

KV-ML16V 可编程控制器

产品名称	KV-ML16V 可编程控制器
公司名称	深圳市美士达自动化设备有限公司
价格	面议
规格参数	加工定制:否 品牌:基恩士 型号:V-ML16V
公司地址	http://www.11467.com/shenzhen/co/960612.htm
联系电话	15919982221 13823232346/15919982221

产品详情

型号	kv-ml16v		
一般规格	电源电压	单元主体：24vdc ± 10% (由cpu单元供给) i/o侧： 24vdc ± 10%	
	内部消耗电流	本体: 200ma以下 连接kv-hpd1时: 290ma以下 外部i/o: 120ma以下	
	环境温度	0 ~ +50 (无结冰)*2*3	
	保存环境温度	-20 ~ +70 *2	
	相对湿度	10到95%rh(无冷凝)	
	存储环境湿度		
	耐电压	1500vac 1分钟时间 电源端子和i/o端子间及全部外部端子和外壳间 500vac 1分钟时间 电源端子和mechatrol ink- 通信端口以及fg间(kv-ml16v)	
	耐噪性	1500vp-p 脉冲宽度 1 μs、50ns(通过噪声模拟器)遵循iec标准(iec61000-4-2/3/4/6)	
	耐振动*1	间歇振动时	频率5 ~ 9 hz 频率9 ~ 150 hz 振幅3.5 mm 加速度9.8 m/s2

	连续振动时	频率5 ~ 9 hz 频率9 ~ 150 hz	振幅1.75 mm 加速度4.9 m/s ²
性能规格	绝缘电阻		50m 以上(500vdc兆欧表测量plc的电源端子和输入/输出端子之间以及全部外部端子和外壳之间)
	瞬断容许时间		10ms (符合cpu单元)
	操作环境		无严重的灰尘、腐蚀性气体
	安装高度		最大 2,000 m
	过电压类别		(使用kv-u7时)
	污染等级		2
	重量		约220g
	控制轴数		16轴 (与虚拟轴合计)
	可连接的cpu单元		kv-5000/3000
	最大连接台数		5台
	占有软元件		【使用轴数16轴】继电器:2688点(168ch) 数据存储器:222字符(高速)1242字符(简单)
			【使用轴数8轴】继电器:1644点(104ch) 数据存储器:222字符(高速)762字符(简单)
			【使用轴数4轴】继电器:1152点(72ch) 数据存储器:222字符(高速)522字符(简单)
输出形式		mechatrolink-	
最大输出脉冲		-	
控制模式		位置控制 转矩控制 速度控制 ml- 指令 ml- i/o控制	
控制周期		0.5ms(至2轴)1.0ms(至4轴)1.5ms(至6轴)2.0ms(至8轴)2.5ms(至12轴)3.0ms(至16轴)	
外部界面		输入：光电耦合器输入 输出：集电极开路输出 (30vdc 50ma) mechatrolink- 接口	
输入时间常数		将各输入分块设定为11段	
轴控制功能的执行方法		梯形图程序、运动流程	
动作流程	块的种类	定位控制块、同步控制块、细分控制块、速度控制块、转矩控	

		制块、原点复位块、数据转送块、子程序块、待机块、现在座标变更块、速度变更块、目标座标变更块、细分控制读出块、开始块、结束块、选择分支块、并列分支块、合流块
	程序容量	768kb
	最大块数	全流程合计为256个
	最大流程数	32个
位置单位	同时活性数	可以连接的轴数x 2
		mm、deg(角度)、pls (脉冲数)、小数点位置0至9位 有单位变换功能
累计地址		-2147483648至 + 2147483647 指令单位
定位控制	定位模式	绝对值/相对值
	位置设定范围	-2147483648至 + 2147483647 指令单位
	插值	直线插补 (最大16轴)、圆弧插补、螺旋插补
	一次动作地址	-2147483648至 + 2147483647 指令单位
	加减速曲线	直线、s字、贝塞尔曲线
	加减速时间	0至65535ms
	启动时间	独立/插补：2至3控制周期 (第1轴启动时) 高速缓冲存储开始：1至2控制周期
	m代码	1至65000、with/after 模式
同步控制	点数	800点/轴
	外部校准输入信号	计数器 (必须有kv-m x1)、指令座标、现在座标 (只限kv-ml16v)
	离合器	从直接、错位、追随中选择
	凸轮	解析度：2048至32768 数据数：4至64(根据解析度发生变化)
	接点输出	16点 (其中外部输出8点) x 2
	动作中校正	通过辅助输入进行校正、位相校正、进角校正

细微控制	细微数据工件区域 内置rom容量 设定数 1个设定数据的容量	8mb 512kb 内置rom: 100个 sd存储卡: 1000个 内置rom: 512kb sd存储卡: 8mb(必须有kv-mx1)
原点复归	原点复归方式	原点传感器边缘/中间点、压入原点复位、点动式(可以指定z相有/无)、数据设置式
速度控制	速度指令范围	-1000000至1000000($\times 0.01\text{min}^{-1}$)
扭矩控制	扭矩指令范围	-80000至80000($\times 0.01\%$)
jog/微动		寸动(脉冲数指定可能)、jog(高速/低速)
示教		支持通过现在座标示教、计数器现在值进行示教
记忆数据		可以进行点参数800点(各轴)、同步参数(各轴)、细分设定(可以扩展内置rom 512kb、sd卡)、凸轮数据、运动流程设定等run中的设定读写(一部分有限制)
高速计数器		连接kv-mx1时 inc 4点/abs格雷码 2点(通过设定进行切换) 最大6.4mhz(2相4递倍)
5v电源输出 输出显示		- 错误状态/mechatrolink- 通信状态
自诊断功能		可以通过硬件异常、各种参数错误、错误编号、讯息进行诊断
参数设定		可以通过 kv-hpd1、“kv studio”、梯形图程序进行设定
数据备份		通过坐标、错误/报警履历备份、闪存进行参数设定备份、10万次切换
支持单元		-

mechatrolink- 规格	通信	输入频率 计数器点数 通信规格 传输速度 端口数	mechatrolink- 10mbps 只支持1端口末端连接
		最大转送距离	从站15台以下：50m 从站16台：30m 转发器可以延长
		最小站间距离 转送媒体/电缆	0.5 m 带屏蔽2芯双绞线 专用电缆
		连接站数	从站最大16台 32byte模式 0.5ms(至2轴)、1.0ms(至4轴)、1.5ms(至6轴)、2.0ms(至8轴)、2.5ms(至12轴)、3.0ms(至16轴) 不支持17byte模式
单元类别		资料长度	32byte模式 定位运动单元kv motion
规格		控制输出接口 控制类别	mechatrolink- 通信 位置控制（独立、直线插补、圆弧插补、螺旋插补）速度控制 扭矩控制i/o控制同步 控制细微控制mechatrolink- 命令
		轴数 最大输出脉冲 内部消耗电流	含虚拟轴最大16轴 - 主机：200 ma以下外部i/o：120 ma以下
支持直接刷新 海外规格			○ ul、ce

本产品的加工定制是否，品牌是基恩士，型号是V-ML16V，产品用途是编程，规格是性能