

佛山搬运码垛机器人 广东自动化码垛机器人设备

| | |
|------|--------------------------------|
| 产品名称 | 佛山搬运码垛机器人 广东自动化码垛机器人设备 |
| 公司名称 | 广东鑫星机器人科技有限公司 |
| 价格 | 500000.00/套 |
| 规格参数 | 品牌:鑫星 型号:CP180L 负载:180KG |
| 公司地址 | 佛山市南海区狮山镇一环辅路东中国机器人集成创新中心 |
| 联系电话 | 0757-86397982 13928667066 |

产品详情

码垛机器人通过检测吸盘和平衡气缸内气体压力，能自动识别机械手臂上是否有载荷，并经气动逻辑控制回路自动调整平衡气缸内的气压，达到自动平衡的目的。工作时，重物犹如悬浮在空中，可避免产品对接时的碰

撞。在机械手臂的工作范围内，操作人员可将其前后左右上下轻松移动到任何位置，人员本身可轻松操作。同时，气动回路还有防止误操作掉物和失压保护等连锁保护功能。码垛机器人能将不同外形尺寸的包装货物

，整齐、自动地码在托盘上（或生产线上等）。为充分利用托盘的面积和码堆物料的稳定性，机器人具有物料码垛顺序、排列设定器。可满足从低速到高速，从包装袋到纸箱，从码垛一种产品到码垛多种不同产品，

应用于产品搬运、码垛等。

码垛机器人容易保养，维护。码垛机器人可以设置在狭窄的空间，即可有效的使用。全部控制可在控制柜屏幕上操作即可，操作非常简单。通用性强：通过更换机器人的抓手即可完成对不同货物的码垛及拆垛，

从而相对降低了客户的购买成本。码垛机器人适应于汽车，化工、饮料、食品、啤酒、塑料、生活用纸等自动生产企业；对各种纸箱、袋装、罐装、啤酒箱等各种形状的安装都适应。

技术参数：

CP180L的规格

手臂类型

多关节型机器人

自由度 (轴)

4

负载能力 (kg)

180

臂展 (mm)

3,255

重复定位精度 (mm)¹

± 0.5

动作范围 (°)

手臂旋转 (JT1)

± 160

手臂前后 (JT2)

+95 - -46

手臂上下 (JT3)

+15 - -110

手腕旋转 (JT4)

± 360

速度 (° /s)

140 3

125 3

130 3

400 3

允许负载惯量 (kgm²)

50 3

处理能力 (次/时) 2

2,050 3

重量 (kg)

1,600

安装方式

地面

安装条件

环境温度 (° C)

0 - 45

相对湿度 (%)

35 - 85 (无结露)

控制柜 / 所需电源

E03 / 12

1: 以ISO9283为基准。

2: 动作方式 (上升400mm , 水平运动2,000mm , 下降400mm的往复运动)

3: 如果负载小于等于130kg。