

东莞力士乐伺服驱动器出现报警F8069怎样维修

产品名称	东莞力士乐伺服驱动器出现报警F8069怎样维修
公司名称	东莞市腾川自动化设备有限公司
价格	.00/台
规格参数	
公司地址	东莞市凤岗镇天众电子市场七楼708B、709B号
联系电话	15889761002 15817673762

产品详情

东莞力士乐伺服驱动器出现报警F8069怎样维修，力士乐驱动器报警F8060维修（INDRAMAT伺服驱动器维修、功率驱动模块维修、电源模块维修）力士乐维修系列型号及故障：REXROTH力士乐伺服驱动器维修系列：DSC3.1系列、DKR系列、DKC系列、DDS系列、DKS系列；TVD系列、TDA系列、TDM系列；出现报警的原因通常有以下几种：编码器电缆连接不良或脉冲编码器本身不良。外部位置检测器信号出错。速度控制单元的检测回路不良。电动机与机械间的间隙太大。伺服驱动器上的7段数码管报警FANUC系列、 / i系列数字式交流伺服驱动器通常无状态指示灯显示，驱动器的报警是通过驱动器上的7段数码管进行显示的。根据7段数码管的不同状态显示，可以指示驱动器报警的原因。伺服驱动器故障原因：示波器检查驱动器的电流监控输出端时，发现它全为噪声，无法读出故障原因：电流监控输出端没有与交流电源相隔离处理方法：可以用直流电压表检测观察。故障：电机在一个方向上比另一个方向跑得快，故障原因：电机的相位搞错。处理方法：检测或查出正确的相位。故障原因：在不用于测试时，测试偏差开关打在测试位置。处理方法：将测试偏差开关打在偏差位置。故障原因：偏差电位器位置不正确。处理方法：重新设定。故障：电机失速故障原因：速度反馈的极性搞错。处理方法：a.如果可能，将位置反馈极性开关打到另一位置。如使用测速机，将驱动器上的TACH+和TACH-对调接入。如使用编码器，将驱动器上的ENC A和ENC B对调接入。如在HALL速度模式下，将驱动器上的HALL-1和HALL-3对调，再将Motor-A和Motor-B对调接好。故障原因：编码器速度反馈时，编码器电源失电。处理方法：检查连接5V编码器电源。确保该电源能提供足够的电流。如使用外部电源，确保该电压是对驱动器信号地的。故障：LED灯是绿的，但是电机不动1.故障原因：一个或多个方向的电机禁止动作。处理方法：检查+INHIBIT和-INHIBIT端口。故障原因：命令信号不是对驱动器信号地的。处理方法：将命令信号地和驱动器信号地相连。故障：上电后，驱动器的LED灯不亮故障原因：供电电压太低，小于小电压值要求。处理方法：检查并提高供电电压。故障：当电机转动时，LED灯闪烁1.故障原因：HALL相位错误。处理方法：检查电机相位设定开关是否正确。