

安徽安川伺服驱动维修速度快 SGDH-04AE/SGDM-08ADA

产品名称	安徽安川伺服驱动维修速度快 SGDH-04AE/SGDM-08ADA
公司名称	昆山市玉山镇乐修自动化设备商行
价格	298.00/台
规格参数	伺服驱动维修中心:周期短 伺服驱动器维修:修复率高 伺服驱动器维修:昆山乐修
公司地址	昆山市新南中路567号恒龙机电五金城1幢B座723、731、732室(7楼)
联系电话	0512-57018565 13776355230

产品详情

安徽安川伺服驱动维修速度快 SGDH-04AE/SGDM-08ADA

安徽安川伺服驱动维修速度快 SGDH-04AE/SGDM-08ADA文档简介

1、第1章概要概要1.1 产品的确认1-21.1.1产品的确认事项1-21.1.2伺服电机的铭牌1-21.1.3伺服单元的铭牌1

-31.2产品各部分的名称1-41.2.1伺服电机各部分的名称1-41.2.2伺服单元各部分的名称1-51.3

机器构成图1-71.3.

1主电路为单相(100V200V)规格时1-71.3.2主电路为三相(200V)规格时81.3.3与SGMCS型伺服电机连接1-91.

4 适合标准1-101.4 1北II安全标准(UL CSA)1-101.4 2欧洲指令1-1015

SGDM型功能对应表1-111.1.1产品的确认事项1.1产品的确认1.1.1产品的确认事项产品到货后

2、, 请就以下项目进行确认O确认项目备注到货产品是否与您订购的产品型号相符? 请通过伺服电机.SE

RVOPACK(伺服单元)的铭牌的“型号”栏进行确认(请参照下一项以后的说明).伺服电机的旋转轴

是否运行顺利？能用手轻轻转动则属正常但是“带制动器的电机”则不转动。是否有损坏的地方？请查看整个外衣。检查是否因运输等引起的损伤。在以上各项的确认中，如发现何不妥之处，请及时与所购地的销售店或本公司的销售处联系。1.1.2伺服电机的铭牌SGMAH/SGMPH型电机型号1额定规格—订购编号生产编号SGMGH/SGMSH/SGMDH型铭牌W AC SERVO MOTOR SGMA ” 02AAA g1 2

3、 00|v 200 |A 2.1n 0.637 严 3000 |皿 BO/N 9271316-1YASKAWA ELECTRIC CORPORATION JAPANS/N DD 99645678900121-3第1章概要1-#第1章概要电机型号 额定规格 订购编号 生产编号1000 W3.18 N m3000 min*15.7 A200 VCONT | ins FKAWA ELECTRIC MADE IN JAPAN753000039 |DATA 0002AC SERVO MOTORTYPE SGMGH-10ACA21S/N BB2生产日期额定规格—订购编号 生产编号电机型号铭牌w 847 20

4、 0人2N" 4.0严 ， 200贬AAC SERVO MOTOR SGMCS-04C3A11O/N 9271316-1S/N DD 9964567890012 iwinwiiii YASKAWA ELECTRIC CORPORATION JAPAN1-#1.1产品的确认1-51.1产品的确认1.1.3伺服单元的铭牌30W5. Ok*机型适用电源生产编号6. OkW15. OkW机型SERVOPACKSGDif-3OADAYASKAWA ELECTRIC MADE Ih JAP AMS/N 412808-15-1伺服单元型号性筒VOLTS200-230VOLTS0-230Hzeo/

5、 71;oPHASE3PHASE3AMPS24.8AMPSis eKU (MP)3 .0 (4 .0)AC-OUTPUT适用电机 容易1-#1.2产品各部分的名称1.2.1伺服电机各部分的名称1.2产品各部分的名称1.2.1伺服电机各部分的名称(1) SGMAH/SGMPH型(不带减速机不带制动器时)SGMAH 型SGMPH 型1.2产品各部分的名称1.2产品各部分的名称(2) SGMGH/SGMSH/SGMDH(不带减速机不带制动器时)1.2 产品各部分的名称1.2产品各部分的名称电机连接袂从箭头A面看1.2产品各部分的名称1.2产品各部分的名称1.2.2伺服单元各部分的名称(1) 30W 5.

6、 OkW 机型电池盒在使用juedui值编码器时，可容纳备用 电池。请参照“ 5. 8 juedui值编码器用电池 ” “ B.4.3电池的使用方法 ” “ B.4.4电池的更换 ” 打开前盖的状态YASKAWA

SERVOPACK<模拟量监视用连接器(CN5)可通过使用专用电缆来查看电机的转

速和扭矩指令值.请参照“5.8.3模拟监视用电缆”*9

5模拟量监视”电池用连接器(CN8)连接绝对值编码器用备用电池的连接 器.请参照“5.8

8绝对值编码器用电池” “8.4.3电池的便使用方法”

-8.4.4电池的更换” 面板显示器通过5位效的7段LED来显示伺服的状态. 警报编号以及用户

7、参数的输入.“7.1.2键名称及功能” YASKAWA SGMMy前盖型号请参照“2.1伺服单元型号的判别方法

” 面板操作器充电指示灯在主电路电源接通后点亮.电源关闭后,在主电路蓄电池中仍残留有电荷时点亮.

此时请勿触摸伺服单元。主电路电源端子主电路电源输入用端子。

请参照“6.1主电路的配线” 控制电源端子控制电源输入用端子。tn参照“6.1主电路的配线”

再生电阻连接端子外接再生电阻器的连接端子.请参照“6.

5再生电阻器的连接” 伺服电机连接端子伺服电机电源拔(动力拔)的连接端子

请参照“6.1主电路的配线” 接地端子为防止触电的保护接地端子.请务必连接.

8、请参照“6.1主电路的配线” O O W O OLILZi A2LKLKLJO noBI B2呵 u OV

OV5色(=3面板键设定用户参数时使用。请参照(7.1.2键名称及功能)通电指示灯

在控制电源接通时点亮PC (个人电脑)显示器数字操作器用连接器(CN3) 与PC

(个人电脑)通讯或连接数字操作器时使用,请参也“5.8.1PC(个人电脑)连接电AT“5.8

2数字操作器” 输入输出信号用连接器(CN1) 为指令输入信号或顺序输入输出信号用的 连接端子.请参照“6

3输入输出信号的配线”铭牌(侧面)标有伺服单元的型号与额定技术参数的铭请参照

9、“1.1.3伺服单元的铭牌”编码器用连接器(CN2)连接装配在伺服电机上的编码器的连接器。

请参照2与编码器的配线” DC电抗器的连接端子7

有关电抗器的连接.请参照“6.4.8电源高谐波抑制用DC电抗器”

1.2产品各部分的名称1.2.2伺服单元各部分的名称(2) 6. OkW 15. OkW

机型1.2产品各部分的名称1.2产品各部分的名称型号PC(个人电脑)监视器/数字操作器用连

接器(CN3)充电指示灯-控制电路端子*通电指示灯面板操作器SERVOPACK200V>

SG04!Ver.11YASKAWACM3>CN8面坝显不器电池用连覆器(CN8)电池盒模拟曲线用连&

10、#187; (CN5)面板开关xrx编码器用连接器(CN2)输入输出信号用连接器(CN1)*11 L L2 L L3 I B I L B2 0 U

LV L W0mXIX<铭牌(侧面)IB1.2产品各部分的名称主电路电源端子(L1L2L3)伺服电机连接端子(U. V. W)

接地端子 再生电阻连接端子(B1

B2)*控制电路与再生电阻连接端子的接线板位置因屯号而异有关各自的详细内容,请参照“第4章

伺服单元的规格与外形图” SGDM-60ADA, 75ADA :请参照 4.7.7. 4.9.1SGDM-1AADA. 1EADA :请参照 4.7.8.

4.9.213机器构成图1

11、.3机器构成图下图所示为基本伺服系统的构成实例。1.3.1主电路为单相(100V,

200V)规格时电源单相 AC100/200V(注)有关DC电抗器的连接,请参照4.8电源高谐波抑

制用DC电抗器”配线用断路器用于保护电源线。它在出现过电流时切断电路。(请参照58.

9)噪音滤波器安装噪音滤波器以防止来自电源线的 外部噪音。(请参照5810)电磁接触器

打开/关闭伺服电源j使用亦请安装/浪涌抑制器.U(请参照5.811)SGDM-DCAD型 SGDM-nnADA型

SGDM-DDBD型 SGDM-DDBDA型 伺服单元i指令控制器数字操作器(

12、请参照5.8.2)SGMIZ1H型 伺服电机uV Z伺服电机主电路用电缆(请参照5.1.5.2)YASKABA

SWVOPACX SGDM-L2|31A :2|数字操作器连接电缆(请参照58.2) fC5=PC

(个人电脑)连接电缆(请参照581)再生电阻器 常豊豊 :子上连接外接(请参照5.8.

5)再生电阻器.(ir#照5.86)0输入输出信号用电缆PC(个人电脑)电磁接触器 打开/关闭制动器电源

使用时请安装浪涌抑制器(iff#照58.11)替制动器电源O(请参照5刀门编码器电缆(请参照5.4.5.

5)1-1113机器构成图1.

13、3.2主电路为三相（200V）规格时1.3.2主电路为三相（200V）规格时1-1313机器构成图1-#13机器构成图电源三相AC200V R S T配线用断路器用于保护电源线“它在出现过电潦时切断电路。（请参照5 8 9）（注1）由于三相AC200V. 6KW以上的伺服单元主电路只有正侧端子因此谓不要连接1. 2的短路针。（注2）将外接再生电阻器连接到伺服电机时，请务必拆下伺服电机的82 B3端子间的导线后再进行连接（注3）有关DC电抗器的连接.谓参照“6 4 8电源高诺波抑制用DC电抗器” 1-#13机器构成图1-#13机器构成图噪音滤波器 安装噪音建波

14、器以防止来自电源线的 外部噪音。（请参照5.8 10）电磁接触器 打开/关闭伺服电源.呀丫使用时请安也（浪涌抑制SGDM-DDAD 型 SGDM-DDADA 型 伺服单元再生电阻器再生容不足时. 在B1-B2端子上连接 外接再生电阻器”（讖参照5 8 6）电磁接触器 打开/关闭制动器电源使用时请安装浪 涌抑制3L（谓参照5 8.11）制动器电源 在伺服电机带有 制动器时使用。（in#照5.8. 5）数字操作器（谓参照5. 8 2）数字操作器连接电缆（请参照5.8 2）u>=PC（个人电脑）连接电缆（请参照58 1）J PC（个人电脑）指令控制器（请参

15、照5. 8. 11）（注1）（注3）厂编码器电缆i（请参照5. 4. 5. 5）输入输出信号用电缆5.K&HSAeST ucB3V ?Vc'；伺服电机主电路用电缆（谓参照5. 1. 5 2）SGMLIH 型伺服电机1-#13机器构成图1.3.3与SGMCS型伺服电机连接电源配线用断路器 用于保护电源线。它在出现过电流时 切断电路。（请参照5. 8. 9）噪音滤波器 安装噪音滤波器以防止来自电源线的 外部噪音。（请参照5.8 10）单相或者三相AC100/200VR T1SGDM-ADA 型伺服单元（注）有关DC电抗器的连接，请参照"6 4 8电源高谱波抑制用

16、DC电抗器”-再生电阻器 再生容疑不足时.在BT2端 子上连接外接 再生电阻器。（请参照5 8 6）（谓参照57）、YAMAWASGDM 数字操作器连接电缆J（请参照5 8 2）电磁接触器 打开/关闭伺服电源。使用时谓 安装浪淹 抑制獭（请参照 5 8 11）8818.8.MML1_ |sL2 31 A 2BU — v A wls数字操作器（请参照5 8. 2）7PC（个人电脑）指令控制器铭牌J 卜编码器电缆J（请参照5. 4, 5

5) 1-15第1章概要1.4.1北美安全标准 (UL CSA) 1.4适合标准z-

ii系列伺服驱动装置对应于以下海外标准。1.4.1北

17、美安全标准 (UL, CSA) S也sLISTED型号ULe,标准(UL File

No.)CSA吃标准认定机构伺服单元SGDMUL508C(E147823)CSA C22.2No. 14UL伺服电机 SGMAH SGMPH

SGMGH SGMSH SGMDH SGMCSUL1004(E165827)CSA C22.2 No. 100 1 Underwriters Laboratories Inc* 2

Canadian Standards Association.1.4.2欧洲指令型号低电压指令EMC指令认定机构EMIEMS伺服单元

SGDMEN50178伺服电机 SGMAH SGMPH SG

18、 MGH SGMSH SGMDH SGMCSIEC60031-1IEC60034-5IEC60034-8IEC60034-9EN55011class A group

1EN50082-2 或者 EN61000-6-2Ttiv PS4* TI ; V Product Services

GmbH (注) 有关设置条件请参照"6.4.2抗干扰配线"。由于伺服单元与伺服电机属于内部

安装机器因此必须进行机械方面的认证。1-171.5 SGDM型功能对应表1.5

SGDM型功能对应表由于形式和软件版本不同, SGDM熨中迅加的功能分以下类。SGDM- D型 SGDM-

DASGDM- DA型 (软件版本

19、在32以上) 诸参照下表对照伺服单元是否对应您所使用的功能。其他的也同样使用。机能项目内容S

GDM-参照 D DA DA 软件版本在 32以上对应容量等级30W 3. OkWOOO30W 15.

OkWXO速度前馈功能位代控制模式时.通过速度指令输入端口 (V- REF)

输入模拟试电爪指令来给足速度前馈指令。XOO9.4.3外部转矩限制+基于模拟呈 电压指令的转矩限制/P-

CL信号和/N-CL信号仅在ON时.输入模拟载 电压指令.使转矩限制功能有效.XOO8.

9.4输入信号的极性反转功能反转顺控用输入信号的有效逻辑的极性.XOO7.

3.2输出信号的极性反转功能反转顺控用输出信号的有效逻辑的极性。OO7.

3.3旋转圈数上限值的设定使用juedui值编码器时.设定旋转圈数 (多旋转) 数据的上限值XOO8.4.

7【旋转圈数上限值不一

