

SHD-02G-3C4-A11D-33台湾锐力REXPOWER电磁阀

产品名称	SHD-02G-3C4-A11D-33台湾锐力REXPOWER电磁阀
公司名称	厦门爱特斯机电有限公司
价格	.00/件
规格参数	
公司地址	厦门市集美区后溪镇珩山一里7号1702室（注册地址）
联系电话	13959767983 13959767983

产品详情

SWDH-04G-2B9B-D24D SWDH-04G-2B60B-D24D速度会影响高压泵的工作输出。为了克服这一缺陷，本实用新型试图利用单一的连续曲线构造出凸轮型线。为此，本实用新型的凸轮面包含彼此平滑衔接的两段凸轮型线，即升程型线和回程型线，升程型线和回程型线各自为一条连续的曲线，所述曲线可表示为下述型线函数
$$h = \frac{1}{2} \left[1 + \cos \left(\frac{e}{\alpha} \right) \right] \left[\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos \left(\frac{e}{\alpha} \right) \right] + \frac{1}{2} \left[1 - \cos \left(\frac{e}{\alpha} \right) \right] \left[\frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos \left(\frac{e}{\alpha} \right) \right]$$
 [0033]其中， 1 为最大凸轮升程； Q 、 C_2 、 C_3 、 C_4 、 C_5 、 C_6 为调节系数，其中升程型线的各调节系数可以与回程型线的各调节系数相同或不同； e 为沿凸轮旋转方向从升程或回程型线起点算起的凸轮相对旋转角； α 为升程或回程型线所占据的角度； h 为对应凸轮旋转角 0 位置处凸轮升程。在上面的公式的计算中， e 、 α 的单位均采用弧度。有关升程型线的上述参数请参看图3，图中的横坐标表示对于某一升程型线而言的转角 e ，纵坐标表示相应的凸轮升程 h ，图中的曲线表示升程型线中 e 与 h 的关系。对于预期的凸轮机构工作而言，其 1 、 d 是给定的，对应于每一转角 e 的凸轮升程 h 也有大体上的要求。因此，在设计凸轮型线时，要通过调节各个系数 C_2 、 C_3 、 C_4 、 C_5 、 C_6 ，来使得对应于每一转角 e 的凸轮升程 h 大体上符合凸轮机构的工作需求，同时尽可能抑制或消除速度突变和加速度跳跃。由于该型线函数功能比较强大，通过设置不同的参数后，型线曲线会有很大变化，可以满足很多种设计要求。图4-6中示出了根据上述型线函数设计出的几个凸轮型线。图4是根据上述公式设计的本实用新型的凸轮与根据一种现有技术的凸轮升程比较曲线图。图中曲线1表示根据现有技术的凸轮机构的从动滚轮的升程，曲线2、3、4表示根据本实用新型的一种凸轮机构的从动滚轮的升程。

台湾锐力REXPOWER电磁阀部分型号如下：

SHD-02G-3C2-A22D-33 SHD-02G-3C3-A22D-33 SHD-02G-3C4-A22D-33

SHD-02G-3C5-A22D-33 SHD-02G-3C6-A22D-33 SHD-02G-3C9-A22D-33

SHD-02G-3C7-A22D-33 SHD-02G-3C8-A22D-33 SHD-02G-3C10-A22D-33

SHD-02G-3C12-A22D-33 SHD-02G-2D2-A22D-33 SHD-02G-2D3-A22D-33

SHD-02G-3C11-A22D-33 SHD-02G-3C40-A22D-33 SHD-02G-3C60-A22D-33

SHD-02G-2D8-A22D-33 SHD-02G-2B10A-A22D-33

SHD-02G-2B2-A22D-33 SHD-02G-2B3-A22D-33 SHD-02G-2B8-A22D-33

SHD-02G-2B2B-A22D-33 SHD-02G-2B3B-A22D-33 SHD-02G-2B4B-A22D-33

SHD-02G-2B2S-A22D-33 SHD-02G-2B3S-A22D-33 SHD-02G-2B2A-A22D-33