

7.????????????????

8.??

9.????????????????????????????

10.??/??

11.????????????????????

12.????????????????????????????

13.????????????74/150EEC????(1)?88/150EEC????(2)????88/150EEC??(2)???

14.????????????????????

15.??15°????????????

-???

-???????

—??

-????????????????????????

-???????

?????????

-????????????????????????

? ????????????

??(????????????????????????????????????)????????????????????????????????????

C???????????

?????(Machinery Directive)(2006/42/EC)??(EHSR)??

???????????:

CE?????????

1.??????

??????????

3.????????????

4.????????????

5.???????

6.?????????

7.???CE????????

????????????????????????????????

????????????????????EMC????EMC????????????????????EMI????EMI????????????CE????
??????????

???CE????????

??

2.????(????CE????????CE?)????????????????????????????????

3.??

??CE????????????

??CE????????????????????????????????PCB????????????????????????????

适用德国安全法规进行检测 GS为了确保前述CE标志 (CE Marking) 认证实施过程中的4项要求得以满足，欧盟法律要求位于30个EEA 盟国境外的制造商必须在欧盟境内一家欧盟授权代表（欧盟授权代理）（Authorized Representative），以确保产品投放到欧洲市场后，在流通过程及使用期间产品“安全”的一贯性；技术文件（Technical Files）必须存放于欧盟境内供监督机构随时检查；对被市场监督机构发现的不合CE要求的产品、或者使用过程中出现事故但是已加贴CE标签的产品，必须采取补救措施。（比如从货架上暂时拿掉，或从市场中永久地撤除）；已加贴CE标签之产品型号在投放到欧洲市场后，若遇到欧盟有关的法律更改或变化，其后续生产的同型号产品也必须相应

地加以更改或修正，以便符合欧盟新的法律要求。d. 安全设计文件（关键结构图，即能反映爬申距离、间隙、绝缘层数和厚度的设计图）。若 $RI=0$ 、 $SM2=1$ ，则只有停止位为1时，才有上述结果。若 $RI=0$ 、 $SM2=1$ ，且停止位为0，则所接数据丢失。若 $RI=1$ ，则所接收数据丢失。无论出现那种情况，检测器都重新检测RXD的负跳变，以便接收下一帧。方式方式3方式2和方式3是9位异步串行通信，一般用在多机通信系统中或奇偶校验的通信过程。在通讯中，TB8和RB8位作为数据的第9位，位SM2也起作用。方式2与方式3的区别只是波特率的设置方式不同。笔者本人遇到过这样一件事，一台水冷空调的风机电机(三相380V1.5kw，2极)用500V摇表测量电动机的绕组对外壳绝缘时，读数几乎接近零兆欧，但电动机照常运行，用钳形表测电机电流三相正常。但该电机外壳严重漏电，幸好水冷空调安装在高处，不易触及。停机打开电机检查，主要是绕组受潮，并未直接短路或接地，用万用表电阻档测量其相线对外壳电阻已经降低至7K Ω 。后烘干处理，至今正常使用。以上就是本人的一点工作经验总结，欢迎广大同行共同讨论学习。云段落】所以，此时漏电设备外壳带电，人摸到会发

生触电。当通过的电流超过漏电流动作值（一般为30mA）一样会动作，但是已对人产生危险。我们再看，当设备发生漏电时，会有一部分电流通过设备外壳流向地线。此时零序电流互感器内的火线和零线电流大小不相等，当它们的差值达到漏电开关动作值，漏电开关会动作。总结漏电开关是否动作，和外壳是否接地有很大的关系。接地线不允许直接绑在金属水管、煤气管上，必须要可靠接地。接地电阻原则上来讲越小越好，接地电阻4 Ω 以下即可到达国家标准。单极型线圈可以取代上图所示双极型线圈，运行时具有相同的步距角。上图中的两相单极型线圈在有些文献中也被称为四相步进电机，此时其转子极对数、齿数 N_r ，以及步距角 s 均与双极型线圈相同。本课程两相电机的定义符合式 $s=180^\circ/PN_r$ ，即将转子齿数和步距角 s 代入式 $s=180^\circ/PN_r$ ，如 $P=2$ ，则为两相电机，如 N_r 相同， $P=4$ ，步距角 s 只有1/2，则电机为四相电机，在此特别提请注意。两相步进电机现在应用广泛，实际电机的构造比图（PM双极型两相步进电机结构与运行原理）复杂，定子除采用叠片外，还有爪极结构，但基本原理可参考图（PM双极型两相步进电机结构与运行原理），图中所示的转子被称为PM型(永久磁铁或永磁式)转子，磁性圆柱的外表面形成转子磁极。