

轻型协作机器人减速机，人机协作机器人减速机

产品名称	轻型协作机器人减速机，人机协作机器人减速机
公司名称	深圳市东马机电有限公司
价格	面议
规格参数	品牌:日本HD 型号:哈默纳科
公司地址	深圳市宝安区松岗街道东方社区广深路98号大唐科技园A栋3A
联系电话	13622350809

产品详情

协作机器人专用减速机,柔性协作机器人谐波减速机,协作机器人减速机选型,协作机器人减速机配置,柔性机器人减速机型号,六轴机器人减速机配置,并联机器人谐波减速机

日本哈默纳科hd谐波减速机公司是世界上排名靠前家从事谐波传动及特种传动技术的开发设计、生产销售的专业化公司，谐波减速机有传动比范围大、啮合的齿数多、承载能力大、运动精度高、运动平稳，无冲击，噪声小、齿侧间隙可以调整、结构简单，体积小，重量轻、传动效率高、同轴性好、可实现高增速运动等特点。主要用于各类轻型工业机器人/机械臂、印刷/造纸机械、医疗机械、测量/分析/试验机器、大型望远镜、精密包装机械、半导体制造装置、fpd制造装置、通信装置、航空航天机器、数控机床等对体积有要求的精密传动系统... 1. harmonic谐波减速机结构简单，体积小，重量轻。谐波齿轮传动的主要构件只有三个：波发生器、柔轮、刚轮。它与传动比相当的普通减速器比较，其零件减少50%，体积和重量均减少1/3左右或更多。 2. harmonic谐波减速机传动比范围大。单级谐波减速器传动比可在50—300之间，优选在75—250之间；双级谐波减速器传动比可在3000—60000之间；复波谐波减速器传动比可在200—140000之间。 3. harmonic谐波减速机同时啮合的齿数多。harmonic谐波减速机双波谐波减速器同时啮合的齿数可达30%，甚至更多些。而在普通齿轮传动中，同时啮合的齿数只有2—7%，对于直齿圆柱渐开线齿轮同时啮合的齿数只有1—2对。harmonic谐波减速机正是由于同时啮合齿数多这一独特的优点，使谐波传动的精度高，齿的承载能力大，进而实现大速比、小体积。 4. harmonic谐波减速机承载能力大。谐波齿轮传动同时啮合齿数多，即承受载荷的齿数多，在材料和速比相同的情况下，受载能力要大大超过其它传动。其传递的功率范围可为几瓦至几十千瓦。 5. harmonic谐波减速机运动精度高。由于多齿啮合，一般情况下，谐波齿轮与相同精度的普通齿轮相比，其运动精度能提高四倍左右。 6. harmonic谐波减速机运动平稳，无冲击，噪声小。齿的啮入、啮出是随着柔轮的变形，逐渐进入和逐渐退出刚轮齿间的，啮合过程中齿面接触，滑移速度小，且无突然变化。 7. harmonic谐波减速机齿侧间隙可以调整。谐波齿轮传动在啮合中，柔轮和刚轮齿之间主要取决于波发生器外形的大尺寸，及两齿轮的齿形尺寸，

因此可以使传动的回差很小，某些情况甚至可以是零侧间隙。8. harmonic谐波减速机传动效率高。与相同速比的其它传动相比，谐波传动由于运动部件数量少，而且啮合齿面的速度很低，因此效率很高，随速比的不同（ $u=60-250$ ），效率约在65—96%左右（谐波复波传动效率较低），齿面的磨损很小。9. harmonic谐波减速机同轴性好。谐波齿轮减速器的高速轴、低速轴位于同一轴线上。10. harmonic谐波减速机可实现向密闭空间传递运动及动力。采用密封柔轮谐波传动减速装置，可以驱动工作在高真空、有腐蚀性及其它有害介质空间的机构，谐波传动这一独特优点是其它传动机构难于达到的。