

YAMAHA雅马哈多轴控制器

产品名称	YAMAHA雅马哈多轴控制器
公司名称	上海持承自动化设备有限公司
价格	100.00/台
规格参数	雅马哈:YAMAHA YAMAHA:YAMAHA 日本:JAPAN
公司地址	上海市金山区吕巷镇干巷荣昌路318号3幢1018室
联系电话	021-59112701 13671506557

产品详情

ERC4T4L/T5L/C4L/C5L/YMS 专用控制器。脉冲列控制可能。

可控制的机器人：FLIP-X T4L / T5L 專用C4L / C5L專用

支持 CE 标记：-

支持现场网络：-

运行方法：程序、点位跟踪、联机指令、脉冲列

点位个数：1000点

输入电源：DC24V

原点复归的方式：增量式

TS-SD

专用脉冲列指令输入的机器人驱动器

可控制的机器人：TRANSERVO

支持 CE 标记：

运行方法：脉冲列

点位个数：255点

输入电源：主电源 DC24V \pm 10% 控制电源 DC24V \pm 10%

TS-SHTRANSERVO 专用机器人定位控制器

支持现场网络：CC-Link、DeviceNet、EtherNet/IP、PROFINET

运行方式：坐标跟踪/远程命令

输入电源：控制电源 DC24V \pm 10% 马达电源 DC24V \pm 10%

位置监测：绝对式原点复归/增量式原点复归

RCX240 · RCX240S1 ~ 4轴用控制器

可控制的机器人：XY-XYK-XFLIP-XPHASERYP-X

支持现场网络：CC-Link、DeviceNet、Ethernet/IP、Ethernet、PROFIBUS

运行方法：程序、远程命令、联机指令

点位个数：10000点

输入电源：单相AC200V ~ 230V \pm 10%以内

原点复归的方式：绝对式、增量式

关于RCX240S的注意事项

RCX240S 仅限于支持机器人的各轴在 200W 以下的情况，通过 IPM 的优化，进行了部分改良，操作、

功能完全与 RCX240 兼容，可与周边设备等通用。

RCX240S 不能设定 20A 的电流值。

作为维护保养用存放的控制器，请订购可进行05A、10A、20A的所有设定的RCX240控制器。

多轴控制器 RCX340

自 2001 年 RCX 控制器第 0 代产品 RCX40 上市以来已有 14 年之久。为了进一步提高 RCX 控制器的功能，本公司改善了所有功能，成功推出 RCX 控制器第 3 代产品“RCX340”。

可控制的机器人：【RDV-X】XY-XYK-XFLIP-XPHASERYP-X

支持现场网络：CC-Link、DeviceNet、Ethernet/IP、Ethernet、PROFIBUS、PROFINET

点位个数：30000点

原点复归的方式：绝对式、增量式、准绝对式

特点：

01具有高度功能性，可实现高级设备的构建

通过高速通信，可以实现多台机器人的同步驱动。

通过控制器之间的链接，编程只需记入一台控制器即可。

使用新开发的算法，成功缩短了定位时间并提升了轨迹精度。

通过一台主控制器可管理多台机器人的控制

RCX340 控制器实现了控制器之间的高速通信。由于可以从主控制器向各从属控制器发出动作命令，程序、点位只需使用上级主控制器管理即可。此外，由于还可以灵活应对多任务，因此可以简化使用 PLC 的操作。各机器人可以同时启动、同时到达，自由控制。可以更容易、以更低成本构建使用多个轴的复杂且精密的机器人系统。

通过大幅改善运动功能，实现了平滑动作

通过配备新伺服运动引擎，可以进行各种动作的连接。使用新开发的算法，成功缩短了定位时间并提升了轨迹精度。

CONT 选配的功能扩展

通过 PTP 与插补动作、传送带跟踪等不同类动作的连接，实现高速化。

提高动作速度

使用连接 PTP，可以在允许的最大限度内连接所有动作。由于可以最大限度连接加减速时间不同的动作，优先其动作时间，因此可以大幅缩短移动时间。

根据用途区分使用

进行连续动作时，涂胶等具有一定速度的动作使用传统 PATH，而优先移动时间时，则通过连接 PTP，可以选择适合用途的动作。

可以更加直观地指定拱形运动

通过变更拱形运动的路径指定方法，除了可以简化指定方法外，还可以更直观地指定动作。

通过自由的轴组成，可支持各种应用

例: 双轨的插补动作

通过多坐标轴设定和 CP 命令的轴指定，从而实现了双轨之间的插补动作。可大幅缩短具有多个同坐

标属性轴的机器人的周期时间。

提升轨迹精度

通过伺服分析功能的可视化和新伺服功能带来的高响应性，提高了跟踪性能，与以往机型相比提升了轨迹精度。

02经过改善的基本性能

机器人语言、多任务、逻辑控制功能、通信、现场总线等功能更加简便易用。

运动的优化

由于最大限度发挥了机器人的性能，进一步增强了与动作模式配合的运动的优化。

通过缩短动作时间和抑制停止时的震动等改善，实现了更高品质的机器人动作。

最佳的加减速运动

实现可以抑制震动并执行高速动作的加减速运动。

小巧设计

外部尺寸为 355mm(W) × 195mm(H) × 130mm(D)。与以往的 4 轴控制器相比体积约为 85%，实现了

小型化，更容易设置在控制盘内。

新手持编程器 PBX

支持日语、英语和中文 3 国语言。使用彩色显示器提高了识别性。

追加功能、修改作业更加简单，缺乏编程知识的人员亦可操作。

配备了在 USB 闪存中保存控制器数据的功能。

03更加丰富的扩展性

标配 RS232C 和 Ethernet板。选配功能可支持 CC-Link、DeviceNet，

以及 EtherNet/IP 等高速、大容量的各种网络。

可以简单地连接其他公司的控制器以及其他公司的 VISION 视觉，RCX340堪称“连接控制器”。