顶升物料搬运机器人

产品名称	顶升物料搬运机器人
公司名称	杭州蓝芯科技有限公司
价格	.00/个
规格参数	
公司地址	杭州市余杭区文一西路1818-2号中国人工智能小镇7-902
联系电话	0571-88690935 13675884706

产品详情

顶升物料搬运机器人在车与车之间的通讯上，可进行智能化调度，或者使用在APP即可远程实现监控与调度，同时I-SO智能AGV系统可接入ERP等其他系统，实现完全自主智能工作。

顶升物料搬运机器人充分体现了无人搬运系统高柔性、高效率、高可靠性、低成本的发展特点，并正向智能化方向发展，使无人搬运车技术达到新水平。

顶升物料搬运机器人导航系统主要由图像信号采集装置、图像信号处理装置和图像识别及运动控制单元等组成，其中图像采集装置由数字摄像头完成，图像信号处理由图像采集卡完成，图像识别和运动控制由主控板上的MCU完成，运动执行器为AGV车体上差速驱动伺服电机。

顶升物料搬运机器人采用自主研发的室内视觉定位导航技术，基于环境自然特征建图和定位，无需轨道和地标，可自主定位和规划路径。相比于激光雷达SLAM技术，蓝芯科技自研的视觉定位导航技术充分利用室内应用环境中丰富的特征信息，实现更好的环境适应性和鲁棒性，即使是在动态环境中，也能实现高精度定位。

型号	LXLR-FR2510L	LXLR-FR3310L
导航方式	自然导航	自然导航
额定载荷	200kg	300kg
长*宽*高	800*600*300（mm）	730*550*300（mm）
机身自重（含电池）	160kg	150kg
行驶通道宽度	1000	900
回转通道宽度	1400	1200
充电方式	手动/自动	手动/自动
定位精度	±10mm	±10mm
运行速度	1.5m/s	1.5m/s

转弯半径	0	0
续行时间	8小时	8小时
行驶方式	双向行驶	双向行驶
激光配置	双激光	双激光
定位辅助	向上/向下相机（可选）	向上/向下相机（可选）
驱动方式	双轮差速驱动	双轮差速驱动
电池规格	48V24Ah	48V24Ah
充电时长	1.5小时	1.5小时
电池寿命	1500次循环	1500次循环
扩展接口	USB2.0	USB2.0
激光避障	标配	标配
视觉避障	可选	标配
急停按钮	标配	
声光报警		
安全触边		
室内/室外	室内	室内
单张地图	≤200000 m	≤200000 m
工作温度	0~40℃	0~40℃
工作湿度	10%-90%无凝露	10%-90%无凝露
工作坡度	≤3 °	≤3 °
网络通信	WIFI/IEEE802.11 a/b/g/n/ac	WIFI/IEEE802.11 a/b/g/n/ac