

?????--UL60065/UL62368

????--UL1082

???--UL1005

????--UL62368-1

??????--UL60335

?????--UL130

???--UL998

?????--UL499

???--UL507

??

一、什么实验室可以出具UL报告

实验室根据UL标准检测产品，测试合格后出具UL测试报告。不过值得注意的是，如果不符合这些标准，可能会撤销您的销售权限。

UL报告是由 ISO 17025标准认可的实验室出具的文件，确认您的商品已经过检测，并符合相应标准。

二、什么是UL

UL认证是美国商试验所（ Underwriter Laboratories Inc. ）作出的认证的简写。UL安全试验所是美国最大的，也是世界上从事安全试验和鉴定的较大的民间机构。

它是一个独立的、营利的、为公共安全做试验的专业机构。

三、办理UL报告流程

1、签订合同，填写申请表

2、提交产品资料(CDF清单、说明书、电路图等)

3、安排寄送样品到实验室

4、实验室收到样品后，安排测试测试合格

5、测试合格，出具UL检测报告

技术文件通常应包括下列内容：欧盟议会和欧盟理事会于2003年1月通过了RoHS指令，全称是The Restriction of the use of certain Hazardous substances in Electrical and Electronic Equipment，即在电子电气设备中限制使用某些有害物质指令，也称2002/95/EC指令，2005年欧盟又以2005/618/EC决议的形式对2002/95/EC进行了补充，明确规定了六种有害物质的限量值。将指令要求纳入设计考量

运动目标跟踪运动目标的跟踪，即通过目标的有效表达，在图像序列中寻找与目标模板最相似候选目标区位置的过程。简单说，就是在序列图像中为目标。运动目标的有效表达除了对运动目标建模外，目标跟踪中常用到的目标特性表达主要包括：视觉特征(图像边缘、轮廓、形状、纹理、区域)、统计特征(直方图、各种矩特征)、变换系数特征(傅里叶描绘子、自回归模型)、代数特征(图像矩阵的奇异值分解)等。除了使用单一特征外，也可通过融合多个特征来提高跟踪的可靠性，目前主流的方法有：基于区域匹配跟踪算法、基于轮廓匹配跟踪算法、基于特征匹配跟踪算法。因为思维方式的不同导致各系列PLC处理问题的思路也不尽相同，所以初学者能对各品牌PLC的区别能有所了解学习PLC除了学习一些基本的编程知识和理念，更应该学习的是各个厂家解决问题的思路。不同的人对同一问题都有不同的看法，更何况两款地域性差别这么大的PLC。使用过程中可以体会一下面对同一个问题这两类PLC都是怎么解决的？为什么这么解决？这么解决有什么好处？两种解决方法你更喜欢哪种（或者说哪种更方便）？学会思考进步才更快。

云段落】PID自整定步骤步：在PID向导中完成PID功能配置（要想使用PID自整定功能，PID编程必须用PID向导来完成）。第二步：打开PID调节控制面板，设置PID回路调节参数；在Micro/WINSMART在线的情况下，从主菜单工具中点击“PID控制面板”工具，进入PID调节控制面板中。在PID调节面板的h.区查看已选择的PID回路号，在e.区启动手动调节，调节PID参数并点击更新，使新参数值起作用，监视其趋势图，根据调节

状况改变PID参数直至调节稳定。电机电流保持一定，控制激磁磁通与电流相位角的方式，称为功率角闭环控制方法。功率角为转子磁极与定子激磁相（或认为是同步电机的定子旋转磁场轴线也可以）相互吸引所成的相位角。此功率角在低速时或轻载时较小，高速时或高负载时较大。引用前文开环控制的原理部分中的下图所示，“杠A”相吸引转子磁极，其次“杠B”相激磁时的角度有 $\pi/2$ ，转子磁极位于“杠A”相前缘（图中转子的S极位于A相的左侧）时，使磁极“杠B”相开始激磁。

[南京上UL标准的报告检测公司华盛检测](#)