

机床取件机器人FANUC发那科M-10iA

产品名称	机床取件机器人FANUC发那科M-10iA
公司名称	东莞市孺子牛机器人有限公司
价格	1.00/台
规格参数	品牌:发那科 型号:m-10ia 最大负载力:10kg
公司地址	广东省东莞市横沥镇半仙山工业区
联系电话	0769-82181088 18664111850

产品详情

一、产品型号：

- 1、M-10iA多功能多关节六轴轻型机器人机械手；
- 2、M-10iA/6L多功能多关节六轴轻型机器人机械手。

二、产品用途：

可应用于机床上下料、机加工、打磨抛光去毛刺、装配检测的机器人集成。广泛用于机加工、冲压加工、锻造加工、铸造加工过程中的工件搬运、取件、装卸。以及用于修缘、抛光打磨去毛刺等。

三、性能特点：

FANUC ROBOT M-10iA系列电缆内置式的多功能机器人，在其同系列中具有最高性能的动作能力。

- 1、根据应用范围，两款机型可供选择

M-10iA：最大动作范围1.42米、最大负载力10KG；

M-10iA/6L：最大动作范围1.63米、最大负载力6KG；

- 2、高强度的手臂与最先端的伺服技术有效提高各轴的动作速度以及加减速的性能。运动的作业时间缩短15%以上，实现了行业内最高的生产能力。

- 3、腕部轴内采用独立的驱动机构设计，实现了世界上最为巧妙、紧凑的内置电缆的机械手臂。使机器人在狭窄的空间以及高密度的环境下的作业得以有效实现

- 4、前悬臂实现了卓越的电缆集成能力，保持手部电缆路径的平滑，维护简易。也可提供手部电缆内插入管道作为选配。
- 5、手部电缆管理的稳定性降低了ROBOGUIDE的离线编程的示教成本。
- 6、腕部负重能力的强化，可支持传感器单元，双手爪以及多功能复合手爪等各种加工器件。
- 7、多种智能功能可供选择。例如“iRVision”（整体视觉系统）即便在被加工件出现装配位置错位的情况下也能校正后精准作业，“collision detection”（碰撞检测）可以最小化由机器人手爪干涉而引起的扭曲变形，“coordinated motion”（协同动作）可以保持最优化的恒定相对速度和相对姿势。