

# 找外圆磨床桁架机械手就上金润设备厂

产品名称	找外圆磨床桁架机械手就上金润设备厂
公司名称	玉环市金润机床厂
价格	面议
规格参数	品牌:金润
公司地址	玉环县清港镇后排村村部旁
联系电话	0576-87307276 18667665780

## 产品详情

### 桁架机械手

桁架机械手是一种建立在直角X，Y，Z[1] 三坐标系统基础上，对工件进行工位调整，或实现工件的轨迹运动等功能的全自动工业设备。其控制核心通过工业控制器（如：PLC，运动控制，单片机等）实现。通过控制器对各种输入（各种传感器，按钮等）信号的分析处理，做出一定的逻辑判断后，对各个输出元件（继电器，电机驱动器，指示灯等）下达执行命令，完成X，Y，Z三轴之间的联合运动，以此实现一整套的全自动作业流程。

### 外圆磨床机械手特色

- 1，高效-----其各轴以极高的速度直线运行，可用伺服电机快速响应；
- 2，稳定-----极小的重复性误差，最高可达0.05mm；
- 3，高强度-----7x24小时工作，不需要吃饭、睡觉、抽烟等；
- 4，高精度-----定位精度可达0.02mm（基于制作成本原因，可根据使用工况适当放大定位精度）；
- 5，性价比高-----相比关节机器人，其负载重量大，制作成本低，适合于“中国智造”基本国情；
- 6，操作简单-----基于直角坐标体系，其运动参数较为简单。
- 7,高强度-----7x24小时工作，不需要吃饭、睡觉、抽烟等；

### 发展历史编辑

机械手首先是从美国开始研制的，其在国外有较完善的运用。

1958年美国联合控制公司研制出第一台机械手。

它的结构是：机体上安装一个回转长臂，顶部装有电磁块的工件抓放机构，控制系统是示教形的。

1962年，美国联合控制公司在上述方案的基础上又试制成一台数控示教再现型机械手。商名为Unimate（即万能自动）。运动系统仿照坦克炮塔，臂可以回转、俯仰、伸缩、用液压驱动；控制系统用磁鼓作为存储装置。不少球坐标通用机械手就是在这个基础上发展起来的。同年，美国机械制造公司也实验成功一种叫Vewrsatran机械手。该机械手的中央立柱可以回转、升降采用液压驱动控制系统也是示教再现型。这两种出现在六十年代的机械手，是后来国外工业机械手发展的基础。

1978年美国Unimate公司和斯坦福大学，麻省理工学院联合研制一种 Unimate-Vicarm型工业机械手，装有小型电子计算机进行控制，用于装配作业，定位误差小于 $\pm 1$ 毫米。联邦德国KnKa公司还生产一种点焊机械手，采用关节式结构和程序控制。