

# 长期销售XZD-YD微型两线制一体化振动变送器

产品名称	长期销售XZD-YD微型两线制一体化振动变送器
公司名称	恒泰联测仪器仪表制造(苏州)有限公司
价格	.00/件
规格参数	
公司地址	苏州市吴江区黎里镇城司路158号(注册地址)
联系电话	15950961239

## 产品详情

XZD-YD微型两线制一体化振动变送器：将磁电式振动传感器、精密测量电路集成在一起，构成高精度振动测量系统，该变送器可直接连接DCS、PLC或其它设备，是测量风机、电动机、水泵等工厂设备振动的理想选择。

2. 技术参数

2.1 频率响应：10 ~ 1000 Hz \* 或者5 ~ 1000 Hz (特殊说明)

2.2 自振频率：10Hz

2.3 量程：0-10mm/s.可选0-1000um

2.4 输出电流：4 ~ 20mA

2.5 输出阻抗：500

2.6 工作电压：DC12-24V ± 10%

2.7 接线方式：二线制

2.8 加速度：10g

2.9 测量方向：水平或垂直或通用

2.10 使用环境：温度 -40 ~ 130 相对湿度 90%

2.11 外形尺寸：33x95mm

2.12 重量：约350g

2.13 防爆等级：ExdIICT6 Gb

2.14 安装螺纹：M10x1.5 (深度)

2.15 重量：约350g

2.16 防爆等级：ExdIICT6 Gb

2.17 IP65 (可选)

3. 安装

3.1 安装位置：垂直或者水平安装于被测振动点上，将传感器底部M20x1.5螺钉固定在被测壳体上，然后将传感器拧在上面拧紧即可。

3.2 接线说明：棕色导线接DC24V电源正端，蓝色导线接4 ~ 20mA。

## 关于重量变送器的误差类型的介绍分析

### 重量变送器的误差类型

1、特性误差。特性误差的定义就是：设备本身固有的，它是设备理想的、公认的转移功能特性以及真实特性之间的差，这种误差包括DC漂移值、斜面的不正确或斜面的非线性。

2、动态误差许多传感器的特性与校准都是适用静态条件下的，这意味着使用的输入参数是静态或类似于静态的，很多传感器具有较强阻尼，所以它们不会对输入参数的改变进行快速响应，例如，热敏电阻需要数秒才能响应温度的阶跃改变。

3、插入误差是当系统中插入一个传感器时，因为改变了测量参数而产生的误差，一般

是在进行电子测量时会出现这样的问题，不过在其他方式的测量中也会出现类似问题，比如一个伏特计在回路中测量电压，它必定会有一个固有阻抗，比回路阻抗要大很多，或者出现回路负荷，这个时候，读数就会有很大误差，这种类型的误差产生的原因是使用了一个对系统（如，压力系统）而言过于大的变送器。

或者是系统的动态特性过于迟缓，或者是系统中自加热加载了过多的热能。所以，热敏电阻不会立即跳跃至新的阻抗，或产生突变，相反，它是慢慢地改变为新的值，因此，如果具有延迟特性的称重传感器对温度的快速改变进行响应，输出的波形将失真，因为其间包含了动态误差。产生动态误差的因素有响应时间、振幅失真以及相位失真。

4、环境误差来源于传感器使用的环境，称重传感器因素包括温度，或是摆动、震动、海拔、化学物质挥发或者其他因素，这些经常影响传感器的特性，因此在实际应用中，这些因素总是被分类集中在一起的。

5、应用误差是操作人员产生的，这也就意味着产生的原因很多，比如，温度测量时产生的误差，包括探针放置错误或探针以及测量地点之间不正确的绝缘，另外一些应用误差包括空气或其他气体的净化过程中产生的错误，应用误差也涉及变送器的错误放置，因而正或负的压力将对正确的读数造成影响。

fqj