| 产品名称 | 无锡西门子PLC总代理商                       |
|------|------------------------------------|
| 公司名称 | 浔之漫智控技术-西门子PLC代理商                  |
| 价格   | .00/件                              |
| 规格参数 |                                    |
| 公司地址 | 上海市松江区石湖荡镇塔汇路755弄29号1幢一层<br>A区213室 |
| 联系电话 | 15221406036                        |

## 产品详情

无锡西门子PLC总代理商

客户1:"西门子热线工程师,你好,我用第三方<u>组态软件</u> (如Intouch、iFix、组态王等),想在画面上设置定时器T的时间,以便人工及时修改。但组态软件中没有S 5Time数据类型,怎么办?"客户2:"我想在 PLC

程序中,用整数INT给定时器T的预设时间赋值,怎么做?"客户3:"我用的第三方组态软件(如Intou ch、iFix、组态王等),想在画面上设置PID积分时间,但FB41的积分时间TI是Time类型,组态软件中没有 Time类型,怎么办?"客户4:"在PLC程序中,数据类型S5Time如何转换到整数INT类型?"以上 四个客户,遇到的问题实质上是一样的,就是整数INT、时间S5Time及Time之间的相互转换。如何转 换,首先要弄清整数INT、时间S5Time及Time的数据结构。整数INT是16位的数据:时间S5Time是16 位数据,BCD码格式:时间Time是32位数据,类似于双整数DINT:由此可见,三者之间的转 换即是整数INT、双整数DINT及BCD码之间的转换。可以根据数据结构特点,自己编程实现相互转换, 这样比较复杂。利用库函数FC33/FC40是简单方便的。方法如下:1.整数INT到时间S5Time的转换方 法:INT->I\_DI指令->DINT->MOVE指令->Time->库函数FC40->S5Time。

2. 整数INT到时间Time的转换方法:INT -> I\_DI指令 -> DINT -> MOVE指令 -> Time。如图示: 3. 时间S5Time到整数INT的转换方法: S5Time -> 库函数FC33 -> Time -> MOVE指令 -> DINT -> 取其高字部分,用MOVE指令 -> INT。

比如我想把项目程序内的I0.0全部替换成I0.1,应该怎么来操作,因为项目比较大,I0.0出 现了上百次而且是在上百个不同的块中,如果要一个一个去替换的话会很麻烦,请各位答 侠能不能提供一次性全部替换的办法。我以前用欧姆龙是有这个功能的。图中的替换是不 能实现项目全部替换的. 答:这种方法在西门子<u>PLC</u>

中称为:重新接线。有三种方法完成程序的重新接线(适应新的地址):1、用SIMATIC 管理器,通过给出旧地址和新地址完成重新接线(该方法不需要符号表)。2、用源 程序重新接线,这种方法需要符号表。3、用"符号优先"重新接线,这种方法也需要符 号表。种方法:1、在SIMATIC管理器中,选择"Blocks"文件夹,选择菜单命令Opti ons -> Rewire 见图一。2、在重新接线窗口中,输入旧地址和新地址,如果需要, 激活"All addresses within the specified address area"(就是说对相关地址的基 于位的所有访问也修改)这里在旧地址中输入I0.0,新地址中输入I0.1。见图二,图中下 方的"指定地址内的所有存取(不包含外围设备)"的前面应该打钩选中。3、用"OK" 确认。如果需要,可以打开重新接线结果的报告文件。见图三、图四。

| <u>श्</u> र् |  |  |
|--------------|--|--|
| <u>图</u>     |  |  |
| 图三           |  |  |
| 图四           |  |  |
| 一、概述         |  |  |

很多<u>自动化工程师在实际应用中使用组态软件</u>与PLC

进行modbus通讯,组态软件作为主站PLC作为从站。组态软件来采集PLC数据使用这种方 式是比较常见的。但是反向的利用modbus协议让PLC去读组态软件里的数据确有着特殊的 意义,在某些<u>工控</u>

场合也是很好解决方案。紫金桥软件在组态软件行业里首先推出了modbus

server,既紫金桥modbus server可以作为modbus从机为其他软件和硬件设备提供数据,在 这篇文章中对此功能我们详细地加以介绍。

二、S7-200 Modbus主站的实现

1、S7-200 Modbus 通信协议介绍

Modbus 是一种单主站的主/从通信模式。Modbus 网络上只能有一个主站存在,主站在 Modbus 网络上没有地址,从站的地址范围为0-247,其中0 为广播地址,从站的实际地址范围为1-247。在S7-200 CPU 通信口上实现的是 RS485 半双工通信,使用的是 S7-200 的自由口能。S7-200支持 Modbus 通信协议: S7-200 CPU 上的通讯口0和1 (Port0和 Port1)通过指令库支持 Modbus RTU 主站模式。

2、S7-200 Modbus主站的配置

西门子在 Micro/WIN V4.0 SP5 中正式推出 Modbus RTU 主站协议库(西门子标准库指令)。要使用 Modbus RTU 主站指令库,须遵循下列步骤:

安装西门子标准指令库

按照要求编写用户程序调用 Modubs RTU 主站指令库 Modbus RTU 主站功能编程使用 SM0.0 调用 MBUS\_CTRL 完成主站的初始化,并启动其功能控制:

具体参数的解释如下:

EN使能:必须保证每一扫描周期都被使能(使用SM0.0)

Mode模式:常为1,使能 Modbus 协议功能;为0 时恢复为系统 PPI 协议

Baud波特率:设为9600,要与从站波特率对应

Parity校验:校验方式选择0=无校验

Timeout超时:主站等待从站响应的时间,以毫秒为单位,典型的设置值为1000毫秒(1秒)),允许设置的范围为1-32767。注意:这个值必须设置足够大以保证从站有时间响应。

Done完成位:初始化完成,此位会自动置1。可以用该位启动 MBUS\_MSG 读写操作

Error初始化错误代码(只有在 Done 位为1时有效):

0=无错误

1=校验选择非法

2=波特率选择非法

3=模式选择非法

调用 Modbus RTU 主站读写子程序MBUS\_MSG,发送一个Modbus 请求;

如图1所示,具体参数设置如下:

Slave从站地址:可选择的范围1-247

RW读写操作:0=读,1=写

注意:1.开关量输出和保持寄存器支持读和写功能

2. 开关量输入和模拟量输入只支持读功能

Addr读写从站的数据地址:选择读写的数据类型 00001至0xxxx - 开关量输出10001至1xxxx - 开关量输入

30001至3xxxx - 模拟量输入

40001至4xxxx - 保持寄存器

Count通讯的数据个数(位或字的个数)

注意: Modbus主站可读/写的大数据量为120个字(是指每一个 MBUS\_MSG 指令)

DataPtr数据指针:1. 如果是读指令,读回的数据放到这个数据区中

2. 如果是写指令,要写出的数据放到这个数据区中

Done读写功能完成位

图1西门子Modbus RTU 主站协议库

## 1、紫金桥modbus server的设置

Modbus 服务器可以把紫金桥数据库中的点映射为Modbus 设备的HR 寄存器,当前版本为 3.0,支持串口和TCP/IP访问方式,支持HR区的读和写方式。也就是说支持03、06、16 号命令。

具体操作是先在紫金桥软件的安装目录中找到 ModbusSerSet.exe

并运行。其中左侧为变量配置显示区,它分为三列,分别是序号、数据库位号和Modbus 地址。后两列的意义是把某一个数据库位号和一个Modbus 地址建立映射关系。然后再调 出系统设置对话框配置从机地址、串口等参数或以太网端口号、数据格式等。

2、通讯过程

配置完成后,先运行紫金桥软件然后在紫金桥软件的安装目录中找到 ModbusServer.exe 并运行。

从上面的通讯过程看到, S7-200与紫金桥modbus server通讯的响应速度为毫秒级的。