

UNI-ELE伺服控制器维修

产品名称	UNI-ELE伺服控制器维修
公司名称	常州凌肯自动化科技有限公司
价格	.00/个
规格参数	品牌:凌肯 维修类别:伺服驱动器 维修地点:常州武进经开区华丰路6
公司地址	江苏省常州市武进区力达工业园4楼
联系电话	13961122002

产品详情

凌肯自动化，华东地区ZUI具规模的自动化维修企业，主要优点是，维修速度快，成功率高，配件充足，收费合理，工程师技术精湛。有人说不相信本公司拥有20名维修人员，那么可以请大家到本公司参观一下。

拥有各种系列的测试平台，公司宗旨，就是帮客户省钱，就是帮客户赚钱，帮客户省时间，就是帮客户赚钱。

直流调速器维修商告诉您：电功率的计算公式，用电压乘以电流，这个公式是电功率的定义式，永远正确，适用于任何情况。对于纯电阻电路，如电阻丝、灯泡等，可以用“电流的平方乘以电阻”“电压的平方除以电阻”的公式计算，这是由欧姆定律推导出来的。但对于非纯电阻电路，如电动机等，只能用“电压乘以电流”这一公式，因为对于电动机等，欧姆定律并不适用，也就是说，电压和电流不成正比。这是因为电动机在运转时会产生“反电动势”。例如，外电压为8伏，电阻为2欧，反电动势为6伏，此时的电流是 $(8-6)/2=1$ (安)，而不是4安。因此功率是 $8 \times 1=8$ (瓦)。另外说一句焦耳定律，就是电阻发热的那个公式，发热功率为“电流平方乘以电阻”。

先检查电动机温度，如果没有发热，就检查变频器的电子热保护功能预置得是否合理，如果变频器有余量，就应该放宽电子热保护功能的预置值。如果电动机的温度升值过高，但过载又属于正常过载，就说明是电动机的负荷过重。这时，应考虑能否适当加大传动比，减轻电动机轴上的负荷。如果可以加大，就加大传动比。如果传动比无法加大，则应加大电动机的容量。检查电动机侧三相电压是否平衡，如果不平衡，则应再检查变频器输出端的三相电压是否平衡，如也不平衡，则问题出现在变频器内部，如变频器输出端的电压平衡，则问题在从变频器到电动机之间的线路上，先检查所有接线端的螺钉是否都已拧紧，如果在变频器和电动机之间有接触器或其他电器，则还应检查有关电器的接线端是否都已拧紧。

随着全数字式交流伺服系统的出现，交流伺服电机也越来越多地应用于数字控制系统中。为了适应数字控制的发展趋势，运动控制系统中大多采用全数字式交流伺服电机作为执行电动机。在控制方式上用脉冲串和方向信号实现。伺服驱动器维修公司知道一般伺服都有三种控制方式：速度控制方

式，转矩控制方式，位置控制方式。速度控制和转矩控制都是用模拟量来控制的。位置控制是通过发脉冲来控制的。具体采用什么控制方式要根据客户的要求，满足何种运动功能来选择。如果您对电机的速度、位置都没有要求，只要输出一个恒转矩，当然是用转矩模式。如果对位置和速度有一定的精度要求，而对实时转矩不是很关心，用转矩模式不太方便，用速度或位置模式比较好。如果上位控制器有比较好的闭环控制功能。

用速度控制效果会好一点。如果本身要求不是很高，或者，基本没有实时性的要求，用位置控制方式对上位控制器没有很高的要求。就伺服驱动器的响应速度来看，转矩模式运算量最小，驱动器对控制信号的响应最快；位置模式运算量最大，驱动器对控制信号的响应最慢。对运动中的动态性能有比较高的要求时，需要实时对电机进行调整。那么如果控制器本身的运算速度很慢（比如PLC，或低端运动控制器），就用位置方式控制。如果控制器运算速度比较快，可以用速度方式，把位置环从驱动器移到控制器上，减少驱动器的工作量，提高效率（比如大部分中高端运动控制器）；如果有更好的上位控制器，还可以用转矩方式控制，把速度环也从驱动器上移开，这一般只是高端专用控制器才能这么干。