

天宝全站仪S8 性能卓越专业性强

产品名称	天宝全站仪S8 性能卓越专业性强
公司名称	山东华建能源机械设备有限公司
价格	面议
规格参数	品牌:华建 型号:S8
公司地址	山东济宁市任城经济开发区山博路8号
联系电话	0537-2171596 18369733310

产品详情

山东华建专营trimble® s8全站仪，trimble® s8全站仪是trimble最先进的全站仪，专业性强，性能卓越，专门为测量应用和特殊工程应用而设计，具有卓越的性能。trimble s8可给出1"角度精度和1 mm + 1 ppm的edm精度，同时还具有许多可提高效率和生产率特性。

产品详细说明 最先进的全站仪平台 trimble s8仪器建立在trimble最新的全站仪平台基础之上。无论是测量应用还是特殊工程应用，您都能从这种最新的光学技术中获益，提高生产率。例如：trimble® magdrive™磁驱伺服技术可确保trimble s8操作快速静默，使测量或监测目标速度能够在静默状态下比常规电动全站仪快40%。同时，它可快速检测到目标移动，及早发出告警。magdrive磁驱技术的无摩擦运动特点，极大降低了仪器磨损，您可以尽情无忧地一周二十四小时连续使用仪器。完备的工程应用系统 trimble s8全站仪与trimble surveycontroller™外业软件和新近推出的trimble® 4d control™软件和谐配合，无缝连接，是特殊应用的完备解决方案。trimble s8 全站仪 trimble s8具有以下独特性能：

- trimble® finelock™技术是智能化跟踪传感器，其窄视域可使trimble s8不受周围棱镜干扰而检测到目标。这一特性可使您更加灵活地安置棱镜，提供了卓越可靠的精度。
- 10 hz高速同步数据输出使数据采集在动态应用中更加快速、更加准确。例如：在铁路监测中，运送车或atv可以快速移动，而精度不受影响。

trimble survey controller 外业软件 – 工程模块 现在，trimble survey controller软件提供单独的工程模块。因为trimble的这个工程解决方案采用trimble survey controller界面，它可使测量业务向工程应用的拓展变得非常容易 - 测量人员不需要学习新的软件。trimble 4d control 软件trimble 4d control是后处理软件，专门为包括监测在内的工程应用而设计。它以jobxml格式单独从trimble survey controller读取，并显示随着时间推移而出现的目标移动。在高可视度界面上显示的结果易于分析。软件可以定制，以提供诸如目标移动的警告和告警等特性。综合测量 无论是什么应用，trimble s8全站仪都可提供全面的trimble® integrated surveying™解决方案。在工程应用中，外业数据流导入到 trimble 4d control 软件可作到平滑无缝，一产生结果，便可立即显示出来。在非工程应用中，trimble s8全站仪可并入到 trimble 解决方案中，用于更典型的测量应用中。例如：其光学数据可以与gps和三维扫描数据组合起来，它还可用作trimble® is 流动站。灵活机动的trimble s8是投资的安全保障，确保您的投资获得快速回报。详细性能参数：角度测量 精度(基于din18723标准偏差)1" 角度读数(最小计数)标准1" 跟踪2" 平均值0.1" 自动水准补偿器 类型 中心双轴 精度 0.5" 测程 ± 6' 距离测量 精度(标准偏差) 棱镜模式 标准 ± (1 mm + 1 ppm) 1 跟踪 ± (5 mm + 2 ppm) dr模式 标准测量 ± (3 mm + 2 ppm)

跟踪. ± (10 mm + 2 ppm) 测量时间 棱镜模式 标准.2秒 跟踪.0.4秒
 平均观测1.每次测量2秒 dr模式 标准. 3 – 15秒 跟踪. 0.4秒
 平均观测2. 每次测量3 – 15秒 测程(标准晴朗条件3、4) 棱镜模式 单棱镜.3000 m
 单棱镜长测程模式.5000 m 三棱镜.5000 m 三棱镜长测程模式.7000 m
 最短可能测程.1.5 m dr模式(一般) 柯达灰色卡(18%反射)5. >120 m
 柯达灰色卡(90%反射)5.>150 m 最短测程. 1.5 m edm规格
 光源.激光二极管660nm ; 棱镜模式为1类激光 dr模式为2类激光
 激光瞄准器同轴(标准).2类激光 光束发散棱镜模式 水平.4 cm/100 m
 垂直.4 cm/100 m 光束发散dr模式 水平.2 cm/50 m 垂直.2 cm/50 m
 大气改正. - 130 ppm ~ 160 ppm 连续 总体规格 整平 基座圆水准气泡.8'/2 mm
 lc显示屏电子双轴水准分辨率.0.3" 伺服系统.magdrive磁驱伺服技术 ,
 伺服/角度综合传感器 ; 电磁直接驱动 旋转速度.115度/秒 旋转时间(盘左到盘右).3.2秒
 定位速度180度.3.2秒 夹具和慢. 速移动伺服驱动 , 无限微调 对中 对中系统.trimble 3爪
 光学对点器. 内置光学对点器 放大倍数/最短聚焦距离. 2.3 × /0.5 m – 无限 望远镜
 放大倍数. 30 × 孔径.40 mm 视域. 100 m 处为 2.6 m
 最短聚焦距离.1.5 m – 无限 照明十字丝.可变(10步) 内置跟踪灯.标准
 工作温度. - 20 ° c ~ +50 ° c 防尘防水. ip55 电源
 内置电池.可充电锂电池11.1 v、4.4 ah 工作时间6 一个内置电池.大约6小时
 多联电池适配器中三个内置电池.大约18小时 全自动测量托座带一个内置电池.12小时
 重量 仪器(伺服/自动锁定).5.15 kg 仪器(全自动测量)5.25 kg
 trimble cu控制器.0.4 kg 基座.0.7 kg 内置电池.0.35 kg
 横轴高度.196 mm 通讯.usb、串行、bluetooth®7 全自动测量 自动锁定和全自动测程4
 被动棱镜. 500 – 700 m trimble多跟踪目标.800 m
 200米处自动锁定瞄准精度(标准偏差)4 被动棱镜. <2 mm trimble多跟踪目标.<2 mm
 最短搜索距离. 0.2 m 角度读数(最小计数) 标准.1" 跟踪.2"
 平均观测值. 0.1" 内置/外接电台类型. 2.4 ghz跳频 , 扩频电台 搜索时间(一般)8. 2-10秒
 精细锁定 到被动棱镜测程(最小 – 最大)4.20 m – 700 m
 200米处棱镜之间最小间距. 0.5 m 用trimble多跟踪目标进行gps搜索/geolock
 gps搜索/geolock. 360度 或已定义水平和垂直搜索窗口 获得解算时间.15 – 30秒9
 重获目标时间. < 3秒 测程.自动锁定和全自动测程限值