

翻转式8点8键8路16路提梁机遥控器研制

产品名称	翻转式8点8键8路16路提梁机遥控器研制
公司名称	南京帝准电子科技有限公司
价格	1.00/套
规格参数	品牌:帝科莱德 型号:DH-Z8F16K 产地:南京
公司地址	南京市栖霞区迈皋桥创业园科技研发基地寅春路18号-7
联系电话	13584058889

产品详情

翻转式8点8键8路16路提梁机遥控器研制厂商南京帝准技术说明

提梁机遥控器研发定制商南京帝准电子科技有限公司产品功能讲解

翻转式8点8键8路16路提梁机遥控器定制为16路功能时，产品型号DH-Z8F16K，每个按键实际对应2路输出，对角2个按键同时按下作为切换翻页功能操作，翻页后，原来的1-8号功能按钮，转换为9号-16号功能按钮，对应的输出从原来的1号-8号继电器控制回路，转换为9号-16号继电器输出控制回路。如果常规8路应用功能则产品型号DH-Z8F，且每个按键只对应1路输出，8个动作按键合计对应8路控制回路输出。启动和急停均为两者的必备功能按键，急停对应1路常开点+1路常闭点输出，常规使用常开点，常闭点只做为特定情况下的备用参考。

翻转式8点8键8路16路提梁机遥控器DH-Z8F16K，标准配置包含1台发射器+1台接收器两个部分，发射器端天线内置式，接收器端采用外置延长式吸盘天线，可内置于配电箱内导轨式安装或四个角固定于铁皮壁上，将天线引出配电箱之外，一般而言最好垂直于配电箱顶部垂直于地面方向摆放，效果最佳。标准式遥控距离100米半径（空旷环境下），一般性障碍物如柱子、玻璃窗户、低矮物体、车体等基本对信号无影响，遥控操作无需对准接收器方位，全向控制，只要在有效控制范围之内均可灵活接收并执行输出，无需电波传递指令信号，且收发器两端均采用全向天线，所以无需考虑遥控对准或方向对位，方便灵活、极大提升复杂环境内作业的便捷性、可操控性、灵活性等优良特点。

提梁机遥控器DH-Z8F16K功能主要体现于开关量无需控制方式，可操作多达16个单向启停控制回路，或8对正反转机构的互锁逻辑的设备，或如5个正反向运行机构+6个单向转动启停控制，或4个正反转机构+8个通断电控制回路的执行设备等。动作按键常规设计为点动式操作，且按需设定两两互锁逻辑，便于针对正反转机构比如正反转电机控制，避免正转控制回路接通时反转控制回路也接通的情况，如果两者同时接通会导致电机短路烧毁，所以互锁逻辑设定是必要的。可以按需程序化设计为单个按键操作的自锁保持模式功能，以及自锁且与另一个按键的互锁，这种情况下一般是针对一个设备的启停控制由两个按键控制一个通断电回路的情况。亦可设计为所有按键均为点动式控制，且全部都不设定互锁逻辑，

此种情况一般是为方便后端由PLC控制的设备，给PLC输出8-16个不做互锁逻辑的点动式信号，便于后端PLC根据现场实际灵活更改现场当下所需的逻辑功能、方便自定义处理；或者全部设定为自锁保持模式，全部不互锁，此种情况多为一个设备包含多个不同的附属执行机构且全部为单向转动启停模式控制，相互之间没有任何逻辑关系，即可同时打开一个亦可同时打开2个或任意多个，关闭同理，无需考虑其他设备的启停，或者根据现场的需要来临时决定其他设备的启动还是停止，自由灵活控制，不受限于其他任何按键的当下执行状态。

翻转式8点8键8路16路提梁机遥控器技术参数说明

- 1) 工业级无线控制器，安全、可靠、稳定、无延时、精准、实时、连贯、抗摔、阻燃、耐磨，可寸动微调、得心应手、操控性强；
- 2) 严格密封防护，有效阻止外部水滴、水汽、灰尘、颗粒、污物等侵入，且线路板多重刷漆处理，即使部分蒸汽侵入亦不影响防护性能；
- 3) 结构强度高，壳体采用增厚型、强韧性ABS+PVC材质工程级塑料，可承受强力撞击、碾压、摔打、碰擦等造成的影响不变形、不塌陷、不凹断，有效保护内部主控板不被外力损坏，确保其工作性能始终如一；
- 4) 收发信号采用无线电波作为信号载体，工作频段433Mhz，400-500MHz之间可据需选择，如现场有其他特种无线设备频段占用，可更改频段，且本机型遥控器系统采用自动跳频技术处理，一旦现场遭遇同频干扰源即可自动跳频到新的未被占用的工作频点，抗干扰性能良好；
- 5) 每套遥控器系统具备唯一性地址识别编码，编码组40亿组，永不重复，同环境多种无线遥控器系统同时使用不会产生串码、串扰之可能；
- 6) 按键动作触发到接收器端输出信号执行，响应时差不大于40毫秒，瞬间触发瞬间执行，无延时；
- 7) 安全性良好，任何紧急情况下均可通过瞬间拍下急停蘑菇头达成紧急切断被控端设备总电源的目的，切断所有正在执行的输出控制回路，保障紧急情况下的人身及设备安全。另关闭发射器电源启动按钮，亦可自动发送急停指令，停止设备运行；
- 8) 触点容量交流250V/10A、直流30V/5A，后端可连接各种功率的接触器、继电器、PLC等开关控制回路，控制电流几个毫安级，弱电控制强电、不直接接负载，故此与被控端设备的总功率、运行功耗、电机电流大小等没有任何关系，遥控过程是四两拨千斤的指令传递，进而驱动后端电路执行各种运行动作；