

机器人抓手结构名称 南通机器人抓手 常熟吉玛泰克自动化

产品名称	机器人抓手结构名称 南通机器人抓手 常熟吉玛泰克自动化
公司名称	吉玛泰克自动化工程（常熟）有限公司
价格	面议
规格参数	
公司地址	江苏省常熟市古里镇通华路1号2幢
联系电话	15995926117 15995926117

产品详情

电动快速更换器

EQC 提供电动快速更换器用于需要自动更改抓持部件的应用。

该系统包含一个主动部件 (A侧) 和一块被动机械工具板 (B侧)。

主动部件通常连接到机器人的腕上，机器人抓手夹具，一个或多个法兰连接到可互换抓持部件上。

? 全自动版本。

? 即插即用系统。

? 设计用于带有协作机器人的应用。

? 可选 ISO 9409 法兰与机器人直接连接。

? 带 8 针脚 M8x1 连接器的电源线，机器人快换抓手，长度 200 毫米。

? 24 伏直流低压电源。

? 用于气动用户的zui多 6 个连接。

? 可选电动连接可以在中心通孔中定位

吸盘/聚氨酯

聚氨酯波纹管吸盘 VG.IS35P

- ? 非常适合处理不平整和粗糙的表面
- ? 高柔韧性：宽而薄的唇口可以适应不平整的表面
- ? 双硬度聚氨酯材料，机器人抓手结构名称，30/60 肖氏硬度
- ? 耐磨性良好

技术数据

材料 PU30/60

在不同真空度下与表面垂直的提升力 [N]-20 kPa (12.9) -60 kPa (33.4) -90 kPa (42.3)

在不同真空度下与表面平行的提升力 [N]-20 kPa (13) -60 kPa (30) -90 kPa (34)

体积 4.2[cm³]

zui小曲线半径16mm

zui大垂直移动距离9.5mm

吸盘质量4.1g

真空泵 / EJ-BA

EJ-BA-MEDIUMX2

- ? 非常适合分散应用
- ? 吸气流速和压缩空气消耗量之间的比率高
- ? 可以集成在夹持点附近，南通机器人抓手，质量轻
- ? G3/8" 真空端口
- ? 辅助真空端口，用于 G1/8" 系统的可能吹扫或监控
- ? 提供双级和三级 EJ-MEDIUM 盒 (EJ-LP、EJ-HF 和 EJ-HV)

应用示例

典型应用

- ? 搬运密封件，如玻璃和金属部件 (EJ-HV)
- ? 包装（装箱机、纸箱包装机）（EJ-HF、EJ-LP）
- ? 塑料（模塑）
- ? 自动、

机器人抓手结构名称-南通机器人抓手-常熟吉玛泰克自动化由吉玛泰克自动化工程（常熟）有限公司提供。吉玛泰克自动化工程（常熟）有限公司是一家从事“机械手前端治具，真空系列，传感器，机电一体化组件”的公司。自成立以来，我们坚持以“诚信为本，稳健经营”的方针，勇于参与市场的良性竞争，使“吉玛泰克自动化工程”品牌拥有良好口碑。我们坚持“服务至上，用户至上”的原则，使吉玛泰克在气动工具中赢得了客户的信任，树立了良好的企业形象。

特别说明：本信息的图片和资料仅供参考，欢迎联系我们索取准确的资料，谢谢！