的图片，支持选用联动球机转到对应区域的预置位抓拍。

3.不按导向车道行驶检测

采用系统内置的进入AB区域规则建立不按导向车道行驶检测功能，在规则中绘制A、B两个区域，其中A为起始正常区域，B为违章区域，检测如果车辆先进入A，

再进入B时触发抓拍事件，保存进入A区和B区时的图片。支持抓拍后识别车牌号码，并是否转换为报警事件发送到综合平台接警客户端。如十字路口直行车道左转、压双黄线等。

4.超速检测

采用系统内置的拌AB线规则建立超速检测功能，利用车辆拌A线和B线的时间差计算区间车速，超过设置的速度阈值时抓拍。

5.视频录像

单元智能分析服务器，对接入的网络摄像机，可以设置全天候录像，录像带有绝对时间标签，便于支持通过抓拍事件联动回放相关时间段的录像视频。

6.综合平台客户端功能

操作用户通过综合管理平台客户端登录进入系统,可以进行远程预览、抓拍图片查询下载、统计分析等操作。