

SIEMENS西门子 中国松原市智能化工控设备代理商

产品名称	SIEMENS西门子 中国松原市智能化工控设备代理商
公司名称	浔之漫智控技术(上海)有限公司
价格	.00/件
规格参数	西门子:代理经销商 模块:全新原装 假一罚十 德国:正品现货 实体经营
公司地址	上海市松江区石湖荡镇塔汇路755弄29号1幢一层 A区213室
联系电话	15801815554 15801815554

产品详情

变量 ActivateRecoverMode V2ActivateRecoverMode 变量确定错误响应方式。 Error 参数指示是否存在错误处于未决状态。当错误不再处于未决状态时，Error = FALSE。 ErrorBits 参数显示发生的具体错误。参数 ErrorBits V2如果多个错误同时处于待决状态，将通过二进制加法显示 ErrorBits 的值。例如，显示ErrorBits = 0003h 表示错误 0001h 和 0002h 同时处于待决状态。在手动模式下，PID_Compact 使用 ManualValue 作为输出值。Errorbits = 10000h 除外。ErrorBits(DW#16#...)说明0000 没有任何错误。0001 参数“Input”超出了过程值限值的范围。Input > Config.InputUpperLimit 或 Input < Config.InputLowerLimit如果在错误发生前自动模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 保持自动模式。如果在错误发生前预调节或jingque调节模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 切换到Mode 参数中保存的工作模式。ErrorBits(DW#16#...)说明0002 参数“Input_PER”的值无效。请检查模拟量输入是否有处于未决状态的错误。如果在错误发生前自动模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 输出组态的替换输出值。当错误不再处于未决状态时，PID_Compact 切换回自动模式。如果在错误发生前预调节或jingque调节模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 切换到Mode 参数中保存的工作模式。0004 jingque调节期间出错。过程值无法保持振荡状态。如果在错误发生前 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 取消调节并切换到 Mode 参数中保存的工作模式。0008 预调节启动时出错。过程值过于接近设定值。启动jingque调节。如果在错误发生前 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 取消调节并切换到 Mode 参数中保存的工作模式。0010 调节期间设定值发生更改。可在 CancelTuningLevel 变量中设置允许的设定值波动。如果在错误发生前 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 取消调节并切换到 Mode 参数中保存的工作模式。0020 jingque调节期间不允许预调节。如果在错误发生前 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 保持在jingque调节模式。0080 预调节期间出错。未正确组态输出值限制或过程值未按预期响应。请确保：

输出值的限值已正确组态且匹配控制逻辑。可以更改输出值，使过程值接近设定值。输出值在预调节之前不受相应输出值限值的限制。示例：在正常控制逻辑和低于设定值的过程值条件下，输出值在预调节启动前不得达到上限。

在预调节启动之前，过程值未显示出强烈的振荡。要在自动模式下启动预调节，建议在 ModeActivate 的上升沿同时执行所需的设定值更改。这可以防止输出值在设定值更改和预调节启动之间遇到限制。此外，也可以通过从手动模式或“非活动”模式启动来实现。如果在错误发生前 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 取消调节并切换到 Mode 参数中保存的工作模式。0100

jingque调节期间的错误导致生成无效参数。如果在错误发生前 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 取消调节并切换到 Mode 参数中保存的工作模式。0200

参数“Input”的值无效：值的数字格式无效。如果在错误发生前自动模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 输出组态的替换输出值。当错误不再处于未决状态时，PID_Compact 切换回自动模式。如果在错误发生前预调节或jingque调节模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 切换到 Mode 参数中保存的工作模式。0400 输出值计算失败。请检查 PID

参数。如果在错误发生前自动模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 输出组态的替换输出值。当错误不再处于未决状态时，PID_Compact

切换回自动模式。如果在错误发生前预调节或jingque调节模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 切换到 Mode 参数中保存的工作模式。0800 采样时间错误：未在周期中断 OB

的采样时间内调用 PID_Compact。建议在无条件的循环中断 OB 中调用 PID_Compact，并通过 Mode 参数处的工作模式将其激活或停用。有条件调用或 OB1 中的调用会对控制质量产生负面影响。可以使用 CycleTime.EnMonitoring = FALSE 禁用对采样时间的监视。如果在错误发生前自动模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact

保持自动模式。如果在错误发生前预调节或jingque调节模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 切换到 Mode 参数中保存的工作模式。如果在使用 PLCSIM

进行仿真期间出现该错误，请参见使用 PLCSIM 仿真 PID_Compact V2 (页 81) 下的说明。217指令10.1 PID_CompactPID 控制功能手册, 11/2022, A5E35300232-AFErrorBits(DW#16#...)说明1000

参数“Setpoint”的值无效：值的数字格式无效。如果在错误发生前自动模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact

输出组态的替换输出值。当错误不再处于未决状态时，PID_Compact

切换回自动模式。如果在错误发生前预调节或jingque调节模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 切换到 Mode 参数中保存的工作模式。10000 ManualValue

参数的值无效。值的数字格式无效。如果在错误发生前 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 会将 SubstituteOutput 用作输出值。在 ManualValue 中指定有效值后，PID_Compact

便会将其作为输出值。20000 变量 SubstituteOutput 的值无效。值的数字格式无效。PID_Compact 使用输出值下限作为输出值。如果在错误发生之前自动模式已激活，ActivateRecoverMode = TRUE

且错误不再处于未决状态，则 PID_Compact 切换回自动模式。40000 Disturbance

参数的值无效。值的数字格式无效。如果在错误发生前自动模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 Disturbance 将设置为零。PID_Compact

保持自动模式。如果在错误发生前预调节或jingque调节模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact 切换到 Mode 参数中保存的工作模式。如果当前阶段中的 Disturbance 对输出值无影响，则

不会取消调节在调试期间自动切换工作模式预调节或jingque调节成功后，将激活自动模式。下表显示了成功预调节期间 Mode 和 State 的更改方式。周期编号 Mode State 操作0 4 4 设置 Mode = 11 1 4 设置 ModeActivate = TRUE1 4 1 State 的值保存在模式参数中启动预调节功能n 4 1 预调节成功完成n 3 3

启动自动模式PID_Compact 将在出现错误时自动切换工作模式。下表显示了出现错误的预调节期间 Mode 和 State 的更改方式。周期编号 Mode State 操作0 4 4 设置 Mode = 11 1 4 设置 ModeActivate = TRUE1 4 1 State

的值保存在模式参数中启动预调节功能n 4 1 取消预调节n 4 4 启动手动模式如果 ActivateRecoverMode = TRUE，将激活保存在 Mode 参数中的工作模式。开始预调节和jingque调节时，PID_Compact 已将 State

的值保存在 Mode 输入/输出参数中。因此 PID_Compact 会切换到调节开始时工作模式。如果 ActivateRecoverMode = FALSE，系统将切换到“未激活”工作模式。

保持自动模式。如果在错误发生前预调节或jingque调节模式已激活且 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact

自动模式注意您的系统可能已损坏。如果 ActivateRecoverMode = TRUE，则 PID_Compact

保持自动模式，即使出现错误或超过过程限值。这可能损坏您的系统。必须组态受控系统在出现错误时

如何作出响应以避免系统损坏。ActivateRecoverMode说明FALSE PID_Compact将在出现错误时自动切换到“未激活”模式。只能通过Reset的下降沿或ModeActivate的上升沿激活控制器。TRUE如果在自动模式下频繁出现错误，则该设置会对控制响应产生负面影响，这是由于发生每个错误时，PID_Compact在计算的输出值和替代输出值之间切换导致。这种情况下，检查ErrorBits参数并消除错误原因。如果发生一个或多个下列错误，则PID_Compact停留在自动模式下：0001h：参数“Input”超出了过程值限值的范围。0800h：采样时间错误4000h：参数Disturbance的值无效。218PID控制功能手册, 11/2022, A5E35300232-AF指令10.1

PID_CompactActivateRecoverMode说明如果发生一个或多个下列错误，PID_Compact切换到“带错误监视的替代输出值”模式：0002h：Input_PER参数的值无效。0200h：Input参数的值无效。0400h：输出值计算失败。1000h：Setpoint参数的值无效。如果发生下列错误，PID_Compact将切换到“带错误监视的替代输出值”模式，并将执行器移至Config.OutputLowerLimit：20000h：变量SubstituteOutput的值无效。值的数字格式无效。此特性与SetSubstituteOutput无关。当错误不再处于未决状态时，PID_Compact切换回自动模式。

预调节和jingque调节ActivateRecoverMode说明FALSE PID_Compact将在出现错误时自动切换到“未激活”模式。只能通过Reset的下降沿或ModeActivate的上升沿激活控制器。TRUE如果发生下列错误，PID_Compact将保持在激活模式：0020h：jingque调节期间不允许预调节。以下错误将被忽略：10000h：ManualValue参数的值无效。20000h：变量SubstituteOutput的值无效。出现其它错误时，PID_Compact将取消调节并切换到调节开始时的模式。变量Warning

V2如果多个警告同时处于待决状态，将通过二进制加法显示Warning变量值。例如，显示警告0003h表示警告0001h和0002h同时处于待决状态。Warning(DW#16#....)说明0000无警告处于待决状态。0001预调节期间未发现拐点。0004设定值被限制为组态的限值。0008在所选计算方法中未定义所有必要的受控系统属性。而是使用TIR.TuneRule = 3方法计算PID参数。0010由于Reset = TRUE或ManualEnable = TRUE，无法更改工作模式。0020调用OB的循环时间会限制PID算法的采样时间。通过缩短OB循环时间来改进结果。0040过程值超出其警告限值之一。