

CS1W-BC083AC CQM1-IPS01欧姆龙OMRON模块

产品名称	CS1W-BC083AC CQM1-IPS01欧姆龙OMRON模块
公司名称	厦门爱特斯机电有限公司
价格	.00/件
规格参数	
公司地址	厦门市集美区后溪镇珩山一里7号1702室（注册地址）
联系电话	13959767983 13959767983

产品详情

一些实施例中，导向组件还具有展开状态，当输送机构将工件从定位机构上取下的过程中，导向组件处于展开状态；定位机构还包括两个第四驱动件，每个第三导向件转动连接于基座，一个第四驱动件对应驱动一个第三导向件相对基座转动，以使导向组件在导向状态和展开状态之间切换。

[0024]

上述技术方案中，第四驱动机构能够使导向组件在展开状态和导向状态之间切换，当导向组件处于导向状态时，便于工件准确地放置在定位机构上，当导向组件处于打开状态时，便于输送机构将定位机构上的工件上取下。

[0025]

在本申请的一些实施例中，输送设备包括多个沿输送机构的输送方向间隔布置的多个定位机构。

[0026]

上述技术方案中，定位机构为多个，则可以在输送设备的多个位置进行上料，输送机构同时能够从多个定位机构上取下多个工件，减少输送机构因取料而暂停输送的次数，提高输送效率。

[0027]

在本申请的一些实施例中，输送设备还包括限位机构，限位机构安装于基座，限位机构用于限制输送机构的输送范围。

[0028]

上述技术方案中，限位机构限制输送机构的输送范围，避免输送超出有效工位或者输送不到位，保证输

送工作的有效进行。

[0029]

在本申请的一些实施例中，限位机构包括防撞杠和到位传感器；输送机构触碰防撞杠后，到位传感器被触发。

[0030]

上述技术方案中，防撞杠的设置能够从结构上限制输送机构的行程，到位传感器被触发后，用户能够知晓输送机构已经移动到最大行程，用户可以控制输送机构停止输送或者向着反方向输送。

附图说明

[0031]

为了更清楚地说明本申请实施例的技术方案，下面将对实施例中所需要使用的附图作简单地介绍，应当理解，以下附图仅示出了本申请的某些实施例，因此不应被看作是对范围的限定，对于本领域普通技术人员来讲，在不付出创造性劳动的前提下，还可以根据这些附图获得其他相关的附图。

[0032]

图1为本申请实施例提供的输送设备的示意图；

[0033]

图2为工件位于输送设备上的第一视角上的；

[0034]

图3为工件位于取料机构上的示意图；

[0035]

图4为基座的示意图；

[0036]

图5为输送机构的移动架的示意图；

[0037]

图6为输送机构的载物机构的示意图；

[0038]

图7为定位机构和取料机构安装于基座上的示意图；

[0039]

图8为图7中vi处的放大图；

[0040]

图9为图7中vii处的放大图；

[0041]

图10为限位机构的示意图。

[0042]

欧姆龙(OMRON)继电器MK3ZP-2 AC200/220欧姆龙(OMRON)继电器MK2P2-S-VD
AC24欧姆龙(OMRON)继电器MK2P-I-VD DC24欧姆龙(OMRON)继电器MK2P-I
DC32欧姆龙(OMRON)MKS2PN-D-2 DC48欧姆龙(OMRON)MKS2PN1 DC24

欧姆龙(OMRON)继电器MK3ZP AC200/220欧姆龙(OMRON)继电器MK3P2-I
AC200欧姆龙(OMRON)MK2P DC24 40W

欧姆龙(OMRON)MKS1XTIN-10 AC110

欧姆龙(OMRON)继电器MK3PN-5-I AC230欧姆龙(OMRON)继电器MK3P2-I
DC6欧姆龙(OMRON)MKS3PIN DC48

欧姆龙(OMRON)继电器MKS2P AC6欧姆龙(OMRON)MKS2PIN-D DC24欧姆龙(OMRON)MKS1XT-10
AC24欧姆龙(OMRON)MKS3PIN-V-2 AC12欧姆龙(OMRON)MKS3PIN1 DC24欧姆龙(OMRON)MKS3PIN-
V-5 AC50