

发那科机器人伺服电机维修常见故障与维修方法

产品名称	发那科机器人伺服电机维修常见故障与维修方法
公司名称	河南远晟电气设备有限公司
价格	.00/件
规格参数	
公司地址	郑州市金水区宏明路聚福园10号楼
联系电话	18437828521 15037813007

产品详情

发那科机器人伺服电机维修常见故障与维修方法

一、电机上电，机械震荡（加/减速时）

引发此类故障的常见原因有：

伺服系统反馈线端子检查伺服系统是稳定电压路维修检测编码器总编码
脉冲编码器十字联轴节可能损坏，导致轴转速与检测到的速度不同步，更换联轴节；
多测速反馈电机可能接成测速机的编码器，更换测速机维修实践时清除编码器磨损、再重新接线

二、电机上电，机械运动异常快速（飞车）

出现这种伺服整机系统故障，应在检查位置控制单元和速度控制单元的同时，还应检查：

脉冲编码器接线是否错误；
脉冲编码器联轴节是否损坏；
检查测速电机可能接成测速机的编码器是否接错。一般这类现象应由的电路板维修

三、主轴不能定向移动或定向移动不到位

伺服系统反馈线端子检查伺服系统是稳定电压路维修检测编码器总编码
脉冲编码器十字联轴节可能损坏，导致轴转速与检测到的速度不同步，更换联轴节；
多测速反馈电机可能接成测速机的编码器，更换测速机维修实践时清除编码器磨损、再重新接线

四、坐标轴进给时振动

应检查电机线圈、机械进给丝杠同电机的连接、伺服系统、脉冲编码器、联轴节、测速机

五、出现NC错误报警——发那科机器人

惠因賽轉果出程并編整器, 兩轉的進器, 進器微器, 越行參, 轉器編碼器, 能不出, 轉器編碼器, 源

六、伺服系统报警

伺服系统报警故障时, 常出现系统的报警, 报警 A、SUD、EMIE 系统的 11426、10413 的伺服报警 6 轴, 此报警是由于轴脉冲编码器反馈信号断线、短路和信号丢失, 用示波器测 A、B 相一转信号, 看其是否轴脉冲编码器内部故障, 造成信号无法正确接收, 检查其受到污染、太脏、变形等。