

西门子PLC模块贵州代理商

产品名称	西门子PLC模块贵州代理商
公司名称	浔之漫智控技术（上海）有限公司
价格	.00/件
规格参数	品牌:西门子 型号:模块 原装:全新
公司地址	上海市松江区石湖荡镇塔汇路755弄29号1幢一层A区213
联系电话	18717946324 18717946324

产品详情

西门子PLC模块贵州代理商

本公司销售西门子自动化产品，全新原装，质量保证，价格优势

西门子PLC,西门子触摸屏，西门子数控系统，西门子软启动，西门子以太网

西门子电机，西门子变频器，西门子直流调速器，西门子电线电缆

我公司大量现货供应，价格优势，品质保证，德国原装进口

OOP 常数 (0 到 7) BYTEPID 回路指令 (包含比例积分微分回路) 是用来进行 PID 运算但是可以进行这种 PID 运算的前提条件是逻辑堆栈栈顶 (TOS) 值必须为该指令有两个操作数TABLE 和 LOOP 其中TABLE 是回路表的起始地址LOOP 是回路号可以是 0 到 7 的整数在程序中*多可以用 8 条PID 指令如果两个或两个以上的 PID 指令用了同一个回路号那么即使这些指令的回路表不同这些 PID 运算之间也会相互干涉产生不可预料的结果.回路表包含 9 个参数用来控制和监视 PID 运算这些参数分别是过程变量当前值 (PVn) 过程变量前值 (PVn-1) 给定值 (SPn) 输出值 (Mn) 增益 (Kc) 采样时间 (Ts) 积分时间 (TI) 微分时间 (TD) 和积分项前值 (MX)为了让 PID 运算以预想的采样频率工作PID 指令必须用在定时发生的中断程序中或者用在主程序中被定时器所控制以一定频率执行采样时间必须通过回路表输入到 PID 运算中使用 STEP 7-Micro/WIN 32 中的 PID 向导STEP 7 – Micro/WIN 32 提供了 PID 向导指导你定义一个闭环控制过程的 PID 算法选择菜单命令Tools> Instruction Wizard 然后从指令向导窗口中选择 PID 指令PID 算法PID 控制器调节输出保证偏差 (e) 为零使系统达到稳定状态偏差 (e) 是给定值 (SP) 和过程变量 (PV) 的差PID 控制的原理基于下面的算式输出 M (t) 是比例项积分项和微分项的函数其中M(t) PID 回路的输出是时间的函数

K_c PID 回路的增益 e PID 回路的偏差 (给定值与过程变量之差) $M_{initial}$ PID 回路输出的初始值
为了让数字计算机处理这个控制算式连续算式必须离散化为周期采样偏差算式才能用来计算输出值
数字计算机处理的算式如下其中 M_n 在第 n 采样时刻 PID 回路输出的计算值 K_c PID 回路增益
 e_n 在第 n 采样时刻的偏差值 e_{n-1} 在第 $n-1$ 采样时刻的偏差值 (偏差前项) K_I 积分项的比例常数
 $M_{initial}$ PID 回路输出的初值 K_D 微分项的比例常数从这个公式可以看出积分项是从第 1 个采样周期到当前采样周期所有误差项的函数
微分项是当前采样和前一次采样的函数比例项仅是当前采样的函数在数字计算机中不保存所有的误差项其实也不必要