

BT13SM900 工业机器人

产品名称	BT13SM900 工业机器人
公司名称	福州聚福兴自动化有限公司
价格	.00/个
规格参数	品牌:研华 产地:台湾 质量:ADVANTECH
公司地址	福建省福州市仓山区齐安路760号7号厂房三层A3-026-027店（注册地址）
联系电话	17326618839 17326618839

产品详情

13SM900 工业机器人,13SM900,

力士乐（Rexroth）的驱动器产品13SM900是其自动化技术解决方案中的核心组成部分，用于控制和驱动执行器以实现的运动控制和力量输出。以下是力士乐驱动器产品及相关系列的介绍：

1. 电动驱动器

电动驱动器是通过电动机转换电能为机械能，驱动执行器实现线性或旋转运动的装置。力士乐的电动驱动器系列包括：

- **IndraDrive Mi**：集成式电动驱动器，集成了电机、驱动器和控制器，具有高性能和灵活性，适用于各种自动化和机械应用。

- **IndraDrive Cs**：紧凑型电动驱动器，具有小尺寸和轻量化设计，适用于空间有限的应用场景，提供可靠的动力输出和运动控制。

2. 液压驱动器

液压驱动器利用液体压力传递动力，驱动执行器实现力量输出和运动控制，常用于需要大功率输出和高精度控制的应用中。力士乐的液压驱动器系列包括：

- **CytroPac**：集成式液压驱动器13SM900，包括液压泵、阀门、油箱等组件，简化了液压系统的设计

和安装，提供稳定的液压动力输出。

- **Hydraulic Drives**：传统的液压驱动器产品系列，提供各种尺寸和功率选项，适用于多种工业应用，如压力机、注塑机等。

3. 气动驱动器

气动驱动器利用压缩空气传递动力，驱动执行器实现力量输出和简单的运动控制，通常用于需要快速响应和简单操作的应用中。力士乐的气动驱动器系列包括：

- **Pneumatic Drives**：标准气动驱动器系列，包括气动缸、气动马达等组件，提供各种尺寸和执行方式选项，适用于各种简单的力量输出任务。

- **Pneumatic Valves and Manifolds**：气动阀门和集成模块，用于控制气压系统的的方向，实现复杂的运动控制和流程控制。

技术优势和应用

- **高性能和可靠性**：力士乐的驱动器产品具有高性能和可靠性，能够满足各种工业应用的需求。

- **灵活性和多样性**：提供了多种类型和规格的驱动器，能够适应不同的应用场景和需求。

- **易于集成**：驱动器设计考虑到了与其他自动化系统的集成，支持多种通讯协议和接口。

- **应对多种环境**：力士乐的驱动器能够在各种工业环境中稳定运行，包括恶劣的温度、湿度和振动环境。

总的来说，力士乐的驱动器产品系列通过其高性能、可靠性和灵活性，为工业自动化和智能制造领域提供了重要的技术支持，是实现控制和生产的关键组件。

SCC-AI03;PCI-1735U;PXIe-6614;PCI-1733;NI 9435;NI 6581R;ASA5520-AIP10-K9;PXI-6711;2+/MSDP/8B/20 844-00;GE-DCARD-ESW;SCC-ICP;5025126-02;CP-7961G;GEN/PRO 925-0101;SCXI-1193;3560CG-8TC;PCL-7 20+;PCM-3724;PCM-2610B;PCI-6143;PCL-743B;WS-C2955T-12;2821-AC-IP;NI 9411;SCE1010-2XGBE-MM;PCIE-1752-AE;cFP-TC-120;PXI-4070;NI 9862;WS-C3750G-16TD-E;C2911-VSEC-CUBE/K9;XFP-10GLR-OC192SR;USB-6353;CVPN3015-NR-BUN;AS535XM-8E1-210-V;PCIE-1802L;SRP547W-A-K9;PCI-6513;MATROX PG-641;C2821-VSEC-SRST/K9;PXIe-6545;C2951-VSEC-CUBE/K9;举例说明：广东五金厂，每天经处理后（到污泥浓缩池）产生湿污泥量 $V_1=6.M3$ ，含水率 $a=98.%$ ，拟准备每天对污泥浓缩的污泥处理一次，其需选用压滤机的过滤面积 $=16. (1-98%) / (1-75%) / 15/1=32$ ，根据计算建议选用35 M2（比32M2大点）的XMYJ35/8-UB压滤机一台。注：X为厢式压滤机。M - - 明流。Y - - 液压自动。J - - 手动千斤顶。a为暗流（除污水含腐蚀性或易挥发等成份之外，一般不选择暗流。传感器有拉式和压式两种，根据称架结构的设计可以选用不同的传感器。多传感器设计时各传感器可以采用并行和串行两种连接方式。对电子皮带秤而言，其称架结构的设计与传感器的选择是整体计量精度的重要影响因素。秤架要具备足够强度、形变小、重量轻。传感器要根据实际的负荷进行选择，有时会出现传感器选择过大，信号空间过窄，信噪比小，导致计量精度差、波动大等后果。全悬浮式和半悬浮式秤架由于其秤架的重量加在传感器上，传感器量程较大，相对灵敏度较差，此时要综合考虑秤架及物料负荷的情况选择传感器，既要满足大物料负荷的要求，还要尽量相对灵敏度，满足计量精度的要求。

[Bosch 67223 系统](#)