

HY-zs3反转速检测监测保护表

产品名称	HY-zs3反转速检测监测保护表
公司名称	上海航振仪器仪表有限公司
价格	.00/件
规格参数	
公司地址	上海市闵行区沧源工业区剑川路951号
联系电话	021-51079279 13370078068

产品详情

HY-zs3反转速比检验检测维护表

简述

绝大多数的情形下，设备的轴只朝一个方向开展转动，因而仅需检测设备的正方向转速比就行了，而对于有些设备的工作中，例如在启关机时，电机转子朝反向产生旋转状况也会出现，这类突发事件能给设备导致极为很严重的毁坏，所以对翻转的识别泊车维护同是检测中不可缺少的一项。

智能化反时速表对设备的轴反方向转动开展识别维护，是对其机械转速比检测中同步进行的，它能够接受双路速度传感器所提供的相位差进行比较而做的方位分辨。它不仅具备转速比**测量，又给予翻转维护。

仪表盘的输入信号来源于双路速度传感器，非接触传感器的摄像头沿轴向以适度空隙安装于轴系凸或凹形槽或限速导轮处，正对磁感应体，两只感应器成一定的交角组装，对设备的限速盘或**测量齿的变位系数、齿轮模数、齿的遍布有一定的运用规定。

基本功能

完成智能化解决：测量范围值、预警值、齿轮模数等主要参数可以通过按键设置

报案、风险、翻转报案作用，板上根据显示灯标示，接线端子排给予继电器输出

报案延迟调节标准0~60秒,以避免当场影响造成误报警

后控制面板有和转速比值相匹配的电流量输出端子，供纪录导出

性能参数

u 外置电源：220VAC 50Hz 100mA

u 键入（供电系统感应器开关电源DC12V，必要时独特工作电压订购时表明）

数据信号：可以接受

- 1、二路电涡流传感器
- 2、二路霍尔元件（感应器内置往上拉）
- 3、二路霍尔元件集成化一体感应器（感应器内置往上拉）

波型：波形

输入电阻：>10K

u 测量范围：-9999~9999 rpm

u 表明

动态显示：四位0.8 英尺LED 数显

表明精密度：±1 rpm

放电管LED 标示：正常的、报案、风险、翻转

u 齿轮模数：3 齿（选用2路单独感应器）或 随意齿(选用专用型反速度传感器)

u 电流量导出：4~20mA 数字功放，输出负载 500

u 报案点范畴：0~**** 满度，**度 ±0.1%

u 电磁阀密封性：环氧树脂胶，连接点容积 7A/240VAC，自锁电路

u 环境温度

运行中：0 ~ 65

贮存时：-30 ~ 80

u 空气湿度：至95%，不冷疑

u 尺寸：160*80*160mm

u 开孔尺寸：152 1 × 74 1m

功能键详细介绍：

“加一”键：跳至下一个主要参数；或者在主要参数编辑状态中：闪动位加1；

“鼠标光标”键：在主要参数编辑状态中：偏移一位；

“作用/校准”键：在报案校准手动式校准环境下，在常规工作的时候，点一下该键，校准报案情况；正常运转状况下，点击此键5秒左右，进到基本参数情况；基本参数状况下，点击此键5秒左右，回到正常的运行状态。

内部结构主要参数报表

主要参数

标示

参数说明

设置

范畴

在出厂值

备注名称

E1--

预警值

0 ~ 9999

3300

当转速比值高于或等于该预设值时，报警指示灯亮，接线端子排报案接线端子继电器输出

P1--

风险值

3360

当转速比值高于或等于该预设值时，风险显示灯亮，接线端子排风险接线端子继电器输出，风险值设置应超过预警值。

L1--

测量范围值

3500

20mA导出相对应的测量结果，报案、风险需在测量范围范围之内

H1--

齿轮模数

1 ~ 120

60

限速导轮的齿轮模数

EE--

报案延迟

0 ~ 60S

1

当测量结果高于或等于设置的报案、风险值后，仪表盘经过一段时间的延迟才进到报案情况。反转速比报案无延迟

AUTO

全自动/手动式

0、1

1：报案全自动消除 0：报案手动式消除

PORC

测量方法

0

0：测频率（齿轮模数“H1---”范畴1-120）适用高速旋转，齿轮模数越大响应速度越来越快。检测范围（1-99999rpm）

稳定时间（S）=60 ÷ 齿轮模数

如：齿轮模数60，稳定时间1秒。

1：测周期时间（齿轮模数“H1---”范畴1-10）适用齿轮模数比较少的状况，检测范围10-5000rpm，响应时间和齿轮模数不相干，当转速比超过60rpm时，仪表盘显示转速比响应时间为1秒，当转速比低于60rpm时，响应时间（S）=60 ÷ 具体转速比；当转速比低于10转时，表明转速比为0。

主要参数改动流程：点击SET键5秒左右，待数码管显示框全暗，松掉功能键，进到基本参数情况，这时数码管显示框表明“E1--”按一下“SET”键进到预警值设定，见到数码显示管*后一位在闪动，按“<”键来挑选必须改动的位，用“ ” “-”键来改动闪动位数据。改动结束后，按一下“SET”键确定而且撤出报案设定情况。如果真必须改动别的主要参数，还可以在主要参数名字下，按“ ” “-”键来进到别的主要参数。设定结束后，*后点击“SET”键5秒，储存全部主要参数，并回到运行状态。

感应器安装需要注意以下几个方面：

1. 两摄像头成90度交角组装，其中一个传感器核心指向啮合角的轴向中心线，另一个感应器核心指向啮合角和齿谷的相交处。
2. 传动齿轮的正反转方位与控制器组装存在一定的关联。摄像头联接之后，向传动齿轮正常运转旋转方位扳动传动齿轮，如仪表盘产生翻转报警系统，则把INA、INB两电源线互换。如不能发生翻转报警系统，也表示联接恰当。
3. 摄像头与啮合角间安装空隙为 $1 \pm 0.2\text{mm}$ 中间。
4. 限速导轮的变位系数 1.5, 传动齿轮联合分布；啮合角和齿谷的长短尽可能相同。

1. 感应器正对着枢轴，轴表面必须要有*少一个键槽。

3. 摄像头与啮合角间安装空隙为 $2 \pm 0.2\text{mm}$ 中间。

仪表盘安装

本仪表安装选用挂壁式，可组装现场或仪表保护箱内，安装中只需要将配套设施安装板固定不动仪表盘上，按如下图所示尺寸打孔，然后将仪表盘固定不动就可以。然后按仪表盘布线平面图布线。