

深圳起重机培训 深圳桥门式起重机司机培训 Q4

产品名称	深圳起重机培训 深圳桥门式起重机司机培训 Q4
公司名称	深圳市龙岗区润品科技职业培训学校
价格	.00/个
规格参数	
公司地址	深圳市龙岗区龙岗街道龙新社区同富路17号3楼
联系电话	18923021019

产品详情

深圳起重机培训 深圳桥门式起重机司机培训 Q4

深圳市龙岗区润品科技职业培训学校

地址：深圳市龙岗区同富路17号三楼

联系: 18923021019 怀老师

起重机械司机理论知识

J1 专业基础知识

J1.1 起重机的基本组成(结构、传动、电气、控制等)、原理、用途、工作特点以及对工作环境的要求。

J1.2 起重机械的主要参数。

J1.3 起重机械主要零部件的要求。

J1.4 各类起重机械安全保护装置功能与使用

包括起重量限制器、起重力矩限制器、起升高度限位器、行程限位器、回转限位器、幅度限位器、超速保护装置、偏斜指示或者限位装置、连(联)锁保护装置、防碰撞装置、抗风防滑装置、缓冲器、风速报警器、极限力矩限制器、层门或停层栏杆与吊笼的连(联)锁、封闭式吊笼顶部的紧急出口门安全开关、防坠安全保护装置、防松绳和断绳保护装置、上、下限位开关、防止人或者车辆进入装置、出入口门、围栏连(联)锁安全检查装置、行程限位器和超程限位器、防止搬运器坠落装置、停车到位检测装置、小车防脱落装置等安全保护装置的功能与使用。

根据相应起重机的具体要求，对应选择前款安全保护装置。

J1.5 起重机的电气保护系统的功能及其要求

包括短路保护、零位保护、错(断)相保护、紧急断电开关、电气绝缘等的功能与要求。

J1.6 液压系统的功能与要求。

J1.7 基础、轨道的安全状态判断与防护。

J1.8 起重吊运指挥信号。

J1.9 照明和信号。

J1.10 起重吊具和索具安全技术要求

包括吊钩、横吊梁、料斗、吊索(绳)、捆绑索(绳)等的安全技术要求。

J2 安全知识

J2.1 起重机械司机的职责和责任。

J2.2 起重机械安全管理制度。

J2.3 起重机械安全操作规程。

J2.4 起重机械维护保养和日常检查要求

(1)日常检查，包括运行前的检查、运行结束后的检查、运行记录的填写等；

(2)维护保养，包括确认吊钩、钢丝绳、制动器等的主要零部件、安全保护装置、控制装置等。

J2.5 起重机械常见故障、危险工况的辨识、违章操作可能产生的危险后果。

J2.6 起重机械零部件的报废标准。

J2.7 高处作业安全知识。

J2.8 用电安全知识。

J2.9 防火、灭火安全知识。

J2.10 防止机械伤害知识。

J2.11 有毒有害作业环境知识。

J2.12 劳动防护用品的使用。

J2.13 安全标志。

J2.14 起重机械紧急事故的应急处置方法

(1)起重机械作业运行故障与异常情况的辨识；

(2)起重机械常见故障的现场排除方法；

(3)起重机械出现意外情况(如制动器失效等)时的处置；

(4)触电、火灾、倒塌、挤压、坠落等多发事故的原因分析及其人员防护、应急救援、应急处置与预防等的处理方法。

J3 法规知识

J3.1 《特种设备安全法》

J3.2 《特种设备安全监察条例》。

J3.3 《起重机械安全监察规定》。

J3.4 《特种设备作业人员监督管理办法》。

J3.5 《特种设备作业人员考核规则》。

J3.6 《起重机械使用管理规则》。

J3.7 《起重机械安装改造重大修理监督检验规则》。

J3.8 《起重机械定期检验规则》。

J3.9 其他有关规范及相应标准。

起重机械司机实际操作技能

K1 桥门式起重机司机实际操作技能要求

K1.1 现场作业识别能力

K1.1.1 桥门式起重机主要零部件的识别及状态、功能完好的判定

(1)指出主要结构、机构件的名称及作用，包括主梁、端梁、小车、起升机构、运行机构起升钢丝绳、卷筒、吊钩、滑轮、联轴器、工作制动器等；

(2)指出各安全保护装置的名称、作用和安装位置，包括行程限位开关、起重量限制器、起升高度限制器、缓冲器及端部止挡、抗风防滑装置、安全制动器等；

(3)指出电气保护各动作后的反应情况和其所处的位置。

K1.1.2 作业现场安全标志的识别。

K1.2 桥门式起重机基本操作

K1.2.1 机构空载运行操作

包括以下空载运行操作：

- (1)起升机构，从最小起升高度到最大起升高度，全程操作；
- (2)小车机构，全行程操作；
- (3)大车机构，全行程操作。

K1.2.2 机构带载运行操作(起吊30%~50%的额定载荷)，并定点停放

包括以下运行操作，并定点停放：

- (1)起升机构，起升到一定高度并下降；
- (2)小车机构，运行一定行程；
- (3)大车机构，运行一定行程。

K1.2.3 操作要求

空载和带载运行操作过程中，要求操作者根据指挥的指令，将吊具或载荷从一个地方放到另一地方；有联动要求的，可以进行机构联合操作完成上述动作，每次操作平稳、准确。