

西门子电源6ES7307-1KA02-0AA0

产品名称	西门子电源6ES7307-1KA02-0AA0
公司名称	浔之漫智控技术（上海）有限公司-西门子PLC
价格	.00/件
规格参数	品牌:西门子 西门子:PIC 代理区域:中国代理商
公司地址	上海市松江区石湖荡镇塔汇路755弄29号1幢一层A区213室
联系电话	18717946324 18717946324

产品详情

西门子电源6ES7307-1KA02-0AA0

上海浔之漫智控技术公司在经营活动中精益求精，具备如下业务优势：

SIEMENS可编程控制器

长期低价销售西门子PLC,200，300，400，1200，西门子PLC附件，西门子电机，西门子人机界面，西门子变频器，西门子数控伺服，西门子总线电缆现货供应，欢迎来电咨询系列产品，折扣低，货期准时，并且备有大量库存.长期有效

欢迎您前来询价.100分的服务.100分的质量.100分的售后.100分的发货速度

您的选择您的支持是我的动力！————致我亲爱的客户!

FB41称为连续控制的PID用于控制连续变化的模拟量，与FB42的差别在于后者是离散型的，用于控制开关量，其他二者的使用方法和许多参数都相同或相似。

PID的初始化可以通过在OB100中调用一次，将参数COM-RST置位，当然也可在别的地方初始化它，关键的是要控制COM-RST；

PID的调用可以在OB35中完成，一般设置时间为200MS，

一定要结合帮助文档中的PID框图研究以下的参数，可以起到事半功倍的效果

以下将重要参数用黑体标明.如果你比较懒一点，只需重点关注黑体字的参数就可以了。其他的可以使用默认参数。

A：所有的输入参数：

COM_RST: BOOL: 重新启动PID：当该位TURE时：PID执行重新启动功能，复位PID内部参数到默认值；通常在系统重新启动时执行一个扫描周期，或在PID进入饱和状态需要退出时用这个位；

MAN_ON： BOOL：手动值ON；当该位为TURE时，PID功能块直接将MAN的值输出到MN，这可以在PID框图中看到；也就是说，这个位是PID的手动/自动切换位；

PEPER_ON： BOOL：过程变量外围值ON：过程变量即反馈量，此PID可直接使用过程变量PIW（不推荐），也可使用PIW规格化后的值（常用），因此，这个位为FALSE；

P_SEL： BOOL：比例选择位：该位ON时，选择P（比例）控制有效；一般选择有效；

I_SEL： BOOL：积分选择位；该位ON时，选择I（积分）控制有效；一般选择有效；

INT_HOLD BOOL：积分保持，不去设置它；

I_ITL_ON BOOL：积分初值有效，I-ITLVAL（积分初值）变量和这个位对应，当此位ON时，则使用I-ITLVAL变量积分初值。一般当发现PID功能的积分值增长比较慢或系统反应不够时可以考虑使用积分初值；

D_SEL：

BOOL：微分选择位，该位ON时，选择D（微分）控制有效；一般的控制系统不用；

CYCLE : TIME : PID采样周期，一般设为200MS；

SP_INT : REAL : PID的给定值；

PV_IN : REAL : PID的反馈值（也称过程变量）；

PV_PER : WORD : 未经规格化的反馈值，由PEPER-ON选择有效；（不推荐）

MAN : REAL : 手动值，由MAN-ON选择有效；

GAIN : REAL : 比例增益；

TI : TIME : 积分时间；

TD : TIME : 微分时间；

TM_LAG : TIME : 我也不知道，没用过它，和微分有关；

DEADB_W : REAL : 死区宽度；如果输出在平衡点附近微小幅度振荡，可以考虑用死区来降低灵敏度；

LMN_HLM : REAL : PID上极限，一般是****；

LMN_LLM : REAL : PID下极限；一般为0%，如果需要双极性调节，则需设置为-****；（正负10V输出就是典型的双极性输出，此时需要设置-****）；

PV_FAC : REAL : 过程变量比例因子

PV_OFF : REAL : 过程变量偏置值（OFFSET）

LMN_FAC : REAL : PID输出值比例因子；

LMN_OFF : REAL : PID输出值偏置值（OFFSET）；

I_ITLVAL : REAL : PID的积分初值；有I-ITL-ON选择有效；

DISV : REAL : 允许的扰动量，前馈控制加入，一般不设置；

B : 部分输出参数说明：

LMN : REAL : PID输出；

LMN_P : REAL : PID输出中P的分量 ; (可用于在调试过程中观察效果)

LMN_I : REAL : PID输出中I的分量 ; (可用于在调试过程中观察效果)

LMN_D : REAL : PID输出中D的分量 ; (可用于在调试过程中观察效果)

C : 规格化概念及方法 :

PID参数中重要的几个变量 , 给定值 , 反馈值和输出值都是用0.0~1.0之间的实数表示 ,

而这几个变量在实际中都是来自与模拟输入 , 或者输出控制模拟量的

因此 , 需要将模拟输出转换为0.0~1.0的数据 , 或将0.0~1.0的数据转换为模拟输出 , 这个过程称为规格化

规格化的方法 : (即变量相对所占整个值域范围内的百分比
对应与27648数字量范围内的量)

对于输入和反馈 , 执行 : $\text{变量} * 100 / 27648$, 然后将结果传送到PV-IN和SP-INT

对于输出变量 , 执行 : $\text{LMN} * 27648 / 100$, 然后将结果取整传送给PQW即可

西门子电源6ES7307-1KA02-0AA0