

机器人桁架机械手 可重复定位重载码垛桁架机械手 可按需定制

产品名称	机器人桁架机械手 可重复定位重载码垛桁架机械手 可按需定制
公司名称	广州第七轴智能设备有限公司
价格	388800.00/件
规格参数	品牌:广州第七轴 重复定位精度: $\pm 0.1\text{mm}$ Z轴末端负载:50-2900kg
公司地址	广州市南沙区大涌路62号3栋206房
联系电话	020-83150912 18011761607

产品详情

桁架机械手使用注意事项

1) 先排除故障问题随后调试

针对调试和故障问题并存的电气设备，应当先排除故障，然后进行调试，调试必须在电气线路正常情况下进行。

2) 先外面后里面

应该先检查设备表面上是否有明显裂痕、破损，了解产品维修史、使用期限等，然后再对机器设备内部结构进行检查。拆前应排除周边的故障问题因素，确定为机内故障问题之后才能拆卸，不然，盲目拆卸，可能会把机器设备越修越坏，导致不必要的损失。

3) 先机械部分后电气部分

只有在确定机械零部件没有问题后，然后再进行电气方面检查。检查电路故障时，应运用检测仪器寻找故障问题位置，确定无接触不良故障问题后，再针对性地检查线路与机械的运行关系，以防误判。

4) 电器部件拆换，先外部后内部结构

先不要急着拆换受损的桁架机械手电气部件，在确定外部设备电路正常时，再去考虑拆换受损的电气部件。

5) 平时检修，先直流后交流

检修时，应先检查直流回路静态工作点，再检查交流回路动态工作点。

6) 发生故障，先动口再动手

对有故障原因桁架上下料电气设备，不应急于动手，应该先了解造成故障原因前后经过及故障。针对生疏的机械设备，还应该先熟知电路原理和结构特征，遵循相应规则。拆卸前要充分熟知每个电气部件的功能、位置、连接方式以及与周围其他器件的关系，在没有组装图的情况下，应一边拆卸，一边画草图，并记上标记。

7) 先静态后动态

在桁架机械手未接通电源时，判断电气设备按钮、接触器、热继电器以及保险丝的好坏，进而判断故障原因所在。接通电源试验，听其声、测参数、判断故障问题，随后再进行维修。如果在电动机缺相时，若测量三相电压值难以判断时，就应当听其声，单独测每相对地电压，才能判断哪一处破损。

8) 维护保养，先清洁后维修

针对污染比较重的电气设备，先对其按钮、接线点、接触点进行清洁，检查外部控制键有没有失灵。很多故障问题都是由脏污及导电尘块所引起的，一经清洁故障问题往往会排除。

9) 先电源后机器设备

平时桁架上下料电源部分故障率在整个故障问题设备中占据比例比较高，所以先检修电源往往能事半功倍。

广州第七轴智能设备有限公司是一家专注于非标自动化设备设计与制造的高新技术企业。公司致力于机器人第七轴、桁架机械手、变位机、机械抓手等设备的设计生产，为各行业提供自动化解决方案。公司拥有经验丰富的技术团队和先进的生产线，能够根据客户的具体需求，提供定制化的设备和服务。无论是需要高精度、高稳定性的机器人第七轴，还是高效、灵活的桁架机械手，广州第七轴智能设备有限公司都能满足您的需求。同时，公司注重产品质量的控制和售后服务的完善，确保客户能够放心使用我们的设备。我们始终坚持以客户为中心，以市场需求为导向，不断提升自身的技术能力和服务水平，为客户创造更多的价值。如果您对我们的自动化设备有兴趣，欢迎咨询广州第七轴智能设备有限公司，我们将竭诚为您提供解决方案和优质的服务。