

焊接表面缺陷机器人自动浮动修复系统 非标

产品名称	焊接表面缺陷机器人自动浮动修复系统 非标
公司名称	重庆创拓科技有限公司
价格	.00/个
规格参数	品牌:创拓科技 型号:CT600 产地:重庆
公司地址	重庆市南岸区南坪街道江南大道19号14-4号
联系电话	023-63115482 18302319060

产品详情

(1) 机器人工作范围：不低于 1200mm；(2) 机器人负载：不低于 30kg；
(3) 机器人位置重复精度：不低于 $\pm 0.05\text{mm}$ ；

(4) 机器人负载可控轴数：不低于 6轴；(5) 机器人负载安装位置：地面、天花板；
(6) 机器人与控制柜之间电缆线可延长至不低

于20米；(7) 机器人负载示教器:8.4吋触摸液晶屏，与控制柜之前的通讯电缆可延长至不低于 20米；

(9) 机器人负载防护等级：机器人防护等级不低于IP65，腕部防护等级不低于 IP65；

(10) 机器人负载运行条件：不低于+5 至+55 ；

(11) 机器人负载控制系统支持控制轴数量：不低于9个；(12) 机器人负载控制系统防护等级不低于 IP 54；(13) 机器人负载含有不低于 3个可与机器人耦

合的外部轴；(14) 力传感模块：具有 XYZ三轴力及力矩传感功能，量程范围为水平方向不低于 660N，法向不低于1980 N；三个力矩方向不低于 60Nm；

(15) 浮动打磨装置：在刀具高速旋转状态下可以360度径向偏摆不低于 5度，自动补偿加工过程中工件尺寸径向误差；在刀具高速旋转状态下可以轴向回缩不低于 8mm，自动补偿加工过程中工件尺寸轴向误差；驱动方式为气驱动，最高转速不低于18000/min，最大功率不低于600W，重量不超过4kg；

(16) 焊接表面缺陷机器人自动浮动修复平台：具有XYZ三维运动调节功能，X方向运动调节范围不低于3m，Y方向运动调节范围不低于 1.5m，Z方向运动调节范围不低于 1m，且三轴可与机器人控制轴进行耦合，各轴运动精度不低于0.2mm。

(17) 含有离线编程模块，可自动实现焊接表面缺陷机器人自动浮动修复运动轨迹规划。