

SIEMENS西门子 5SL系列小型断路器230-400V 6kA 5SL4515-8CC

产品名称	SIEMENS西门子 5SL系列小型断路器230-400V 6kA 5SL4515-8CC
公司名称	浔之漫智控技术(上海)有限公司
价格	.00/件
规格参数	西门子:代理经销商 低压断路器:全新原装 假一罚十 德国:正品现货 实体经营
公司地址	上海市松江区石湖荡镇塔汇路755弄29号1幢一层 A区213室
联系电话	15801815554 15801815554

产品详情

可通过组态一个外部参考信号沿，以激活带有特定起始值的计数器。以下外部信号可触发同步操作：数字量输入的上升沿或下降沿 编码器输入处信号 N 的上升沿 编码器输入处信号 N 的上升沿，具体取决于指定的数字量输入的电平 比较值 集成的计数器支持 2 个比较值和数字量输出 HSC DQ1。如果计数器值或测量值满足设定的比较条件，则置位 HSC DQ1 并触发过程中的直接控制操作。这两个比较值可在参数中进行设置，在运行过程中可通过用户程序进行更改。硬件中断如果在硬件配置中启用了硬件中断，且比较事件中发生上溢或下溢、计数器过零和/或计数方向更改（反向），则计数过程中会触发硬件中断的事件。诊断中断如果在硬件配置中启用了诊断中断，且发生电源电压缺失、A/B 计数信号错误或硬件中断丢失，则计数器将触发诊断中断。1)

理论上可能为更小的值。但根据所连接的负载，输出电压无法输出为完整的方形脉冲 2) 与负载有关工作原理 通过脉宽调制，可在数字量输出上输出周期预定但负载因数可变的信号。负载因数是脉冲持续时间与周期时间之比。在脉宽调制模式中，可控制负载因数和周期长度。通过脉宽调制模式，可改变输出电压的平均值。根据连接的负载，可对所连接的负载电流或功率进行控制。脉冲宽度可以介于 0（无脉冲，始终关闭）到满刻度（无脉冲，周期长度始终打开）。例如，PWM 输出可用于控制电机速度，速度范围从静止到全速；也可用于控制阀位置，位置范围从闭合到完全打开。在 STEP 7 (TIA Portal) 中，可组态脉宽调制 (PWM) 模式：脉宽调制模式具有以下功能：启用选项“高速输出 (0.1 A)” (High-speed output (0.1 A)) 时，电流为 100 mA 时可生成脉冲宽度最小为 2 μ s 的脉冲信号。如果选项“高速输出 (0.1 A)” (High-speed output (0.1 A)) 未激活，则在负载 > 0.1 A 时，可生成最小脉宽为 20 μ s 的脉冲信号；负载 2 mA 且最大电流为 0.5 A 时，可生成最小脉宽为 40 μ s 的脉冲信号。如果使用标准输出，则在负载 > 0.1 A 时，可生成最小脉宽为 400 s 的脉冲信号；负载 2 mA 时，可生成最小脉宽为 500 s 的脉冲信号。

通过控制和反馈接口，可手动控制通道的脉冲输出 (DQA)。可将响应组态为 CPU STOP 模式。CPU 切换为 STOP 模式时，该脉冲输出 (DQA) 将置位为所组态的状态。对于脉宽调制 (PWM) 模式，用户程序可直接访问通道的控制和反馈接口。可通过指令 WRREC/RDREC 和参数分配数据记录 128 进行重新组态。更多信息，请参见“参数数据记录 (PWM) (页 190)”部分。通过控制接口的 OUTPUT_VALUE 字段，可对脉冲宽度的负载因子 (脉冲 - 周期比) 进行控制。脉宽调制功能将基于该值生成连续的脉冲。周期长度可以调整。启动和输出顺序通过软件使能 (SW_ENABLE 0 1)，控制程序才能输出输出顺序使能。反馈位 STS_SW_ENABLE 用于指示 PWM 处的软件使能是否未决。如果激活软件使能 (上升沿)，则置位 STS_ENABLE。只要 SW_ENABLE 置位，输出顺序将连续地运行。说明输出控制信号 TM_CTRL_DQ 如果 TM_CTRL_DQ = 1，则工艺功能将接管控制并在输出 PWM DQA 处生成脉冲顺序。如果 TM_CTRL_DQ = 0，用户程序将接管控制，且用户可通过控制位 SET_DQA 直接置位输出 PWM DQA。取消输出顺序取消激活软件使能 (SW_ENABLE = 1 0)，将取消当前的输出顺序。上一个周期长度未完成。STS_ENABLE 和数字量输出 PWM DQA 将立即复位为 0。仅当重新启动输出顺序后，才会更新脉冲输出。最小脉冲宽度和最小脉冲间隔时间通过参数“最小脉冲宽度” (Minimum pulse duration)，可指定最小脉冲宽度和最小脉冲间隔时间。工艺功能或者 PWM 通道可确定脉冲宽度，短于最小脉冲宽度时，该脉冲宽度将被抑制。工艺功能或者 PWM 通道可确定脉冲宽度，大于循环周期且小于脉冲间隔时间时，该脉冲宽度将置位为该脉冲周期的值 (输出始终接通)。

设置和更改脉冲负载因子 OUTPUT_VALUE

指定当前周期长度的负载因子。通过“输出格式” (Output format) 参数，可选择控制接口的 OUTPUT_VALUE 字段范围。输出格式 1/100：值范围为 0 到 100 脉冲宽度 = (OUTPUT_VALUE/100) x 周期长度。输出格式 1/1000：值范围为 0 到 1000 脉冲宽度 = (OUTPUT_VALUE/1 000) x 周期长度。输出格式 1/10000：值范围为 0 到 10000 脉冲宽度 = (OUTPUT_VALUE/10000) x 周期长度。输出格式为“S7 模拟量输出” (S7 analog output)：值范围为 0 到 27648 脉冲宽度 = (OUTPUT_VALUE/27648) x 周期长度。通过控制程序，可直接指定 OUTPUT_VALUE。在下一个上升沿时，新的 OUTPUT_VALUE 将应用到该输出上。设置和更改周期长度 yongjiu更新通过控制接口 yongjiu性地控制周期长度。MODE_SLOT 位需置位 (“1”表示 yongjiu更新)；LD_SLOT 需置位为值 1 (“1”表示周期长度)。在字段 SLOT 处，设置周期值。该单位通常为微秒。- 启用高速输出：介于 10 μs 到 10 000 000 s (10 s) 之间，位于字段 SLOT 中 - 禁用高速输出：介于 100 μs 到 10 000 000 s (10 s) 之间，位于字段 SLOT 中 - 标准输出 (100 Hz 输出)：介于 10 000 s (10 ms) 到 10 000 000 s (10 s) 之间，位于字段 SLOT 中 单次更新在组态参数中，设置周期长度。此外，也可通过控制接口进行单次更新。MODE_SLOT 需删除 (“0”表示单次更新)；LD_SLOT 需设置为值 1 (“1”表示周期长度)。在字段 SLOT 处，设置周期长度值。该单位通常为微秒。- 启用高速输出：该参数中，介于 10 μs 到 10 000 000 μs (10 s) 之间 - 禁用高速输出：在该参数中，介于 100 μs 至 10 000 000 s (10 s) 之间 - 标准输出 (100 Hz 输出)：在该参数中，介于 10 000 s (10 ms) 到 10 000 000 s (10 s) 之间在输出的下一个上升沿处，应用新的周期长度。操作模式：频率输出 在该操作模式下，与 PWM 模式下的周期长度相比，采用高频率指定的频率值更为 jingque。在该数字量输出处，将生产一个带有指定频率和固定负载因子 50% 的方波信号。频率输出模式具有以下功能：启用选项“高速输出 (0.1 A)” (High-speed output (0.1 A)) 时，电流为 100 mA 时可生成脉冲宽度最小为 2 μs 的脉冲信号。如果选项“高速输出 (0.1 A)” (High-speed output (0.1 A)) 未激活，则在负载 > 0.1 A 时，可生成最小脉宽为 20 μs 的脉冲信号；负载 2mA 且最大电流为 0.5 A 时，可生成最小脉宽为 40 μs 的脉冲信号。如果使用标准输出，则在负载 > 0.1 A 时，可生成最小脉宽为 400 s 的脉冲信号；负载 2 mA 且最大电流为 0.5 A 时，生成最小脉宽为 500 s 的脉冲信号。启动和输出顺序通过软件使能 (SW_ENABLE 0 1)，控制程序才能启动输出顺序使能。反馈位 STS_SW_ENABLE 用于指示脉冲发生器处的软件使能是否未决。如果激活软件使能 (上升沿)，则置位 STS_ENABLE。只要 SW_ENABLE 置位，输出顺序将连续地运行。说明输出控制信号 TM_CTRL_DQ 如果 TM_CTRL_DQ = 1，则工艺功能将接管控制并在输出 PWM DQA 处生成脉冲顺序。如果

TM_CTRL_DQ = 0，用户程序将接管控制，且用户可通过控制位直接置位输出 PWM DQA。

取消输出顺序 在频率输出过程中，取消激活软件使能 (SW_ENABLE = 1 0) 将取消当前的输出顺序。上一个周期长度未完成。STS_ENABLE 和数字量输出 PWM DQA 将立即复位为 0。

仅当重新启动输出顺序后，才会更新脉冲输出。设置和更改输出值（频率）

通过控制接口中的控制程序，可直接使用 OUTPUT_VALUE 设置该频率。该值将指定为实数格式，且单位通常为“Hz”。可能的范围取决于参数“高速输出 (0.1 A)” (High-speed output (0.1 A))，如下所示：取消激活高速脉冲输出 – 频率 (OUTPUT_VALUE) 0.1 Hz 到 10000 Hz
激活高速脉冲输出 – 频率 (OUTPUT_VALUE) 0.1 Hz 到 100000 Hz 标准输出（100 Hz 输出）– 频率 (OUTPUT_VALUE) 0.1 Hz 到 100 Hz

新频率值将在下个周期开始时应用。新频率值不影响下降沿或脉冲周期比。但是，应用程序可能会占用 10s 时间，具体取决于先前设置的频率。输出频率的精度 在数字量输出 PWM DQA 处，输出的组态输出频率的精度与频率有关。有关该精度与所用频率关系的概览信息，请参见输入的互连概览 (页 112) 部分。

操作模式：PTO

PTO（脉冲串输出）模式可用于输出位置信息。例如，这样可控制步进电机驱动或者模拟增量编码器。脉冲的频率代表电机转速，脉冲的数量则代表距离。可以用每个通道两个信号指定方向。也可以使用 PTO 通道为轴工艺对象输出设定值（驱动器）。PTO 模式分为以下四种信号类型：PTO（脉冲 (A) 和方向 (B)）：如果选择了 PTO 信号类型（脉冲 (A) 和方向 (B)），则输出 (A) 将控制脉冲，输出 (B) 将控制方向。在负方向上生成脉冲时，B 为“高”（激活）。在正方向上生成脉冲时，B 为“低”（禁用）。PTO（A、B 相移 - 四相位）：如果选择 PTO 信号类型（A、B 相移，四相位），两个输出将输出指定速度的传送脉冲，但相位移动 90 度。四相位信号类型是一种 4 倍组态，其中每个边沿变换分别对应于一个增量。因此，信号 A 的整个周期包含四个增量。两个输出（每个的信号频率为 100 kHz）可用于输出每秒提供 400000 个增量的控制信号。方向将由先从 0 变成 1 的输出确定。