

# SIEMENS西门子 S-1FL2中惯量型电机 1FL2 204-2AG10-1HC0

产品名称	SIEMENS西门子 S-1FL2中惯量型电机 1FL2 204-2AG10-1HC0
公司名称	浔之漫智控技术(上海)有限公司
价格	.00/件
规格参数	西门子:原装正品 驱动器电机电缆:假一罚十 德国:现货包邮
公司地址	上海市松江区石湖荡镇塔汇路755弄29号1幢一层 A区213室
联系电话	15801815554 15801815554

## 产品详情

Modbus 主站 (S7-300, S7-400) CP 341 (S7-300, S7-400) 通过 P\_SND\_RK (CP 341) 从 CPU 到通信模块的数据传输 (S7-300, S7-400) 激活 通过指令 P\_SND\_RK 在输入 REQ 处的边沿信号来激活 MODBUS 函数代码的执行。为 SEND 在 SF 参数处输入“S”。在 LADDR 处输入逻辑模块地址。必须为扩展数据块输入“X”，作为伙伴 CPU 的区域类型。不必为伙伴 CPU (R\_...) 的其他参数指定值。这样就确保了将执行函数代码所需要的参数传送到驱动程序。数据源 当激活 P\_SND\_RK 时，通过参数 DB\_NO 和 DBB\_NO 指定的源数据区传送到通信模块，长度为 LEN。长度指示 长度 LEN 取决于所使用的函数代码。一旦 DSR 线路设置为 ON，即可通过 RS232C 接口接收数据。如果通信模块的接收缓冲区预警将要溢出，则通信模块将不会响应。如果 DSR 从 ON 转变成 OFF，激活的发送作业和数据接收都将取消，并产生错误消息。消息“DSR = OFF (自动使用 V24 信号)”将输入到通信模块的诊断缓冲区中。说明 组态自动使用 RS232C 伴随信号后，将不能通过相应指令控制 RTS 和 DTR！有关详细信息，请参见“指令概述 (页 2107)”部分。说明 在模块的属性对话框中设置“清除 RTS 时间”，以便使通信伙伴在 RTS 之前完整接收到消息帧的最后的字符，并且发送作业也会因此取消。“数据输出等待时间”也必须设置，这样通信伙伴才能在超时之前做好接收准备。如果传送的数据数量与上面列出的各个函数代码的数据数量不同，则不会执行作业，P\_SND\_RK 通过输出 ERROR 处的边沿来拒绝该作业。SEND 源 DB 执行函数代码所需要的参数必须作为用户数据，输入到源数据区中。“函数代码 (页 2184)”部分的相应函数代码说明中详细描述了各个 P\_SND\_RK 源 DB。生成消息帧 到从站的请求消息帧是根据传送的 P\_SND\_RK 源数据生成的，并由通信模块发送。首先，驱动程序检查在 P\_SND\_RK 处指定的长度 LEN 是否与此函数代码的长度相符。如果不是，则不会执行作业，同时在 P\_SND\_RK 的输出 ERROR 上生成一个边沿信号作为结束。当使用上面列出的函数代码之外的其他函数代码时，也不会执行激活的作业，而是通过 P\_SND\_RK 上的 ERROR 来结束该作业。请求消息帧中的“字节计数器”和“CRC

校验”元素是由通信模块生成的；不需要 P\_SND\_RK 源 DB 中的条目。写入函数的作业完成对于写入函数代码，在接收到响应消息帧且无错误后，激活的 P\_SND\_RK 完成。这通过 P\_SND\_RK 的输出 DONE 上的边沿信号传送到 SIMATIC 用户程序。

如果在消息帧通信过程中检测到错误，或者从站发送了错误代码响应消息帧，则通过输出 ERROR 的边沿信号报告这一情况。读取函数的作业完成

对于读取函数，在接收到响应消息帧且无错误，并且将接收的数据完全传送到 CPU 之后，激活的 P\_SND\_RK 完成。这通过 P\_SND\_RK 的输出 DONE 上的边沿信号传送到 SIMATIC 用户程序。此时，接收的数据已经在 CPU 中可用。

如果在消息帧通信过程中检测到错误，或者从站发送了错误代码响应消息帧，则通过输出 ERROR 的边沿信号报告这一情况。在这种情况下，不会传送任何接收数据到 CPU。作业完成时的 STATUS 条目对于这些实例，在作业完成时通过 P\_SND\_RK 上的 ERROR 进行指示，同时在状态参数中输入附加的错误代码。可以通过此错误代码确定错误的确切原因通过 P\_RCV\_RK (CP 341) 从通信模块到 CPU 的数据传输 (S7-300, S7-400) 先决条件所有读取函数代码都需要 P\_RCV\_RK。数据目标地址当指令 P\_RCV\_RK 准备好接收数据时，它接受从通信模块接收到的数据，然后将数据输入到参数 DB\_N0 和 DBB\_N0 中指定的数据目标地址。如何显示数据接收通过输出 NDR 上的边沿信号来通知用户在 CPU 中接收到数据。此处，接收的数据块长度显示在参数 LEN 中。整个 modbus 作业的完成情况通过指令 P\_SND\_RK 的输出 DONE 指示。如何处理错误在发生接收或发送错误时，不会传送任何数据到 CPU。在这种情况下，将结束指令 P\_SND\_RK 并且输出 ERROR 上将出现沿信号。P\_RCV\_RK 目标 DB 通过读取函数代码接收到的用户数据输入到 P\_RCV\_RK 目标地址区域。有关每个 P\_RCV\_RK 目标 DB 的详细说明，请参见“函数代码 (页 2184)”部分。输入数据的长度显示在 P\_RCV\_RK 的参数 LEN 中。CP 441-2 (S7-300, S7-400) 通过 BSEND (CP 441-2) 从 CPU 到通信模块的数据传输 (S7-300, S7-400) 通信连接参数 ID 描述了到通信伙伴的唯一通信连接。必须在此处指定数据链接组态中的本地 ID 块关系参数 R\_ID 描述了通信连接中唯一的块关系。通过此驱动程序，可以为 BSEND 上的 R\_ID 输入 0.255 范围内的任意数值。在读取作业事件中，相关 BRCV 的参数分配必须具有与 BSEND 相同的 R\_ID。激活通过指令 BSEND 在输入 REQ 处的边沿信号来激活 MODBUS 函数代码的执行。

这样就确保了将执行函数代码所需要的参数传送到驱动程序。数据源当激活 BSEND 时，通过参数 SD\_1 指定的源数据区传送到通信模块，长度为 LEN。长度指示长度 LEN 取决于所使用的函数代码。如果传送的数据数量与上面列出的各个函数代码的数据数量不同，则不会执行作业，BSEND 通过输出 ERROR 上的边沿来拒绝该作业。BSEND 源 DB

执行函数代码所需要的参数必须作为用户数据，输入到源数据区中。“函数代码 (页 2184)”部分的相应函数代码说明中详细描述了各个 BSEND 源 DB。生成消息帧

到从站的请求消息帧是根据传送的 BSEND 源数据生成的，并由通信模块发送。首先，驱动程序检查在 BSEND 处指定的长度 LEN 是否与此函数代码的长度相符。如果不是，则不会执行作业，并在 BSEND 的输出 ERROR 上生成一个边沿信号作为结束。

当使用上面列出的函数代码之外的其他函数代码时，也不会执行激活的作业，通过 BSEND 上的 ERROR 来结束该作业。请求消息帧中的“字节计数器”和“CRC 校验”元素是由通信模块生成的，不需要 BSEND 源 DB 中的条目。写入函数的作业完成

对于写入函数代码，在接收到响应消息帧且无错误后，激活的 BSEND 完成。这通过 BSEND 的输出 DONE 上的边沿信号传送到 SIMATIC 用户程序。

如果在消息帧通信过程中检测到错误，或者从站发送了错误代码响应消息帧，则通过输出 ERROR 的边沿信号报告这一情况。读取函数的作业完成

对于读取函数，在接收到响应消息帧且无错误，并且将接收的数据完全传送到 CPU 之后，激活的 BSEND 完成。

这通过 BSEND 的输出 DONE 上的边沿信号传送到 SIMATIC 用户程序。

此时，接收的数据已经在 CPU 中可用。

如果在数据帧通信过程中识别到错误，或者从站发送了错误代码响应消息帧，则通过输出 ERROR 的边沿信号报告这一情况。在这种情况下，不会传送任何接收数据到 CPU。

作业完成时错误消息区中的条目对于作业完成并通过 BSEND 上的 ERROR

进行指示的情况，将在错误消息区中输入附加的错误代码。可以使用此错误代码确定错误的准确原因。

通过 BRCV (CP 441-2) 从通信模块到 CPU 的数据传输 (S7-300, S7-400) 通信连接 参数 ID 描述了到通信伙伴的唯一通信连接。必须在此处指定来自数据链接组态的本地 ID。块关系 参数 R\_ID 描述了通信连接中唯一的块关系。所有读取函数代码都需要 BRCV。BRCV 上 R\_ID 的参数分配必须与相应 BSEND 具有相同的 R\_ID，该参数用于激活此作业（0 到 255 之间的任意值）。以这种方式，您可以在 SIMATIC 用户程序中对多个 BSEND / BRCV 对进行编程。然后将从 Modbus 从站中接收到的响应消息帧，根据此作业使用的 R\_ID 存储在不同目标地址区域内。数据目标地址 当 BRCV 指令准备好接收数据时，它接受从通信模块中接收到的数据，然后将数据输入到参数 RD\_1 中指定的数据目标地址。也就是说数据目标地址是变量。如何显示数据接收 通过输出 NDR 上的边沿信号来通知用户在 CPU 中接收到数据。此处，接收的数据块长度显示在参数 LEN 中。可以在 BSEND 指令的输出 DONE 上识别整个 Modbus 作业的完成。如何处理错误 在发生接收或发送错误时，不会传送任何数据到 CPU。在此实例中，通过输出 ERROR 上的边沿信号来指示 BSEND 已完成。BRCV 目标 DB 通过读取函数代码接收到的用户数据输入到 BRCV 目标地址区域。“函数代码 (页 2184)”部分的各函数代码说明中详细描述了各个 BRCV 目标 DB 的结构。输入数据的长度显示在 BRCV 的参数 LEN 中。ET 200S 1SI (S7-300, S7-400) 通过 ET 200S 1SI Modbus 主站进行数据传输 (S7-300, S7-400) 简介 通过 S\_SEND 和 S\_RCV 指令在模块和 CPU 之间进行数据传输。