

# 机构运动简图测绘及分析实验模型

|      |                              |
|------|------------------------------|
| 产品名称 | 机构运动简图测绘及分析实验模型              |
| 公司名称 | 宿迁市伟强电子科技有限公司                |
| 价格   | 1.00/件                       |
| 规格参数 | 品牌:伟强科技                      |
| 公司地址 | 宿迁市湖滨新城合欢路宿迁电大               |
| 联系电话 | 86-0527-88273177 18505263050 |

## 产品详情

### WQ-JXCT型机构运动简图测绘及分析实验模型

|            |             |             |               |            |
|------------|-------------|-------------|---------------|------------|
| 1、叠加机构     | 2、双曲柄机构     | 3、内槽轮机构     | 4、滚子推杆心型凸轮机构  | 5、斜齿轮传动机构  |
| 6、减速器      | 7、齿轮间歇机构    | 8、2K周转轮系机构  | 9、曲柄摇杆机构      | 10、心型摩擦轮机构 |
| 11、扇型齿轮机构  | 12、摩擦轮机构    | 13、正弦机构     | 14、直线槽轮机构     | 15、行星机构    |
| 16、        | 17、螺旋齿轮传动机构 | 18、圆锥直齿传动机构 | 19、齿轮传动往复运动机构 | 20、空间机构    |
| 21、安全离合器机构 | 22、齿轮连杆机构   | 23、摆动滑块机构   | 24、椭圆仪        | 25、渐开线凸轮机构 |
| 26、直线运动机构  | 27、连杆棘轮机构   | 28、差动螺旋机构   | 29、滑道轴节机构     | 30、三平杆传动机构 |

|           |               |             |             |                |
|-----------|---------------|-------------|-------------|----------------|
| 31、万向接头   | 32、双冲头机构      | 33、偏心凸轮机构   | 34、偏心往复运动机构 | 35、急回机构        |
| 36、椭圆齿轮机构 | 37、2K-H周转轮系机构 | 38、三档齿轮变速机构 | 39、蜗轮蜗杆传动机构 | 40、往复圆柱凸轮机构    |
| 41、槽轮机构   | 42、机器人爬杆机构    | 43、摆动导杆急回机构 | 44、反馈机构     | 45、90°螺旋齿轮传动机构 |
| 46、差速器    | 47、软轴传动机构     | 48、运动合成机构   | 49、偏心调速器机构  | 50、行星机构II      |

特点：这是一套从平面机构到空间机构、简单到复杂、单一到组合、内容丰富的机构测绘分析模型。

#### 材料及工艺：

全部采用优质铝合金材料精加工制作，运动构件机械精加工，装机精度高，机构运动灵活，各模型底板、支架统一烤漆，运动部分进行分色处理，美观大方，杆构件采用销轴联接，滚花手柄传动。

三、模型尺寸： 240 × 200 × 160mm。