

时代试金WDW-B100G微机高温拉伸试验机

产品名称	时代试金WDW-B100G微机高温拉伸试验机
公司名称	武汉泰格尔科技发展有限公司
价格	1.00/台
规格参数	品牌:时代 型号:WDW-B100G
公司地址	武昌区武珞路568号南方帝园B单元7层3号
联系电话	18672835695

产品详情

产品详情

WDW系列微机控制电子万能试验机是专门针对高等院校、科研院所而设计的新一代微机控制电子万能试验机。计算机系统通过全数字控制器，经调速系统控制伺服电机转动，经减速系统减速后通过精密滚珠丝杠副带动移动横梁上升、下降，完成试样的拉伸、压缩、弯曲、剪切等多种力学性能试验，另外配置种类繁多的试验附具，在金属、非金属、复合材料及制品的力学性能试验方面，具有非常广阔的应用前景。

WDW-B100G微机控制高温拉伸试验机

(一)测量参数

- 1、最大试验力：100kN;
- 2、试验力准确度等级：0.5级;
- 3、试验力测量范围：0.4%~100%FS(满量程);
- 4、试验力示值误差：示值的 $\pm 0.5\%$ 以内;
- 5、试验力分辨率：最大试验力的 $\pm 1/200000$ ，最高可达 $\pm 1/300000$ ，全程不分档，且全程分辨率不变;
- 6、变形测量范围：0.2%~100%FS;
- 7、变形示值误差：示值的 $\pm 0.5\%$ 以内;
- 8、变形分辨率：最大变形的 $1/200000$ ，最高可达 $1/300000$;

9、位移示值误差：示值的 $\pm 0.5\%$ 以内;

10、位移分辨力： $0.025\ \mu\text{m}$

(二)控制参数

1、力控速率调节范围： $0.005 \sim 5\%FS/s$;

2、力控速率控制精度：

速率 $<0.05\%FS/s$ 时，为设定值的 $\pm 2\%$ 以内，

速率 $0.05\%FS/s$ 时，为设定值的 $\pm 0.5\%$ 以内;

3、变形速率调节范围： $0.005 \sim 5\%FS/s$;

4、变形速率控制精度：

速率 $<0.05\%FS/s$ 时，为设定值的 $\pm 2\%$ 以内，

速率 $0.05\%FS/s$ 时，为设定值的 $\pm 0.5\%$ 以内;

5、位移速率调节范围： $0.001 \sim 500\text{mm}/\text{min}$;

6、位移速率控制精度：

速率 $<0.5\text{mm}/\text{min}$ 时，为设定值的 $\pm 1\%$ 以内，

速率 $0.5\text{mm}/\text{min}$ ，为设定值的 $\pm 0.2\%$ 以内;

(三)其它参数

1、有效试验宽度：500mm;

2、有效拉伸行程：650mm;

3、主机尺寸： $950 \times 660 \times 2000\text{mm}$;

4、供电电源功率： 2kW ， 220V ， 50Hz ;

5、主机重量：约1000Kg

泰格尔

该机用于金属及非金属(含复合材料)的拉伸、压缩、弯曲、剪切、剥离、撕裂、保载、松弛、往复等项的静力学性能测试分析研究，可自动求取 ReH 、 ReL 、 $Rp0.2$ 、 Fm 、 $Rt0.5$ 、 $Rt0.6$ 、 $Rt0.65$ 、 $Rt0.7$ 、 Rm 、 E 等试验参数，并可根据GB、ISO、DIN、ASTM、JIS等国际标准进行试验和提供数据。

高温蠕变试验装置：对开式大气炉及附件

(一)技术参数：

- 1、按三段控温设计;
- 2、温度范围宽：200~1100 ；
- 3、温度精度：按HB5195-96B标准考核;
- 4、均热带长：恒温段150mm;
- 5、炉膛尺寸： 90×300mm，亦可按用户要求配作;
- 6、控温方式：可采用直接式(热偶绑试样上)或间接式(热偶从炉子侧面插入);
- 7、功率：3kW;
- 8、温度波动度： 600 ± 2 ，
 $600 \sim 900 \pm 3$ ，
 $900 \sim 1100 \pm 4$ ；
- 9、温度梯度： 600 ± 2 ，
 $600 \sim 900 \pm 3$ ，
 $900 \sim 1100 \pm 4$ ；
- 10、温度测量仪器精度：0.2级;

(二)高温炉装置配置：

- 1、对开式大气炉一台，热点偶3个(设备调试时使用);
- 2、高温棒材拉伸夹具一套;(含上、下各一组，由高温拉杆、水冷拉杆组成。)高温拉杆直接对 10(M16)的试样使用。
- 3、 10(M16)试样变形高温引出装置一套;
- 4、高温蠕变试验用双边测量差动变压器一对：变形量5mm;
- 5、温度控制仪(高精度数字式PID调节器)一套;
- 6、电炉装挂系统一套;
- 7、水冷循环系统一套;