

# WACOGIKEN伺服驱动器面板无显示维修过载故障

|      |  |
|------|--|
| 产品名称 | WACOGIKEN伺服驱动器面板无显示维修过载故障                  |
| 公司名称 | 常州昆耀自动化科技有限公司                              |
| 价格   | 367.00/台                                   |
| 规格参数 | 维修技术高:放大器维修<br>昆耀维修:维修有质保<br>维修可开票:运动控制器维修 |
| 公司地址 | 常州经济开发区潞城街道政大路1号                           |
| 联系电话 | 13961122002 13961122002                    |

## 产品详情

### WACOGIKEN伺服驱动器面板无显示维修过载故障

当伺服驱动器出现如下故障时，如自动重启、开不了机、缺相故障、过流故障、过压故障、欠压故障、过热故障、过载故障、接地故障、有显示无输出、绿色灯电机不动、不显示、不运转故障、上电跳闸、过电流、电路板坏了、主板故障、启动就停机、指示灯一直闪、报警故障、飞车等，找昆耀自动化，免费检测，维修后有质保

范例为速度模拟输出输出电压值为时的电机转速(高转速×)×高解析系列模拟输出监控脉冲令频率()  
其余同系列状态监控寄存器初值通讯相关索引节控制模式单位设定范围参数功能可由面板或通讯设定成欲读取的状态值请对照。。通常在电动机完全停止后重新启动时使用，如果启动方式为直接启动，司机首先根据启动时的直流制动电流进行直流制动，然后在启动时设置直流制动后开始运行，如果将直流制动设置为0，则驾驶员不经过直流制动直接起动机，直流制动电流越大。。设定与参数对应的数值，-信号设定，未将该信号分配给输入指令控制序列端子时，一直以处理，将检出分配给输出指令控制序列端子时，设定与参数对应的数值，相关)检出方向伺服电机向正方向旋转时检测+信号，正方向是基本设定参数号的设定方向。。

## WACOGIKEN伺服驱动器面板无显示维修过载故障

1、过热工业自动化和电子产品通常容易过热。长时间运行会对您的机器造成损害。如果机柜内的温度没有得到适当的调节，伺服驱动器和其他电子设备就会面临过热的风险。轻微的性能不佳终会变成明显的损坏，后完全失败。不要试图通过操作柜门来降低温度。这只会让您的伺服驱动器暴露在过多的灰尘和污垢中。监控工作温度。现货表现不佳。在完全出现故障之前对您的伺服驱动器进行保养和维修。

2、伺服电机无法启动如果您的伺服电机无法启动，并不一定意味着问题就出在这方面。在伺服系统中，电机和驱动器专门协同工作。检查驱动器的 DAC 输出（数模转换器）。如果 DAC 参数值为零或接近零，则问题在于驱动器而不是电机。如果是伺服电机出现问题，您可以联系我们，昆耀自动化电机团队将维修和测试您的部件。尽力测试这两个单元。无论哪一个不起作用，请通过电话、电子邮件或网络聊天与我们预订伺服电机或伺服驱动器维修。

3、明显的噪音当然，您的伺服驱动器在运行时会发出嗡嗡声。如果噪音确实变得过大，则可能出现电气问题。例如，这可能是错误的接线。除了噪音之外，您还可能会注意到驱动器、控制柜内或所连接电机的过度振动、温度等。操作人员和工程师都应该留意是否有异常噪音。在小问题变成大问题之前解决它们。

4、表现不佳随着您的伺服系统老化，您可以预期性能会逐渐变差。然而，如果它变得太重要，那么您就会失去潜在的生产时间。仅仅大限度地减少停机时间是不够的。您需要确保设备充分发挥其潜力。监控系统的扭矩、电压和额定值。如果性能仍然不佳，请考虑使用昆耀自动化进行维修。

也要禁用电压。错误类别、或的错误执行了错误响应，请参阅“错误响应”。错误响应终止（错误类别）错误类别或的错误功能：“故障重置”错误被重置（错误原因是已更正）。功能：在触发“快速停止”的情况下进行“故障复位”现场总线令：通过检测到的类错误，即“故障”来启用Operation重置”会导致直接过渡到运行状态已启用运行。

接下来显示伺服驱动器提示您输入自整定运动的方向，切换到该轴所需的方向，然后按Enter，自整定例程中的所有运动均沿指定方向发生，从而易于调整受机械限制只能沿一个方向移动的轴或机器，如果您的轴可以沿任一方向移动。。将补偿放大器中的任何偏移，讯息成功补偿了失调(电流环路伺服放大器的死区)之后，该消息被展示，按下任意键后，电动机/编码器测试将缓慢伺服输出电压，直到轴移动的距离等于测试增量为止，然后，确定轴运动的方向和消息如果在轴移动了等于测试增量的距离之前达到了大伺服输出。。可提昇应答性及缩小控制误差量，但若设定太大时易產生振动及噪音，选择简易模式

时，会自动设为简易模式的内定值，控制增益变动比率初值通讯相关索引控制模式单位设定范围参数功能依据增益切换条件切换控制比例增益的变动率控制前馈增益初值通讯相关索引节控制模式单位设定范围参数功能控制令平滑变动时。。

使逆变电路不具备工作条件。单独上电检修驱动电路.将驱动IC(A316J)的OC报警信号输出脚6脚与电路板脱开。切断OC故障向MCU主板的传输。上电，在操作显示面板给出启动、停止信号，只能在驱动IC的输入侧检测到脉冲电压，在U41(A316J)的输出侧仍旧检测不到脉冲信号，其他驱动IC均正常。

WACOGIKEN伺服驱动器面板无显示维修过载故障阻尼比为，我们注意到相似。图显示了此比较。这表明我们可能接近零如果我们的前馈控制正确，则会出现以下错误。图前馈转矩与仅PIV控制输出的比较。前馈控制在减少建立和小化过冲方面大有帮助。但是，有一些假设终会限制其性。例如，伺服放大器均具有电流限制和有限的响应。对于子中的运动带宽Hz范围内。 kjsdfgvwrfvwse