安川motoman机器人mh3f维修保养

产品名称	安川motoman机器人mh3f维修保养
公司名称	广州子锐机器人技术有限公司
价格	面议
规格参数	
公司地址	广州市天河区吉山新路街8号 3栋 101室
联系电话	020-82364966 13501548196

产品详情

安川MOTOMAN机器人保养项目包括：安川MOTOMAN机器人本体保养以及ABB机械手控制柜保养。

一、安川MOTOMAN机器人保养-本体装置简介和机器人工作方式

1、安川MOTOMAN机器人本体上装有伺服马达，传动机构及减速机构等机械装置。这几种型号的机器人都是有六个轴关节，由六台伺服马达和六套传动机构组成。六个轴的名称分别为S、L、U、R、B、T轴，其中S轴控制整个本体的来回旋转、L轴控制机器人下臂的前后摆动、U轴控制机器人上臂上下摆动、R轴控制上臂的来回旋转、B轴控制机器人手腕的上下摆动、T轴控制手腕的来回旋转。六个马达共同运动可以使机器人运行到其工作范围内的任意的一个空间位置。

广州子锐机器人技术有限公司

安川MOTOMAN机器人维修保养电话：400-878-2528 手机：15889988091 电话:020-82000787

公司网址：www.zr-robot.com 邮箱：gz@zr-robot.com 联系人：陈小姐

地址：广州市天河区吉山新路街8号吉邦科技园3栋1楼

安川MOTOMAN机器人控制柜内装有全部控制装置、操作盒及示教盘。控制装置包括主计算机（CPU单元），伺服马达驱动器，各种外部信号输入输出板，电源装置等。此系列机器人电源的额定输入为AC220V 50/60HZ三相电源，在国内使用时必须配备电源变压器。再现操作盒上装有各种操作按纽、指示灯及通讯口等装置。示教盘上有液晶显示器和各种操作按纽，主要用于编写程序、操作机器人及观察其工作状况等。

2、 安川MOTOMAN机器人工作方式：机器人的工作方式为示教再现型，即由操作者操作机器人完成一遍所有的预定动作，机器人记录下所走过各个位置点的坐标随后自动运行中按照示教的位置、速度完成所有动作。 机器人运动时的坐标系统有五个分别为：关节坐标系、直角坐标 系、圆柱坐标系、工具坐

标系和用户坐标系。机器人在关节坐标系中运动方式为各轴单独运动互不影响；在直角坐标系中机器人以本体轴的X、Y、Z三个方向平行移动；在圆柱坐标系中机器人以本体轴Z轴为中心回旋、直角或平行移动；在工具坐标系中机器人以工具尖端点的X、Y、Z轴平行移动；在用户坐标系中由用户在机器人工作的范围之内任意设定不同角度的X、Y、Z轴，机器人可延所设的各轴平行移动。

子锐机器人---第三方机器人维修技术服务商

二. 安川MOTOMAN机器人的操作和程序的编写

1、程序结构说明：机器人的程序语言为安川公司自己开发的专 用语言（INFORM II），其指令主要分为移动指令、输入输出指令、控制指令和平移指令、运算指令等。 移动指令主要有MOVJ（关节移动），MOVL（直线移动），MOVC（圆弧移动）等。其功能是控制机器人以移动命令规定的方式和速度运行到命令指定的位置。 输入输出指令主要有DOUT（开关量输出的ON或OFF），DIN（将外部开关量输入信号读入），WAIT（等待外部执行条件满足），AOUT（模拟信号输出）等。 控制指令主要有JUMP（转移到其它程序步），CALL（调出指定的程序），END（程序结束），TIMER（延时规定的时间），IF（条件判断）等。 运算指令主要有ADD（数据加），SUB（数据减），MUL（数据乘），DIV（除），AND（数据与），OR（数据或）等。

2、编写机器人程序的步骤：大致确定工作所需的位置，打开机器人伺服电源、按下ENABLE键。再用各轴移动键将机器人移动到第一点，按下MOTION TYPE键选择运动方式、按下PLAY SPD键选择运动速度，按下ENTER键确认，第一步程序即编辑完成。用各轴移动键将机器人移动到第二点，用同样的方法确定运动方式和速度完成第二步程序。以此类推完成其它各步骤。最后一步位置要和第一步位置重合可采用如下方式，调出已编辑好的程序，将光标移动到第一步，按下FWD键机器人向设定的第一步的位置移动，到达位置后将光标移动到最后一步，按下MODIFY键再按下ENTER键，最后一步的位置就和第一步重合。

3、程序的检查：按下DISP键再按下F1（JOB）键，将光标移动到第一步，按下FWD键机器人按照编制好的轨迹运动。子锐机器人---第三方机器人维修技术服务商

安川MOTOMAN机器人虽然可以24小时的连续工作，但大负荷的运转后，必须根据安川MOTOMAN机器人维护保养手册，进行必要的机器人维护保养工作，否则机器人会突然性的停止，此时，零部件受到了损害，维修成本以及生产停滞造成的损失巨大。安川MOTOMAN机器人预防性的保养工作是必不可少的，三个月小保养（可自检），一年一次预防性保养，三年一次全面保养。

安川MOTOMAN机器人安川MOTOMAN机器人控制柜保养包括：

1、ABB机械手控制柜内部控制硬件保养：内部的CPU板，NTU板，I/O板，伺服驱动板等子锐机器人---第三方机器人维修技术服务商

2、安川MOTOMAN机器人机器人控制柜电池：测量，更换

3、安川MOTOMAN机器人系统更新，修正

4、控制柜电路以及电缆检查，更换

5、示教盒以及通讯线缆检修：检查面膜是否记符模糊，按键失灵，损坏，线缆是否折弯，老化，破损，断线，插头是否脱焊。

安川MOTOMAN机器人安川MOTOMAN机器人本体保养/ABB机械手保养包括：

1、机器人本体外部，运动状态是否异样

2、机器人零位检查

2、本体电池检查，更换

3、安川MOTOMAN机器人减速机检修，保养

4、机器人本体齿轮箱，手臂是否漏油，渗油等

4、安川MOTOMAN机器人轴减速机保养：润滑补给，更新，清楚内部异物。子锐机器人---第三方机器人维修技术服务商

5、 安川MOTOMAN机器人机器人各轴电缆检查，线路老化，接头的松紧等情况，并更换。

6、机器人各轴限位挡块

7、机器人本体底座以及其它紧固件：再锁紧（紧固件实现符号管理）、老化、破损、断线

8、机器人各轴并加润滑油

安川机器人示教器开机时图像模糊原因分析

安川机器人示教器开机时图像模糊：

故障现象：安川机器人示教器在初次开机时显示的图像模糊，使用一段时间后显示才恢复正常，在重新启动机器人示教器后显示也正常。

故障分析与处理：估计原因是显像管尾部插座受潮，部分铜电路氧化造成的，可使用无水酒精来清洗。如果还不能解决，

最好送到专业维修点进行维修。