

# 西门子PLC模块授权总经销商 6ES7541-1AD00-0AB0 通讯模块 S7-1500

产品名称	西门子PLC模块授权总经销商 6ES7541-1AD00-0AB0 通讯模块 S7-1500
公司名称	浔之漫智控技术(上海)有限公司
价格	.00/件
规格参数	西门子:全国代理 S7-1500:全新 德国:现货
公司地址	上海市松江区石湖荡镇塔汇路755弄29号1幢一层 A区213室
联系电话	15801997124 15801997124

## 产品详情

西门子PLC模块授权总经销商 6ES7541-1AD00-0AB0 通讯模块 S7-1500

[6ES7541-1AD00-0AB0](#)

SIMATIC S7-1500 , CM PTP RS-232 HF 通讯模块针对 串行连接 RS-232 , 空闲端口 , 3964(R) , USS , MODBUS RTU 主站 , 从站 , 115200 kBit/s , 9针 Sub-D 连接器

停止控制的步骤 要停止并退出 PID\_Compact 和程序，请按照以下步骤进行操作：1.

单击工艺对象“SLI\_Tech\_PID\_Compact”中“控制器的在线状态”(Online status of controller)区域中的“Stop PID\_Compact”按钮。

指令“PID\_Compact”将退出控制并将值“0.0”作为调节变量输出。2.单击“测量”(Measurement)区域中的“停止”(Stop)按钮。3.要将过程值立即设为“0.0”，请按下列步骤操作：

在“SLI\_OB\_PID\_Compact”块中，将“resetAll”变量设为值“TRUE”，然后再设为值“FALSE”。

“PID\_Compact”指令在参数

Setpoint (“setpoint”)处指定要控制的温度的设定值。通过工艺对象启动指

令“PID\_Compact”时启动控制。指令“PID\_Compact”将在输出参数Output (“outputValue”)处输出一个调节变量。通过输入参数Input (“inputValue”)将温度的过程值传送给指

令“PID\_Compact”。

指令“PID\_Compact”可根据设定值 (“setpoint”)和过程值 (“inputValue”)之间的历史偏差调整操作变量 (“outputValue”)。重复进行该过程，通过操作变量 (“outputValue”)使过程值 (“inputValue”)接近设定值 (“setpoint”)。输出参数

State (“state”)处显示了指令“PID\_Compact”的当前工作模式。在完成预调节后 (“state”的值为“1”)，PID\_Compact将切换至自动模式(值为“3”)。224 PID 控制 功能手册, 11/2022, A5E35300232-AF 指令 10.1 PID\_Compact 当前的输出参数

Error ( “ error ” ) 显示无错误待决。发生错误时，输出参数

ErrorBits ( “ errorBits ” ) 提供关于错误类型的信息。如果发生错误，可在工艺对象中的优化状态区域通过 “ ErrorAck ” 按钮确认。 “ SLI\_PROC\_C ” 块

“ SLI\_PROC\_C ” 块用于对不断上升的设备温度的过程值 ( “ inputValue ” ) 进行仿

真。 “ SLI\_PROC\_C ” 块包含控制器的操作变量 ( “ outputValue ” ) ，可对过程的温度特性进行仿

真。该温度作为过程值 ( “ inputValue ” ) 反馈到控制器中。 “ resetAll ” 变量 ( comRst 参数 ) 值的变化 ( ) 会产生以下影响：参数 comRst ( “ resetAll ” ) 指令 “ PID\_Compact ” 正在运行

指令 “ PID\_Compact ” 已停止运行 comRst ( “ resetAll ” ) 仍设置为值 “ FALSE ”

“ SLI\_PROC\_C ” 块基于操作变量 ( “ outputValue ” ) 输出一个新的过程值 ( “ inputValue ” ) 。

“ SLI\_PROC\_C ” 块不会接收大于 “ 0.0 ” 的操作变量，但仍会输出一个新的过程值 > “ 0.0 ” 。

comRst ( “ resetAll ” ) ：从 “ FALSE ” 变为值 “ TRUE ” 操作变量 ( “ outputValue ” ) 和输出过程值 ( “ inputValue ” ) 均复位为 “ 0.0 ” 。“ SLI\_PROC\_C ” 块的过程值

( “ inputValue ” ) / 温度复位为 “ 0.0 ” 。 comRst ( “ resetAll ” ) ：从 “ TRUE ” 变为值 “ FALSE ”

再次启动温度控制。输出过程值/温度 ( “ inputValue ” ) 保持 “ 0.0 ” 。 225 指令 10.1 PID\_Compact PID

控制 功能手册, 11/2022, A5E35300232-AF 程序代码

有关上述示例中程序代码的更多信息，请搜索关键词 “ 指令示例库 ” 。 10.1.5 PID\_Compact V1 10.1.5.1

PID\_Compact V1 说明 说明 PID\_Compact 指令提供了一种可在自动和手动模式下进行调节的 PID

控制器。调用以调用 OB 的循环时间的恒定间隔 ( \*\*在循环中断 OB 中 ) 调用 PID\_Compact。 226 PID

控制 功能手册, 11/2022, A5E35300232-AF 指令 10.1 PID\_Compact 下载到设备 仅当完全下载 PID\_Compact

后，才能更新保持性变量的实际值。将工艺对象下载到设备 (页 42) 启动 CPU 启动时，PID\_Compact

以上次激活的操作模式启动。要将 PID\_Compact 保留在 “ 未激活 ” 模式下，应设置

sb\_RunModeByStartup = FALSE。PID\_Compact 采样时间的监视 理想情况下，采样时间等于调用 OB

的循环时间。PID\_Compact 指令可测量两次调用之间的时间间隔。这就是当前采样时间。

每次切换工作模式以及初始启动期间，平均值由前 10 个采样时间构成。

如果当前采样时间严重偏离该平均值，则将出现 Error = 0800 hex，并且 PID\_Compact

将切换到 “ 未激活 ” 模式。在下列条件下，版本 1.1 或更高版本的 PID\_Compact

在控制器调节期间将设置为 “ 未激活 ” 模式：新平均值  $\geq 1.1 \times$  原平均值 新平均值