

6FX3002-5CL02-1AF0现货西门子代理

产品名称	6FX3002-5CL02-1AF0现货西门子代理
公司名称	湖南西控自动化设备有限公司
价格	.00/件
规格参数	西门子:V90 动力电缆:6FX3002-5CL02-1AF0 德国:用于0.4~1 kW电机，含接头5m
公司地址	中国（湖南）自由贸易试验区长沙片区开元东路1306号开阳智能制造产业园（一期）4#栋301
联系电话	17838383235 17838383235

产品详情

西门子V90PN常用报文介绍

1、概述

PROFINET IO是一种基于以太网的实时通信协议。PROFINET 提供PROFINET IO RT（实时）和PROFINET IO IRT（等时实时）两种实时通信方式。

西门子PLC可以通过PROFINET RT 或IRT通信控制V90 PN，当使用IRT时短通信循环周期为2ms。本文简要介绍了V90 PN通信控制常用报文1、3、5、102、105、111的基本应用及不同报文与GSD, HSP之间的关系。

2、V90PN支持的报文

2.1 V90工作在速度控制模式

V90 PN出厂默认的控制模式为“速度控制(S)”，可在V-ASSISTANT调试软件中选择控制报文1、2、3、5、102、105，如图2-1所示。

图2-1选择报文

对应报文结构如图2-2所示：

图2-2 报文结构

2.2 V90工作在Epos基本定位模式

首先通过V-ASSISTANT调试软件将V90 PN的控制模式修改为“基本定位控制(EPOS)”，之后可以选择控制报文7、9、110、111，如图2-3所示。

注意：从V90 PN 固件版本V1.00.02开始，固件当中集成Epos功能，建议择报文111。

图2-3 V-ASSISTANT下选择报文

对应报文结构如图2-4所示：

图2-4报文结构

3、控制报文与GSD,HSP以及TO和EPOS

3.1 GSD文件

PLC通过安装V90 GSD方式控制V90时，可选报文1、2、3、7、9、102、110、111，但无法选择5号及105报文，如图2-5所示。因此，在此方式下PLC无法使用5号和105报文通过DSC控制驱动器实现高动态性能控制。

图2-5 GSD文件可选择的报文

对于S7-1200 PLC控制V90 PN实现位置控制有下面两种方式:

(1) 通过工艺对象TO

PLC通过TO控制V90实现定位时，可通过GSD文件选择报文3或102创建TO_Positioning Axis。

(2) 通过V90

内部的基本定位控制器(Epos)PLC可通过报文111，使用FB284功能块控制V90 PN实现基本定位功能。

(3) 可通过报文102

用MOMRED（转矩降低）来调节工作在速度控制模式下V90 PN的转矩限幅。

注意：由于S7-1200 PLC只支持PROFINET RT通信，所以采用PLC TO方式实现定位时控制性能偏差。

3.2 HSP(Hardware Support Package)

通过在博途中安装HSP, PLC控制V90 PN可以选择的报文有1、2、3、5、102、105，如图2-6所示。

图2-6 安装HSP可选择的报文

注意：HSP仅可应用于S7-1500/1500T PLC:

(1) 仅在V90PN连接至SIMATIC S7-1500(T)，且TIA Portal版本为V14及以上时，报文5和报文105才可用，并且在配置过程当中需要激活等时同步模式,实现高动态性能控制。

(2) 可以通过报文5、105配置速度轴(TO_SpeedAxis)或位置轴(TO_PositioningAxis)。