

SIEMENS西门子 中国宣城市智能化工控设备代理商

产品名称	SIEMENS西门子 中国宣城市智能化工控设备代理商
公司名称	浔之漫智控技术(上海)有限公司
价格	.00/件
规格参数	西门子:代理经销商 模块:全新原装 假一罚十 德国:正品现货 实体经营
公司地址	上海市松江区石湖荡镇塔汇路755弄29号1幢一层 A区213室
联系电话	15801815554 15801815554

产品详情

参数视图中的在线监视值可直接在参数视图中监视 CPU

中工艺对象参数当前采用的值（监视值）。要求 需要有在线连接。工艺对象已下载到 CPU 中。程序执行处于激活状态（CPU 处于“RUN”模式）。工艺对象的参数视图已打开。步骤1. 单击启动监视。一旦参数视图在线，将额外显示以下各列：- 比较结果 - PLC 起始值 - 监视值 - 修改值 - 选择用于传输“监视值” (Monitor value) 列显示了 CPU 上的当前参数值。各附加列的含义：请参见参数表 (页 52) 2. 再次单击 停止监视。显示所有仅在线时可用的列以橙色背景显示：浅橙色单元格中的值可以更改。背景为深橙色的单元格中的值无法更改。更改值的显示格式通过工艺对象的参数视图表行中的快捷菜单，可以选择值的显示格式。无论是在线模式还是离线模式，均可更改下列值的显示格式：项目起始值 PLC 起始值 最大值 最小值 快照 监视值 默认值 修改值设定的显示格式应用于表行的所有值。可更改值的下列显示格式：默认 (Default) 十六进制 (Hex) 八进制 (Octal) 二进制 (Bin) 十进制 (+/-) (Dec (+/-)) DEC根据参数视图中选择的参数，只能选择支持的显示格式。要求 工艺对象的参数视图已打开。步骤要更改值的显示格式，请按照以下步骤操作：1. 选择一个或多个要更改显示格式的表行。2. 在快捷菜单中选择“显示格式”命令。3. 选择所需的显示格式。说明要更改多个表行中某一特定数据类型的显示格式，请将参数视图按该数据类型进行排序。然后按住

组态 PID_Compact 版本 V2 及更高版本版本 V2

及更高版本的基本设定在巡视窗口或组态窗口的“基本设置” (Basic settings)

下，组态工艺对象“PID_Compact”的以下属性：物理量 控制逻辑 复位后的启动行为

设定值（仅在巡视窗口中）过程值（仅在巡视窗口中）输出值（仅在巡视窗口中）设定值、过程值和输出值只能在程序编辑器的巡视窗口中组态设定值、过程值和输出值。为每个值选择一个源：背景 DB使用背景数据块中保存的值。必须通过用户程序在背景 DB 中更新值。指令中不应有值。可通过 HMI 进行更改。指令使用与指令相连的值。每次调用指令时都会将值写入背景数据块。无法通过 HMI

进行更改。物理量在“控制器类型”(Controller type)组中，为设定值和过程值选择测量单位和物理量。设定值和过程值将以该测量单位显示。控制逻辑通常，可通过增大输出值来增大过程值。这种做法称为常规控制逻辑。PID_Compact

不使用负比例增益。要在输出值增大时使过程值减小，请选中复选框“反转控制逻辑”(Invert control logic)。示例 打开排泄阀将使容器盛装物的液位降低。增加冷却能力将使温度降低。启动特性1. 要在 CPU 重启后切换到“未激活”模式，请清除“在 CPU 重启后激活模式”(Activate Mode after CPU restart)复选框。要在 CPU 重启后切换到“模式”(Mode)参数中保存的工作模式，请选中“在 CPU 重启后激活模式”(Activate Mode after CPU restart)复选框。2. 在“将模式设置为”(Set Mode to)下拉列表中，选择要在完整下载到设备后启用的模式。完整下载到设备后，PID_Compact 以所选工作模式启动。以后每次重启时，PID_Compact都以上次保存在“模式”(Mode)中的模式启动。示例您已选中“在 CPU 重启后激活模式”(Activate Mode after CPU restart)复选框和“将模式设置为”(Set Mode to)列表中的“预调节”(Pretuning)

条目。完整下载到设备后，PID_Compact 以“预调节”(Pretuning)模式启动。如果预调节仍处于激活状态，则 PID_Compact 在 CPU 重启后再次以“预调节”(Pretuning)模式启动。如果预调节已成功完成并且自动模式处于激活状态，则 PID_Compact 在 CPU 重启后以“自动模式”(Automatic mode)启动。步骤要定义固定设定值，请按以下步骤操作：1. 选择“背景 DB”(Instance DB)。2. 输入一个设定值，例如 80 ° C。3.

删除指令中的任何条目。要定义可变设定值，请按以下步骤操作：1. 选择“指令”(Instruction)。2. 输入保存设定值的 REAL 变量的名称。可通过程序控制的方式来为该 REAL

变量分配变量值，例如，采用时间控制的方式来更改设定值。如果直接使用模拟量输入值，则 PID_Compact

会将该模拟量输入值标定为物理量。如果要预先处理一下该模拟量输入值，则需要编写一个处理程序。例如，过程值与模拟量输入值并不成正比。

经过处理的过程值必须为浮点格式。步骤要使用未经处理的模拟量输入值，请按以下步骤操作：1.

在下拉列表“Input”中选择条目“Input_PER”。2. 选择“指令”(Instruction)作为源。3.

输入模拟量输入的地址。要使用经过处理的浮点格式的过程值，请按以下步骤操作：1.

在下拉列表“Input”中选择条目“Input”。2. 选择“指令”(Instruction)作为源。3.

输入变量的名称，用来保存经过处理的过程值。PID_Compact

提供三个输出值。执行器将决定要使用的输出值。

Output_PER通过模拟量输出触发执行器，使用连续信号(如 0...10V、4...20mA)进行控制。

Output例如，由于执行器响应是非线性的，因而需要通过用户程序来处理输出值。

Output_PWM通过数字量输出控制执行器。脉宽调制可产生最短 ON 时间和最短 OFF 时间。