

湖州力士乐伺服驱动器F2057故障维修|伺服放大器过压故障维修

产品名称	湖州力士乐伺服驱动器F2057故障维修 伺服放大器过压故障维修
公司名称	佛山市捷德宝科技有限公司
价格	300.00/台
规格参数	用途:伺服工控系统 品牌:力士乐Rexroth 系列:RAC
公司地址	佛山市南海区狮山镇小塘长安路玉兰楼一楼1、2号铺(住所申报)
联系电话	13169959558 13169959558

产品详情

湖州力士乐伺服驱动器F2057故障维修|伺服放大器过压故障维修

力士乐伺服驱动器维修服务：

力士乐驱动器故障代码F2057：目标位置超出活动区域，如果是在驱动装置内部生成额定值的运行模式，在执行某个运动之前首先检查规定的目标位置（S-0-0258，目标位置、S-0-0282，定位额定值或P-0-4006，定位组目标位置[i]）是否处于驱动装置的允许活动区域内。由于规定的目标位置超出允许的活动区域，则会产生故障F2057。

通过以下参数定义驱动装置的允许活动区域

S-0-0049，正位极限值

S-0-0050，负位极限值

在S-0-0055，位置极性中可激活/禁用位置极限值监控功能，同时也就激

活/禁用了允许活动区域的监控功能。

有关运行范围的故障反应可在 P-0-0090，活动区域限位开关参数中设置。

可能原因：

位置极限值参数设置错误（S-0-0049，正位极限值、S-0-0050，负位极限值）

尽管并不需要，位置极限值监控功能也已激活

相对插值的运动行程设置得太大，或者相加而成的多个运动行程导致有效目标位置（参见 P-0-0050，有效目标位置）超出位置极限值

插值的目标位置赋值错误

解决方法：

检查位置极限值参数设置，并根据所需的活动区域进行调整（S-0-0049，正位极限值必须大于 S-0-0050，负位极限值）

如果不需要位置极限值监控功能（例如在模运行中），应将其禁用

检查规定的运动行程（参见 S-0-0258，目标位置），必要时应在控制程序中进行调整

检查规定的目标位置（参见 S-0-0258，目标位置或S-0-0282，定位额定值），必要时应在控制程序中进行调整（仅在位置极限值范围内输入“S-0-0258，目标位置”）